

# Riemannův integrál v $\mathbb{R}^n$

Petr Hasil

Přednáška z Matematické analýzy



## 1 Konstrukce

- Jordanova míra
- Konstrukce Riemannova integrálu

## 2 Výpočet Riemannova integrálu

- Základní postup
- Transformace dvojného a trojného integrálu
- Nevlastní vícerozměrné integrály
  - Nevlastní integrál z neohraničené funkce
  - Nevlastní integrál na neomezené množině
- Integrály závislé na parametru
- Eulerova Gamma funkce

## 3 Křivkový integrál

- Křivkový integrál prvního druhu (KI ze skalární funkce)
- Křivkový integrál druhého druhu (KI z vektorového pole)
- Greenova věta a nezávislost na integrační cestě
- Křivkový integrál v prostoru

## 4 Plošný integrál

- Motivace, diferenciální geometrie ploch v  $\mathbb{R}^3$
- Plošný integrál prvního a druhého druhu
- Gaussova–Ostrogradského a Stokesova věta

$$n = 1: \int_a^b f(x) \, dx = F(b) - F(a), \quad F' = f$$

$$n = 2: \quad D \subseteq \mathbb{R}^2, f: D \rightarrow \mathbb{R}, \quad \iint_D f(x, y) \, dx \, dy = ?$$

$$n = 3, 4, \dots$$

Podmnožině  $\mathbb{R}^n$  přiřadíme reálné číslo.

Pro  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  značí  $m(A)$  *míru množiny A* (tj.  $m(\cdot)$  je zobrazení z množiny podmnožin  $\mathbb{R}^n$  do  $\mathbb{R}_0^+ = [0, \infty)$ ).

Míra by měla splňovat (přirozené) podmínky pro (měřitelné)  $A, B \subseteq \mathbb{R}^n$

- $A = B \Rightarrow m(A) = m(B)$
- $A \subseteq B \Rightarrow m(A) \leq m(B)$
- $A \cap B = \emptyset \Rightarrow m(A \cup B) = m(A) + m(B)$

V poslední podmínce se někdy nahrazuje  $A \cap B = \emptyset$  za slabší podmínku  $m(A \cap B) = 0$  (platnost dokážeme jako Větu 3). Pojem míry sjednocuje a zobecňuje pojem obsahu a objemu množin z  $\mathbb{R}^n$ , je tedy také přirozené očekávat např. v  $\mathbb{R}^2$ , že  $m([0, 1] \times [0, 1]) = 1$ .

Formálně množinovou funkci  $m(\cdot)$  nazýváme mírou, jestliže

- 1  $m(\emptyset) = 0$ ,
- 2  $m(A) \geq 0 \quad \forall A$  (nezápornost),
- 3  $A_n, n \in M \subseteq \mathbb{N}$ , po dvou disjunktní množiny, pak

$$m\left(\bigcup A_n\right) = \sum m(A_n).$$

Jestliže vztah platí pro spočetnou množinu  $M$ , tedy lze i  $M = \mathbb{N}$ , pak mluvíme o spočetné aditivitě, neboli  $\sigma$ -aditivitě, pokud platí jen pro konečné počty množin  $A_n$ , jedná se o konečnou aditivitu.

## Definice 1

Nechť  $n, j, k \in \mathbb{Z}, n \geq 0$ . Množinu

$$W_{j,k}^n = \left\{ [x, y] \in \mathbb{R}^2 : \frac{j}{2^n} \leq x \leq \frac{j+1}{2^n}, \frac{k}{2^n} \leq y \leq \frac{k+1}{2^n} \right\}$$

nazýváme *čtverec řádu  $n$* .

- Množinu všech čtverců řádu  $n$  nazýváme *sít' řádu  $n$* .
- Sít' řádu 0 nazýváme *základní sít'*.
- Konečné sjednocení čtverců řádu  $n$  nazýváme *elementární množina řádu  $n$* .
- Číslo  $m(W_{j,k}^n) = \left(\frac{1}{2^n}\right)^2 = \frac{1}{4^n}$  nazýváme *mírou čtverce řádu  $n$* .
- *Míra elementární množiny řádu  $n$*  je součtem měr všech čtverců, které ji tvoří.
- Klademe  $m(\emptyset) = 0$ .

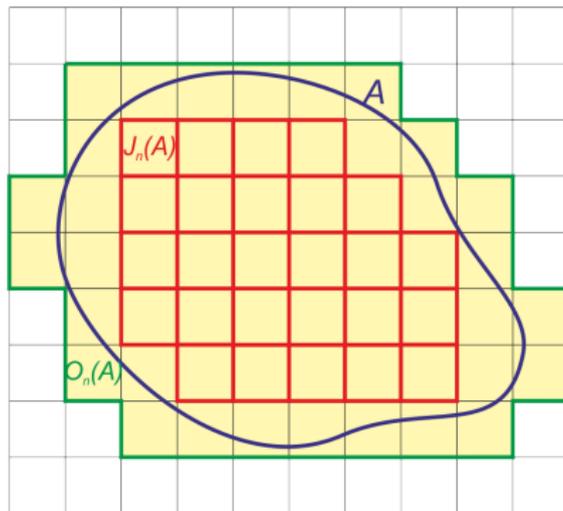
## Poznámka

- Často nezáleží na konkrétní poloze daného čtverce a dolní indexy se proto vynechávají.
- Každý čtverec řádu  $n$  je sjednocením čtyř čtverců řádu  $n + 1$ , tedy platí

$$m(W^n) = 4 \cdot m(W^{n+1}).$$

## Definice 2

- **Jádro** řádu  $n$  omezené množiny  $A$ , označíme  $J_n(A)$ , je elementární množina řádu  $n$  tvořená čtverci, které jsou podmnožinami vnitřku množiny  $A$ .
- **Obal** řádu  $n$  omezené množiny  $A$ , označíme  $O_n(A)$ , je elementární množina řádu  $n$  tvořená čtverci, které mají neprázdný průnik s uzavěrem množiny  $A$ .



Platí

$$J_n(A) \subseteq J_{n+1}(A), \quad O_n(A) \supseteq O_{n+1}(A),$$

tedy

$$m(J_n(A)) \leq m(J_{n+1}(A)), \quad m(O_n(A)) \geq m(O_{n+1}(A)).$$

Dále platí  $\forall n, m \in \mathbb{N} : J_n(A) \subseteq O_m(A)$ , neboť

$$J_n(A) \subseteq A^\circ \subseteq \bar{A} \subseteq O_m(A) \Rightarrow m(J_n(A)) \leq m(O_m(A)).$$

Odtud ihned dostáváme, že posloupnost  $m(J_n(A))$  je neklesající a shora ohraničená. Podobně posloupnost  $m(O_n(A))$  je nerostoucí a zdola ohraničená.

Tedy existují konečné limity

$$m_*(A) = \lim_{n \rightarrow \infty} m(J_n(A)), \quad m^*(A) = \lim_{n \rightarrow \infty} m(O_n(A)).$$

$m_*(A)$  se nazývá *dolní (vnitřní) Jordanova míra* a  $m^*(A)$  se nazývá *horní (vnější) Jordanova míra*.

Samozřejmě platí

$$0 \leq m_*(A) \leq m^*(A).$$

### Definice 3

Řekneme, že omezená množina  $A$  je *Jordanovsky měřitelná* (dále jen měřitelná), pokud  $m_*(A) = m^*(A)$ , a definujeme její Jordanovu míru jako

$$m(A) = m_*(A) = m^*(A).$$

## Poznámka

- ① Pokud  $m^*(A) = 0$ , je  $A$  měřitelná a  $m(A) = 0$ , neboť  $m_*(A) \geq 0$  a  $m_*(A) \leq m^*(A)$ , což platí pro každou omezenou množinu  $A \subseteq \mathbb{R}^2$ .
- ② Pokud je  $A$  tvořena konečným počtem bodů v rovině, pak  $m(A) = 0$ .
- ③ V teorii Riemannova integrálu bylo uvedeno tvrzení:  
*Funkce  $f$  je integrovatelná na intervalu  $[a, b]$  právě tehdy, když  $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$  takové, že pro každé dělení  $D$  intervalu  $[a, b]$  s normou  $\nu(D) < \delta$  platí*

$$S(D, f) - s(D, f) < \varepsilon.$$

Podobné tvrzení platí pro míru:

*Omezená množina  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  je měřitelná právě tehdy, když*

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} : \forall n \geq n_0 : m(O_n(A)) - m(J_n(A)) < \varepsilon.$$

Budeme používat značení

- $A^\circ$  = vnitřek množiny  $A$ ,
- $\bar{A}$  = uzávěr množiny  $A$ ,
- $h(A)$  = hranice množiny  $A$ ,
- $A^c$  = doplněk množiny  $A$ .

### Příklad 1

Nechť  $A = [0, 1]^2 \cap \mathbb{Q}^2$ , tj. body z jednotkového čtverce s racionálními souřadnicemi, pak  $A$  není měřitelná.

$$A^\circ = \emptyset, m_*(A) = 0, \bar{A} = [0, 1]^2$$

$$\Rightarrow m(O_n(A)) \geq 1 \quad (\bar{A} \subseteq O_n(A)) \quad \Rightarrow \quad m^*(A) \geq 1$$

## Věta 1

Omezená množina  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  je měřitelná právě tehdy, když  $m(h(A)) = 0$ .

## Důkaz.

Tvrzení plyne z rovnosti

$$\underbrace{m(O_n(A))}_{\rightarrow m^*(A)} = \underbrace{m(J_n(A))}_{\rightarrow m_*(A)} + \underbrace{m(O_n(h(A)))}_{m^*(h(A))}$$

pro  $n \rightarrow \infty$ ,  $\bar{A} = A^\circ \cup h(A)$ . □

## Věta 2

Nechť  $A, B$  jsou měřitelné množiny, pak množiny

$$A \cup B, A \cap B, A \setminus B, B \setminus A$$

jsou také měřitelné.

## Důkaz.

$A, B$  jsou měřitelné, tedy  $m(h(A)) = 0 = m(h(B))$ .

- $h(A \cup B) \subseteq h(A) \cup h(B) \Rightarrow$   
 $0 \leq m^*(h(A \cup B)) \leq m^*(h(A)) + m^*(h(B)) = 0 \Rightarrow A \cup B$  je měřitelná.
- $h(A \setminus B) = h(A \cap B^c) \subseteq h(A) \cup h(B^c) = h(A) \cup h(B)$   
 $\Rightarrow 0 \leq m^*(h(A \setminus B)) \leq m^*(h(A)) + m^*(h(B)) = 0$   
 $\Rightarrow A \setminus B$  je měřitelná.
- $h(A \cap B) \subseteq h(A) \cup h(B) \Rightarrow m^*(h(A \cap B)) = 0 \Rightarrow A \cap B$  je měřitelná.



### Poznámka

Jestliže  $A_1, \dots, A_n$  jsou měřitelné množiny, pak množina  $A_1 \cup \dots \cup A_n$  je měřitelná.

Toto tvrzení neplatí pro spočetná sjednocení!

Hlavní nevýhodou Jordanovy míry je, že je pouze konečně aditivní, ale není spočetně aditivní. Např.  $A = [0, 1]^2 \cap \mathbb{Q}^2$  je spočetná, míra jednobodové množiny je nula, přitom  $A$  není měřitelná.

## Věta 3

Jsou-li  $A, B$  měřitelné a  $m(A \cap B) = 0$ , pak

$$m(A \cup B) = m(A) + m(B).$$

## Důkaz.

Předpokládejme, že  $A \cap B = \emptyset$ , pak

$$m_*(A) + m_*(B) \leq m_*(A \cup B) \leq m^*(A \cup B) \leq m^*(A) + m^*(B),$$

tedy vzhledem k měřitelnosti  $A$  a  $B$  máme

$$m(A) + m(B) \leq m_*(A \cup B) \leq m^*(A \cup B) \leq m(A) + m(B).$$

Nechť platí pouze předpoklady věty, zejména  $m(A \cap B) = 0$ . Máme  $A \cup B = A \cup (B \setminus A)$ , přičemž  $A \cap (B \setminus A) = \emptyset$ , tedy víme, že

$$m(A \cup B) = m(A) + m(B \setminus A). \quad (1)$$

Jistě platí  $B = (B \setminus A) \cup (A \cap B)$ , kde  $(B \setminus A) \cap (A \cap B) = \emptyset$ , tedy

$$m(B) = m(B \setminus A) + m(A \cap B). \quad (2)$$

Odečtením rovnice (2) od rovnice (1) obdržíme

$$m(A \cup B) = m(A) + m(B) - m(A \cap B).$$



### Lemma 1

*Jordanova míra rovnoběžníku  $R$  o straně  $a$  s výškou  $v_a$  je*

$$m(R) = a \cdot v_a.$$

### Lemma 2

*Jordanova míra rovnoběžníku  $R$  daného vektory  $u = (u_1, u_2)$ ,  $v = (v_1, v_2)$  je rovna absolutní hodnotě determinantu*

$$\begin{vmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{vmatrix}.$$

Je-li  $\mathcal{L}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  lineární zobrazení, pak existuje matice  $L = \begin{pmatrix} l_{11} & l_{12} \\ l_{21} & l_{22} \end{pmatrix}$  taková, že

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \xrightarrow{\mathcal{L}} L \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

#### Věta 4 (Závislost míry na lineární transformaci)

*Nechť  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  je měřitelná,  $\mathcal{L}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  je regulární lineární zobrazení a  $L$  je libovolná matice reprezentující toto zobrazení. Pak množina  $\mathcal{L}(A)$  je měřitelná a*

$$m(\mathcal{L}(A)) = |\det L| \cdot m(A).$$

Regulární lineární zobrazení:  $\det L \neq 0$ .

## Důkaz.

Lineární zobrazení transformuje systém rovnoběžných stejně vzdálených přímk na jiný systém rovnoběžných stejně vzdálených přímk, tj. síť čtverců řádu  $n$  je transformována na soustavu shodných rovnoběžníků. Potřebujeme tedy nejprve určit  $m(L(W^n))$  (např.  $m(L(W_{0,0}^n))$ ).

Čtverec  $W_{0,0}^n$  je dán vektory  $(2^{-n}, 0)$ ,  $(0, 2^{-n})$  a rovnoběžník  $L(W_{0,0}^n)$  je dán vektory  $u = \left(\frac{\ell_{11}}{2^n}, \frac{\ell_{21}}{2^n}\right)$ ,  $v = \left(\frac{\ell_{12}}{2^n}, \frac{\ell_{22}}{2^n}\right)$ , tedy

$$m(L(W_{0,0}^n)) = \left| \begin{array}{cc} \frac{\ell_{11}}{2^n} & \frac{\ell_{12}}{2^n} \\ \frac{\ell_{21}}{2^n} & \frac{\ell_{22}}{2^n} \end{array} \right| = \frac{1}{2^{2n}} |\det L| = m(W_{0,0}^n) |\det L|.$$

Předpokládejme, že se jádro  $J_n(A)$  množiny  $A$  skládá z  $k$  čtverců řádu  $n$ . Protože z  $J_n(A) \subseteq A$  plyne  $\mathcal{L}(J_n(A)) \subseteq \mathcal{L}(A)$ , máme

$$m_*(\mathcal{L}(A)) \geq m_*(\mathcal{L}(J_n(A))) = m_* \left( \mathcal{L} \left( \bigcup_{(p,q) \in I} W_{p,q}^n \right) \right),$$

kde  $I$  je  $k$ -prvková množina dvojic celých čísel. Jistě platí

$$\bigcup_{(p,q) \in I} \mathcal{L}(W_{p,q}^n) \subseteq \mathcal{L} \left( \bigcup_{(p,q) \in I} W_{p,q}^n \right).$$

Každá z množin  $\mathcal{L}(W_{p,q}^n)$  je měřitelná a vzájemně mají společnou nejvyšší hranici o míře nula.

Tím dostáváme

$$\begin{aligned}
 m_*(\mathcal{L}(A)) &\geq m_* \left( \mathcal{L} \left( \bigcup_{(p,q) \in I} W_{p,q}^n \right) \right) \geq m_* \left( \bigcup_{(p,q) \in I} \mathcal{L}(W_{p,q}^n) \right) \\
 &= \sum_{(p,q) \in I} m(\mathcal{L}(W_{p,q}^n)) = \sum_{(p,q) \in I} |\det L| m(W_{p,q}^n) \\
 &= |\det L| \sum_{(p,q) \in I} m(W_{p,q}^n) = |\det L| m(J_n(A)).
 \end{aligned}$$

Analogicky platí

$$m^*(\mathcal{L}(A)) \leq |\det L| m(O_n(A)).$$

Celkem tedy máme

$$|\det L| m(J_n(A)) \leq m_*(\mathcal{L}(A)) \leq m^*(\mathcal{L}(A)) \leq |\det L| m(O_n(A)).$$

Nyní stačí použít limitní přechod  $n \rightarrow \infty$  a větu o třech limitách. □

## Poznámka

$\mathcal{L}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 : \|x\| = \|\mathcal{L}x\| \ \forall x \in \mathbb{R}^2$  (izometrie),  $\mathcal{L} : Lx + q$  a platí  $\langle x, y \rangle = \langle Lx, Ly \rangle = \langle x, L^T Ly \rangle = \langle x, y \rangle$  ( $L$  je ortogonální matice), tedy Jordanova míra je invariantní vzhledem k ortogonálnímu zobrazení ( $m(\mathcal{L}(A)) = m(A)$ ).

## Poznámka

Jordanovu míru v  $\mathbb{R}^k$  pro  $k \in \mathbb{N}$  lze konstruovat analogicky s použitím  $k$ -rozměrných krychlí řádu  $n$

$$W_{m_1, \dots, m_k}^n = \left\{ [x_1, \dots, x_k] \in \mathbb{R}^k : \frac{m_1}{2^n} \leq x_1 \leq \frac{m_1 + 1}{2^n}, \dots \right. \\ \left. \dots \frac{m_k}{2^n} \leq x_k \leq \frac{m_k + 1}{2^n} \right\}$$

s Jordanovou mírou  $m(W^n) = \frac{1}{2^{kn}}$ .

## Věta 5

*Nechť funkce  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  je na uzavřeném intervalu  $[a, b]$  spojitá, pak její graf  $G(f) = \{[x, f(x)], x \in [a, b]\}$  má míru nula v prostoru  $\mathbb{E}^2$ , tj.  $m(G(f)) = 0$ . Zejména podgraf nezáporné funkce je měřitelná množina, neboť míra její hranice je nula.*

## Poznámka

Řekneme, že funkce  $f$  je *stejněměrně spojitá* na intervalu  $[a, b]$ , pokud

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 : \forall x_1, x_2 \in [a, b], |x_1 - x_2| < \delta : |f(x_1) - f(x_2)| < \varepsilon.$$

Pro funkci  $f$  na uzavřeném intervalu  $[a, b]$  je stejnoměrná spojitost ekvivalentní s („normální“) spojitostí.

## Důkaz.

Funkce  $f$  je stejnoměrně spojitá na  $[a, b]$ . Necht'  $\varepsilon > 0$  je libovolné, pak k  $\frac{\varepsilon}{b-a} > 0$  existuje  $\delta > 0$  takové, že

$$|x_1 - x_2| < \delta \quad \Rightarrow \quad |f(x_1) - f(x_2)| < \frac{\varepsilon}{b-a}.$$

Množinu  $G(f)$  pokryjeme obdélníky s výškou  $\frac{\varepsilon}{b-a}$  a základnou  $\delta$ . Pro součet těchto obdélníků platí

$$\sum \frac{\varepsilon}{b-a} (x_{i+1} - x_i) = \frac{\varepsilon}{b-a} \sum (x_{i+1} - x_i) = \frac{\varepsilon}{b-a} (b - a) = \varepsilon.$$

Protože  $\varepsilon$  bylo libovolné,  $m^*(G(f)) = 0$ . □

## Shrnutí

- Jordanova míra  $m(A)$  je konečně aditivní (není spočetně aditivní).
- Třída jordanovsky měřitelných množin se nezmění, pokud sít' zjemňujeme nikoliv  $2^2$ -krát (1 čtvereček na 4 malé), ale  $n^2$ -krát, kde  $n$  je libovolné přirozené číslo.
- V  $\mathbb{E}^1$  jde v podstatě o dělení intervalu (místo čtverečků máme úsečky).

## Náčrt konstrukce Lebesgueovy míry

Lebesgueova míra je založena na následujícím tvrzení.

## Věta 6

*Nechť  $A \subseteq \mathbb{R}$  je otevřená množina. Pak existuje nejvýše spočetně mnoho otevřených, po dvou disjunktních intervalů  $(\alpha_n, \beta_n)$ ,  $n \in \mathbb{N}$ , tak, že  $A = \bigcup_{n=1}^{\infty} (\alpha_n, \beta_n)$ .*

- $m_L(A) = \sum_{n=1}^{\infty} (\beta_n - \alpha_n)$  pro omezenou otevřenou množinu  $A \subseteq \mathbb{R}$
- $A \subset \mathbb{R}$  uzavřená a omezená, tj.  $\exists c, d \in \mathbb{R} : A \subseteq (c, d) \Rightarrow (c, d) \setminus A$  je otevřená množina a tedy  $m_L(A) = (d - c) - m_L((c, d) \setminus A)$
- nechť  $A \subseteq \mathbb{R}$  je libovolná omezená množina, pak  $m_L^*(A) = \inf m(B)$ ,  $A \subseteq B$ ,  $B$  je otevřená;  $m_{*L}(A) = \sup m(B)$ ,  $B \subseteq A$ ,  $B$  je uzavřená
- $m_L^* = m_{*L}$ , pak je množina lebegueovsky měřitelná

## Příklad 2

$$m_L([0, 1]^2 \cap \mathbb{Q}^2) = ?$$

Je rovno nule, každý bod má míru nula a Lebesgueova míra je spočetně aditivní.

Existuje  $A \subseteq \mathbb{R}$  omezená, pro niž  $m_{*L}(A) < m_L^*(A)$ , tj. není lebesgueovsky měřitelná?

*(Lze je zkonstruovat s použitím axiomu výběru, např. Vitaliho nebo Bernsteinova konstrukce.)*

Nechť  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  je měřitelná, omezená množina a  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  je omezená funkce na  $A$ . Sít' řádu  $n$  vytvoří tzv. *pokrytí* řádu  $n$  množiny  $A$ . Čtverce



s touto dohodou jsou navzájem disjunktní množiny. Položíme  $A = \bigcup_{j=1}^m D_j$ , kde množiny  $D_j$  jsou tvaru  $D_j^n = A \cap C_j^n$ , kde  $C_j^n$  je nějaký čtverec sítě řádu  $n$ .

System  $\{D_1^n, \dots, D_m^n\}$  se nazývá *pokrytí* řádu  $n$  množiny  $A$ . Každá z množin  $D_j^n$  je měřitelná, neboť je průnikem měřitelných množin.

## Poznámka

Obecně v  $\mathbb{R}^k$  používáme tzv. *krychlové množiny řádu  $n$*

$$C_{j_1, \dots, j_k}^n = \left\{ [x_1, \dots, x_k] \in \mathbb{R}^k : \frac{j_1}{2^n} \leq x_1 < \frac{j_1 + 1}{2^n}, \dots, \frac{j_k}{2^n} \leq x_k < \frac{j_k + 1}{2^n} \right\},$$

což jsou (neuzavřené) po dvou disjunktní měřitelné množiny pokrývající  $\mathbb{R}^k$  s mírou  $m(C^n) = 2^{-kn}$ .

Konstrukci a vlastnosti si pro přehlednost předvedeme v  $\mathbb{R}^2$ .

Nechť

$$M_j = \sup_{[x,y] \in D_j^n} f(x, y), \quad m_j = \inf_{[x,y] \in D_j^n} f(x, y),$$

pak definujeme

$$S_n(f, A) = \sum_{j=1}^m M_j \cdot m(D_j^n), \quad s_n(f, A) = \sum_{j=1}^m m_j \cdot m(D_j^n)$$

*horní a dolní součet* řádu  $n$  a platí

$$S_{n+1}(f, A) \leq S_n(f, A), \quad s_{n+1}(f, A) \geq s_n(f, A),$$

tj. posloupnost  $\{S_n(f, A)\}$  je nerostoucí a zdola ohraničená a posloupnost  $\{s_n(f, A)\}$  je neklesající a shora ohraničená, pak existují

$$\lim_{n \rightarrow \infty} S_n(f, A) =: \overline{\iint}_A f(x, y) \, dx \, dy, \quad \lim_{n \rightarrow \infty} s_n(f, A) =: \underline{\iint}_A f(x, y) \, dx \, dy$$

*horní a dolní Riemannův integrál* funkce  $f$  na množině  $A$ .

## Definice 4

Pokud se horní Riemannův integrál rovná dolnímu, tj.

$$\overline{\iint}_A f(x, y) \, dx \, dy = \underline{\iint}_A f(x, y) \, dx \, dy,$$

řekneme, že funkce  $f$  je na  $A$  riemannovsky integrovatelná a definujeme

$$\iint_A f(x, y) \, dx \, dy = \overline{\iint}_A f(x, y) \, dx \, dy = \underline{\iint}_A f(x, y) \, dx \, dy.$$

## Poznámka

Pro  $n = 1$  lze použít libovolné dělení  $D$ , popř. se omezit na dyadické dělení  $D^{[2]}$  (dyadická čísla  $\frac{m}{2^n}$ ,  $m, n \in \mathbb{N}$ ). Samozřejmě platí  $D \supset D^{[2]}$ , tedy

$$\int_a^b f(x) dx \geq [2] \int_a^b f(x) dx, \quad \overline{\int}_a^b f(x) dx \leq [2] \overline{\int}_a^b f(x) dx,$$

odkud ihned plyne, že  $[2] \underline{\int} \leq \underline{\int} \leq \overline{\int} \leq [2] \overline{\int}$ . Tento vztah musí platit i naopak, jinak by šlo o jinou konstrukci.

Např. víme, že platí: *Je-li  $D_n$  nulová posloupnost dělení, pak*

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} s(f, D_n).$$

## Věta 7

*Nechť  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  je měřitelná a omezená množina,  $f, g: A \rightarrow \mathbb{R}$ . Jsou-li  $f, g$  integrovatelné na  $A$ , pak jsou na  $A$  integrovatelné i funkce  $f \pm g$  a platí*

$$\iint_A f(x, y) \pm g(x, y) \, dx \, dy = \iint_A f(x, y) \, dx \, dy \pm \iint_A g(x, y) \, dx \, dy.$$

*Dále, pro  $\alpha \in \mathbb{R}$  libovolné je integrovatelná i funkce  $\alpha \cdot f$  a platí*

$$\iint_A \alpha \cdot f(x, y) \, dx \, dy = \alpha \cdot \iint_A f(x, y) \, dx \, dy.$$

Důkaz.

$$\begin{aligned}\iint_A (f + g) \, dx \, dy &= \lim_{n \rightarrow \infty} s_n(f + g, A) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{j=1}^m \inf_{D_j^n} (f + g) \cdot m(D_j^n) \\ &\geq \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{j=1}^m \left( \inf_{D_j^n} f + \inf_{D_j^n} g \right) m(D_j^n) = \lim_{n \rightarrow \infty} [s_n(f, A) + s_n(g, A)] \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} s_n(f, A) + \lim_{n \rightarrow \infty} s_n(g, A) = \iint_A f \, dx \, dy + \iint_A g \, dx \, dy,\end{aligned}$$

podobně  $\overline{\iint}_A (f + g) \, dx \, dy \leq \overline{\iint}_A f \, dx \, dy + \overline{\iint}_A g \, dx \, dy.$

Celkem tedy máme

$$\begin{aligned} \underline{\int\int}_A f \, dx \, dy + \underline{\int\int}_A g \, dx \, dy &\leq \underline{\int\int}_A (f+g) \, dx \, dy \leq \overline{\int\int}_A (f+g) \, dx \, dy \\ &\leq \overline{\int\int}_A f \, dx \, dy + \overline{\int\int}_A g \, dx \, dy. \end{aligned}$$

Jsou-li  $f, g$  integrovatelné, sevřou integrály mezi sebou.

Násobení konstantou dokážeme podobně. Jen je potřeba hlídat znaménko konstanty  $\alpha$ , tj. je-li  $\alpha \geq 0$ , je vše v pořádku; je-li  $\alpha < 0$ , potom např.

$$\sup(\alpha f) = \alpha \inf(f).$$

Rozdíl je triviálním důsledkem předchozího. □

## Věta 8

*Nechť  $f$  je integrovatelná na omezené měřitelné množině  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  a  $B \subseteq A$  je měřitelná množina. Pak funkce  $f$  je integrovatelná i na  $B$ .*

## Důkaz.

Nechť je  $\{D_1^n, \dots, D_m^n\}$  pokrytí řádu  $n$  množiny  $A$ . Toto pokrytí vytváří přirozeným způsobem pokrytí

$$\{D_1^n \cap B, \dots, D_m^n \cap B\}, \quad \{D_1^n \cap (A \setminus B), \dots, D_m^n \cap (A \setminus B)\}$$

množin  $B$  a  $A \setminus B$ . Platí

$$s_n(A, f) \leq s_n(B, f) + s_n(A \setminus B, f), \quad S_n(A, f) \geq S_n(B, f) + S_n(A \setminus B, f),$$

a pro  $n \rightarrow \infty$  máme

$$\begin{aligned} \iint_B f \, dx \, dy + \iint_{A \setminus B} f \, dx \, dy &\geq \iint_A f \, dx \, dy \\ &\geq \overline{\iint_B f \, dx \, dy} + \overline{\iint_{A \setminus B} f \, dx \, dy}. \end{aligned}$$

Tedy

$$\begin{aligned} 0 &\geq \iint_{\underline{B}} f \, dx \, dy - \overline{\iint_B f \, dx \, dy} \\ &\geq \overline{\iint_{A \setminus B} f \, dx \, dy} - \underline{\iint_{A \setminus B} f \, dx \, dy} \geq 0. \end{aligned}$$

Odtud ihned

$$\underline{\iint_B f \, dx \, dy} = \overline{\iint_B f \, dx \, dy}, \quad \underline{\iint_{A \setminus B} f \, dx \, dy} = \overline{\iint_{A \setminus B} f \, dx \, dy}.$$

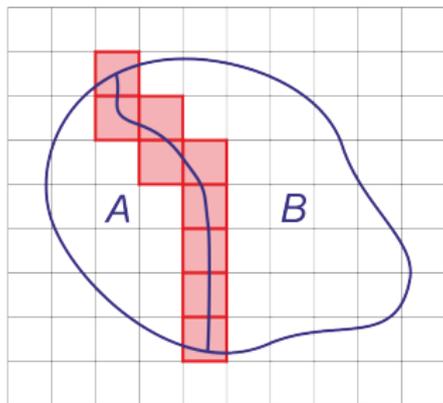


## Věta 9

Nechť  $f$  je integrovatelná na měřitelných, omezených a disjunktních množinách  $A, B \subseteq \mathbb{R}^2$ . Pak je  $f$  integrovatelná i na  $A \cup B$  a platí

$$\iint_{A \cup B} f(x, y) \, dx \, dy = \iint_A f(x, y) \, dx \, dy + \iint_B f(x, y) \, dx \, dy.$$

## Důkaz.



Tři druhy čtverečků – pouze A, pouze B a smíšené. Míra smíšených jde k nule.



## Věta 10

*Nechť funkce  $f$  je omezená na  $A$  a  $m(A) = 0$ . Pak je  $f$  na  $A$  integrovatelná a platí*

$$\iint_A f(x, y) \, dx \, dy = 0.$$

## Důkaz.

Máme  $|f(x, y)| \leq M$  na  $A$ , odtud

$$-M \cdot m(A) \leq s_n(f, A) \leq S_n(f, A) \leq M \cdot m(A).$$



## Důsledek 1

*Nechť  $A, B$  jsou měřitelné množiny a platí  $m(A \cap B) = 0$ . Je-li funkce  $f$  integrovatelná na  $A$  i na  $B$ , pak je integrovatelná i na  $A \cup B$  a platí*

$$\iint_{A \cup B} f(x, y) \, dx \, dy = \iint_A f(x, y) \, dx \, dy + \iint_B f(x, y) \, dx \, dy.$$

Plyne ihned z Vět 9 a 10 a faktu, že

$$A \cup B = (A \setminus B) \cup (A \cap B) \cup (B \setminus A).$$

(Jedná se o zesílení Věty 9.)

## Věta 11

*Nechť je funkce  $f$  spojitá a omezená na omezené měřitelné množině  $A \subseteq \mathbb{R}^2$ . Pak je funkce  $f$  na množině  $A$  integrovatelná.*

## Důkaz.

Podobně jako u jednorozměrných integrálů je důkaz založen na tvrzení, že  $f$  je integrovatelná právě tehdy, když

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} : \forall n \geq n_0 : S_n(f, A) - s_n(f, A) < \varepsilon.$$



Snadno pro integrál v  $\mathbb{R}^2$  ( $\mathbb{R}^k$ ) dostaneme i další tvrzení známá z  $\mathbb{R}^1$ .

### Věta 12

*Nechť jsou funkce  $f, g$  integrovatelné na měřitelné množině  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  a platí  $f(x, y) \leq g(x, y)$ ,  $\forall (x, y) \in A$ . Pak*

$$\iint_A f(x, y) \, dx \, dy \leq \iint_A g(x, y) \, dx \, dy.$$

### Věta 13

*Nechť je funkce  $f$  integrovatelná na měřitelné množině  $A \subseteq \mathbb{R}^2$ . Pak je i funkce  $|f|$  na množině  $A$  integrovatelná a platí*

$$\left| \iint_A f(x, y) \, dx \, dy \right| \leq \iint_A |f(x, y)| \, dx \, dy.$$

### Definice 5

Řekneme, že funkce  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  má *skoro všude* na množině  $A$  vlastnost  $V$ , jestliže existuje množina  $B$  taková, že  $B \subseteq A$ ,  $m(B) = 0$  a funkce  $f$  má vlastnost  $V$  ve všech bodech množiny  $A \setminus B$ .

(Tj. vlastnost není splněna na množině míry nula, přičemž  $m(\emptyset) = 0$ .)

## Věta 14

Nechť  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  je omezená měřitelná množina a  $f, g: A \rightarrow \mathbb{R}$ , kde  $f$  je na  $A$  integrovatelná a  $g$  je na  $A$  omezená. Pokud platí  $f(x, y) = g(x, y)$  skoro všude na  $A$ , pak je na  $A$  funkce  $g$  integrovatelná a

$$\iint_A g(x, y) \, dx \, dy = \iint_A f(x, y) \, dx \, dy.$$

## Důkaz.

Funkce  $F(x, y) = f(x, y) - g(x, y) = 0$  skoro všude na  $A$ , tedy  $\exists B \subseteq A, m(B) = 0$  a  $F(x, y) = 0$  na  $A \setminus B$ . Potom

$$\iint_A F = \iint_B F + \iint_{A \setminus B} F = 0 + 0 = 0 \Rightarrow \iint_A f = \iint_A g.$$



### Věta 15

*Nechť  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  je omezená a měřitelná množina a necht'  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  je omezená a skoro všude spojitá na  $A$ . Pak je funkce  $f$  na  $A$  integrovatelná.*

### Důkaz.

Existuje množina  $B \subseteq A$  taková, že  $m(B) = 0$  a  $f$  je spojitá na  $A \setminus B$ . Pak podle Věty 11 je funkce  $f$  integrovatelná na  $A \setminus B$  a podle Věty 10 je  $\iint_B f = 0$ , tedy  $\iint_A f$  existuje a je roven  $\iint_{A \setminus B} f$ . □

- $\iint_A f(x, y) \, dx \, dy$  ... dvojný integrál
- $\int_a^b \left( \int_c^d f(x, y) \, dy \right) dx$  ... dvojnásobný integrál

### Věta 16

*Nechť  $A = [a, b] \times [c, d]$  je obdélník v  $\mathbb{R}^2$  a funkce  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  je na množině  $A$  spojitá. Pak*

$$\iint_A f(x, y) \, dx \, dy = \int_a^b \left( \int_c^d f(x, y) \, dy \right) dx = \int_c^d \left( \int_a^b f(x, y) \, dx \right) dy.$$

## Důkaz.

Označme  $F(x) = \int_c^d f(x, y) dy$ . Tato funkce je korektně definována, neboť integrand je spojitá funkce proměnné  $y$ . Síť řádu  $n$ , označme  $\{D_1^n, \dots, D_m^n\}$ , tvoří pokrytí  $A = [a, b] \times [c, d]$  a současně vytváří dělení intervalů  $[a, b]$  i  $[c, d]$ . Necht'  $[a, b] = \bigcup_{i=1}^p K_i^n$  a  $[c, d] = \bigcup_{j=1}^q J_j^n$ . Dále označme

$$u_{ij}^n = \inf_{[x,y] \in K_i^n \times J_j^n} f(x, y), \quad U_{ij}^n = \sup_{[x,y] \in K_i^n \times J_j^n} f(x, y).$$

Potom

$$S_n(f, A) = \sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^q U_{ij}^n \underbrace{m(K_i^n)m(J_j^n)}_{m(D_{ij}^n)},$$

$$s_n(f, A) = \sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^q u_{ij}^n m(K_i^n)m(J_j^n).$$

Máme tedy pro  $\int_a^b F(x) dx$  a  $\xi_i \in K_i^n$  libovolné, že

$$\begin{aligned}
 s_n(F, [a, b]) &= \sum_{i=1}^p \inf_{x \in K_i^n} F(x) m(K_i^n) \\
 &\leq \underbrace{\sum_{i=1}^p F(\xi_i) m(K_i^n)}_{\sum_{i=1}^p \left( \int_c^d f(\xi_i, y) dy \right) m(K_i^n)} \leq \sum_{i=1}^p \sup_{x \in K_i^n} F(x) m(K_i^n)
 \end{aligned}$$

a pro  $\int_c^d f(\xi_i, y) dy$ ,  $\eta_i \in J_i^n$  libovolné, při označení  $G(y) := f(\xi_i, y)$

$$\begin{aligned}
 s_n(G, [c, d]) &= \sum_{j=1}^q \inf_{y \in J_j^n} G(y) m(J_j^n) \\
 &\leq \sum_{j=1}^q G(\eta_j) m(J_j^n) \leq \sum_{j=1}^q \sup_{y \in J_j^n} G(y) m(J_j^n).
 \end{aligned}$$

Spojením předchozích nerovností obdržíme

$$\begin{aligned}
 \underbrace{\sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^q u_{ij}^n m(K_i^n) m(J_j^n)}_{\rightarrow \iint f \, dx \, dy} &\leq \int_{-a}^b \int_{-c}^d f \, dx \, dy \leq \int_{-a}^b \overline{\int}_{-c}^d f \, dx \, dy \\
 &\leq \overline{\int}_a^b \int_{-c}^d f \, dx \, dy \leq \overline{\int}_a^b \overline{\int}_c^d f \, dx \, dy \leq \underbrace{\sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^q U_{ij}^n m(K_i^n) m(J_j^n)}_{\rightarrow \overline{\iint} f \, dx \, dy}.
 \end{aligned}$$

Opačné pořadí integrace získáme zcela analogicky (přeznačením). □

## Věta 17 (Fubiniho věta)

Nechť  $f$  je spojitá na množině

$$A = \{[x, y] : a \leq x \leq b, g(x) \leq y \leq h(x)\},$$

kde  $g, h: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  jsou funkce spojité na intervalu  $[a, b]$ . Pak

$$\iint_A f(x, y) \, dx \, dy = \int_a^b \left( \int_{g(x)}^{h(x)} f(x, y) \, dy \right) dx.$$

Podobně pro

$$A = \{[x, y] : y \in [c, d], g(y) \leq x \leq h(y)\}, \quad g, h \in C[c, d],$$

platí

$$\iint_A f(x, y) \, dx \, dy = \int_c^d \left( \int_{g(y)}^{h(y)} f(x, y) \, dx \right) dy.$$

## Důkaz.

Nechť  $Q = [a, b] \times [c, d]$ ,  $A \subseteq Q$  a definujme funkci  $\tilde{f}: Q \rightarrow \mathbb{R}$  jako

$$\tilde{f}(x, y) = \begin{cases} f(x, y) & [x, y] \in A \\ 0 & [x, y] \in Q \setminus A \end{cases}$$

$\tilde{f}$  je spojitá s výjimkou grafů  $g, h$ , tedy je skoro všude spojitá na  $Q$ , odtud

$$\begin{aligned} \iint_A f(x, y) \, dx \, dy &= \iint_Q \tilde{f}(x, y) \, dx \, dy = \int_a^b \int_c^d \tilde{f}(x, y) \, dy \, dx \\ &= \int_a^b \left( \underbrace{\int_c^{g(x)} \tilde{f} \, dy}_{=0} + \int_{g(x)}^{h(x)} \tilde{f} \, dy + \underbrace{\int_{h(x)}^d \tilde{f} \, dy}_{=0} \right) dx \\ &= \int_a^b \left( \int_{g(x)}^{h(x)} f(x, y) \, dy \right) dx. \end{aligned}$$



## Poznámka

Je-li ve větě o integraci přes obdélník funkce  $f$  pouze integrovatelná, platí

$$\iint_{[a,b] \times [c,d]} f(x,y) \, dx \, dy = \int_a^b \left( \int_{\underline{c}}^d f(x,y) \, dy \right) dx = \int_a^b \left( \overline{\int}_c^d f(x,y) \, dy \right) dx.$$

Pokud označíme

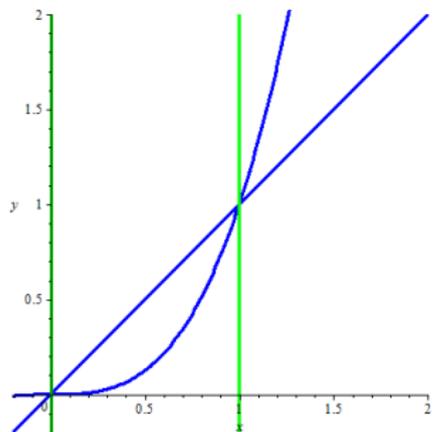
$$F(x) = \int_{\underline{c}}^d f(x,y) \, dy, \quad G(x) = \overline{\int}_c^d f(x,y) \, dy,$$

může nastat případ, kdy  $F(x) < G(x)$  v jistých bodech  $x \in [a, b]$ , ale množina těchto bodů má Jordanovu míru rovnu nule, tedy

$$\int_a^b F(x) \, dx = \int_a^b G(x) \, dx.$$

## Příklad 3

Vypočtete  $\iint_A x^3 y \, dx \, dy$ , kde  $A = \{[x, y] : 0 \leq x \leq 1, x^3 \leq y \leq x\}$ .

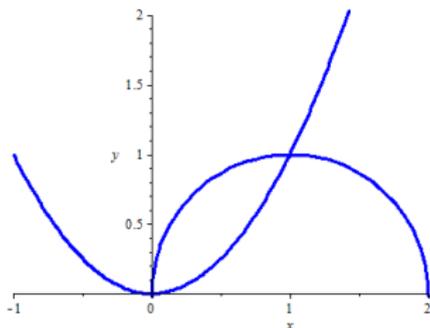


$$\begin{aligned} \iint_A x^3 y \, dx \, dy &= \int_0^1 \int_{x^3}^x x^3 y \, dy \, dx \\ &= \int_0^1 x^3 \left[ \frac{y^2}{2} \right]_{x^3}^x dx = \frac{1}{2} \int_0^1 x^3 (x^2 - x^6) \, dx \\ &= \frac{1}{2} \int_0^1 x^5 - x^9 \, dx = \frac{1}{2} \left[ \frac{x^6}{6} - \frac{x^{10}}{10} \right]_0^1 \\ &= \frac{1}{2} \left( \frac{1}{6} - \frac{1}{10} \right) = \frac{1}{30} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \iint_A x^3 y \, dx \, dy &= \int_0^1 \int_{y^{\sqrt[3]{y}}}^1 x^3 y \, dx \, dy = \int_0^1 y \left[ \frac{x^4}{4} \right]_{y^{\sqrt[3]{y}}}^1 dy \\ &= \frac{1}{4} \int_0^1 y (y^{4/3} - y^4) \, dy = \frac{1}{4} \int_0^1 y^{7/3} - y^5 \, dy = \frac{1}{4} \left[ \frac{3}{10} y^{10/3} - \frac{y^6}{6} \right]_0^1 \\ &= \frac{1}{4} \left( \frac{3}{10} - \frac{1}{6} \right) = \frac{1}{30} \end{aligned}$$

## Příklad 4

Zaměňte pořadí integrace  $\int_0^1 \int_{x^2}^{\sqrt{2x-x^2}} f(x, y) dy dx$ .



$$y = \sqrt{2x - x^2}$$

$$y^2 = 2x - x^2$$

$$x^2 - 2x + 1 + y^2 - 1 = 0$$

$$(x - 1)^2 + y^2 = 1$$

$$x = 1 \pm \sqrt{1 - y^2}$$

$$y = x^2 \rightarrow x = \pm\sqrt{y}$$

Vybereme odpovídající horní, resp. dolní kousky, tedy

$$\int_0^1 \int_{1-\sqrt{1-y^2}}^{\sqrt{y}} f(x, y) dx dy.$$

## Poznámka

Samozřejmě platí

$$m(A) = \iint_A 1 \, dx \, dy.$$

## Příklad 5

Vypočítejte míru množiny  $A = \{[x, y] : -1 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq \sqrt{1 - x^2}\}$ .

$$\begin{aligned} I &= \int_{-1}^1 \int_0^{\sqrt{1-x^2}} dy \, dx = \int_{-1}^1 [y]_0^{\sqrt{1-x^2}} dx = 2 \int_0^1 \sqrt{1-x^2} \, dx \\ &= \left| \begin{array}{l} x = \sin t, \, dx = \cos t \, dt \\ 0 = \sin 0, \, 1 = \sin \pi/2 \end{array} \right| = 2 \int_0^{\pi/2} \sqrt{1-\sin^2 t} \cos t \, dt \\ &= 2 \int_0^{\pi/2} \cos^2 t \, dt = \int_0^{\pi/2} 1 + \cos 2t \, dt = \int_0^{\pi/2} dt + \underbrace{\int_0^{\pi/2} \cos 2t \, dt}_{=0} = \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

## Věta 18

Uvažujme reálný interval  $[a, b]$ . Necht'

$$A = \{[x, y, z] \in \mathbb{R}^3 : a \leq x \leq b, g(x) \leq y \leq h(x), G(x, y) \leq z \leq H(x, y)\},$$

kde funkce  $g, h: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  jsou na  $[a, b]$  spojité a funkce  $G, H: B \rightarrow \mathbb{R}$  jsou spojité na množině

$$B = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2 : a \leq x \leq b, g(x) \leq y \leq h(x)\}.$$

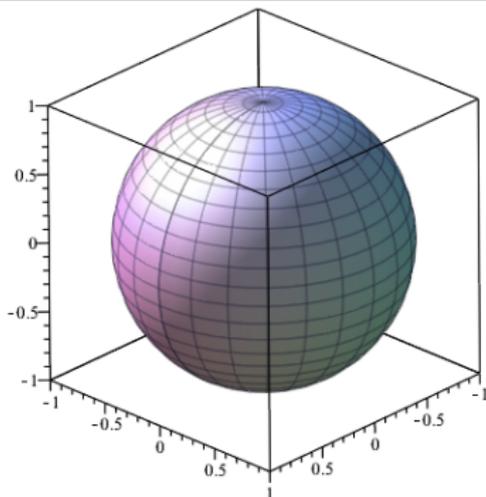
Pak, je-li  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  spojitá na  $A$ , platí

$$\iiint_A f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz = \int_a^b \left( \int_{g(x)}^{h(x)} \left( \int_{G(x,y)}^{H(x,y)} f(x, y, z) \, dz \right) dy \right) dx.$$

## Příklad 6

Vypočítejte  $\iiint_A dx dy dz$ , kde

$$A = \left\{ [x, y, z] \in \mathbb{R}^3 : -1 \leq x \leq 1, -\sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2}, \right. \\ \left. -\sqrt{1-x^2-y^2} \leq z \leq \sqrt{1-x^2-y^2} \right\}.$$



$$\begin{aligned}
\int_{-1}^1 \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} \int_{-\sqrt{1-x^2-y^2}}^{\sqrt{1-x^2-y^2}} dz \, dy \, dx &= \int_{-1}^1 \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} 2\sqrt{1-x^2-y^2} \, dy \, dx \\
&= \left| \begin{array}{l} y = \sqrt{1-x^2} \sin t, \, dy = \sqrt{1-x^2} \cos t \, dt \\ y = -\sqrt{1-x^2} \rightarrow t = -\pi/2, \, y = \sqrt{1-x^2} \rightarrow t = \pi/2 \end{array} \right| \\
&= \int_{-1}^1 \left( 2 \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \sqrt{(1-x^2) - (1-x^2)\sin^2 t} \sqrt{1-x^2} \cos t \, dt \right) dx \\
&= 2 \int_{-1}^1 (1-x^2) \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \cos^2 t \, dt \, dx \\
&= 2 \int_{-1}^1 (1-x^2) \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \frac{1+\cos 2t}{2} \, dt \, dx = \int_{-1}^1 (1-x^2)\pi \, dx \\
&= 2\pi \int_0^1 1-x^2 \, dx = 2\pi \left[ x - \frac{x^3}{3} \right]_0^1 = 2\pi \frac{2}{3} = \frac{4}{3}\pi
\end{aligned}$$

## Poznámka

Nechť  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  a  $A = [a_1, b_1] \times \cdots \times [a_n, b_n]$  je  $n$ -rozměrný kvádr. Je-li  $f$  spojitá na  $A$ , pak

$$\int_A f(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} = \int_{a_1}^{b_1} \cdots \int_{a_n}^{b_n} f(x_1, \dots, x_n) \, dx_n \cdots dx_1.$$

## Příklad 7

$\iiint\limits_A dx_1 dx_2 dx_3 dx_4$ , kde  $A = \{[x_1, x_2, x_3, x_4] : x_1 \in [0, 1], x_2 \in [0, 1 - x_1], x_3 \in [0, 1 - x_1 - x_2], x_4 \in [0, 1 - x_1 - x_2 - x_3]\}$ .

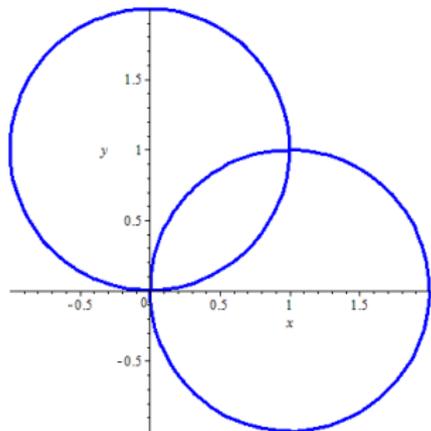
Takové množině  $A$  se říká *jednotkový simplex*, používá se k triangulaci  $n$ -rozměrných těles a v optimalizaci („ $n$ -rozměrný trojúhelník“).

$$\begin{aligned}
 & \int_0^1 \int_0^{1-x_1} \int_0^{1-x_1-x_2} \int_0^{1-x_1-x_2-x_3} dx_4 dx_3 dx_2 dx_1 \\
 &= \int_0^1 \int_0^{1-x_1} \int_0^{1-x_1-x_2} (1-x_1-x_2-x_3) dx_3 dx_2 dx_1 \\
 &= \int_0^1 \int_0^{1-x_1} \left[ (1-x_1-x_2)x_3 - \frac{x_3^2}{2} \right]_0^{1-x_1-x_2} dx_2 dx_1 \\
 &= \int_0^1 \int_0^{1-x_1} (1-x_1-x_2)^2 - \frac{1}{2}(1-x_1-x_2)^2 dx_2 dx_1 \\
 &= \frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{1-x_1} (1-x_1-x_2)^2 dx_2 dx_1 = \frac{1}{2} \int_0^1 \left[ -\frac{(1-x_1-x_2)^3}{3} \right]_0^{1-x_1} dx_1 \\
 &= \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{1}{3}(1-x_1)^3 dx_1 = -\frac{1}{2 \cdot 3 \cdot 4} [(1-x_1)^4]_0^1 = \frac{1}{4!}
 \end{aligned}$$

## Příklad 8

Vypočtete plochu obrazce daného nerovnostmi

$$x^2 - 2x + y^2 \leq 0, \quad x^2 - 2y + y^2 \leq 0.$$



$$x^2 - 2x + y^2 \leq 0$$

$$(x - 1)^2 + y^2 \leq 1$$

$$x = 1 - \sqrt{1 - y^2}, \quad y = \sqrt{2x - x^2}$$

$$x^2 - 2y + y^2 \leq 0$$

$$x^2 + (y - 1)^2 \leq 1$$

$$x = \sqrt{2y - y^2}, \quad y = 1 - \sqrt{1 - x^2}$$

$$\begin{aligned} \iint_A dx \, dy &= \int_0^1 \int_{1-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{2x-x^2}} dy \, dx = \int_0^1 \sqrt{2x-x^2} - 1 + \sqrt{1-x^2} \, dx \\ &= \frac{\pi}{4} - 1 + \frac{\pi}{4} = \frac{\pi - 2}{2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int_0^1 \sqrt{2x-x^2} \, dx &= \int_0^1 \sqrt{1-(x-1)^2} \, dx = |x-1 = t, dx = dt| \\ &= \int_{-1}^0 \sqrt{1-t^2} \, dt = | \text{sudá funkce} | = \int_0^1 \sqrt{1-t^2} \, dt \\ &= \frac{1}{2} \left[ \arcsin x + x\sqrt{1-x^2} \right]_0^1 = \frac{\pi}{4} \end{aligned}$$

- Střední hodnota:

$$\text{av}(f) = \frac{\iint_A f(x, y) dx dy}{m(A)}.$$

- Uvažujme  $\iint_A F(x, y) dx dy$ . Je-li  $\sigma(x, y)$  plošná hustota v bodě  $[x, y]$  a  $\rho(x, y)$  vzdálenost bodu  $[x, y]$  od osy otáčení  $o$ , pak

funkce $F$	integrál z funkce $F$
1	Obsah množiny $A$ ( $S$ )
$\sigma(x, y)$	hmotnost množiny $A$ ( $m$ )
$y\sigma(x, y)$	lineární moment vzhl. k ose $x$ ( $U_x$ )
$x\sigma(x, y)$	lineární moment vzhl. k ose $y$ ( $U_y$ )
$y^2\sigma(x, y)$	moment setrvačnosti vzhl. k ose $x$ ( $J_x$ )
$x^2\sigma(x, y)$	moment setrvačnosti vzhl. k ose $y$ ( $J_y$ )
$\rho^2(x, y)\sigma(x, y)$	moment setrvačnosti vzhl. k ose $o$ ( $J_o$ )
$y^2$	kvadratický moment průřezu vzhl. k ose $x$ ( $I_x$ )
$x^2$	kvadratický moment průřezu vzhl. k ose $y$ ( $I_y$ )
$\rho^2(x, y)$	kvadratický moment průřezu vzhl. k ose $o$ ( $I_o$ )

- Souřadnice těžiště průřezu  $[x_T, y_T]$  ( $\sigma(x, y) = 1$ ):

$$x_T = \frac{\iint_A x dx dy}{S}, \quad y_T = \frac{\iint_A y dx dy}{S}.$$

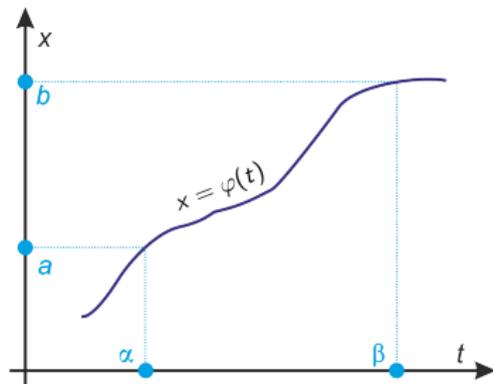
$$n = 1$$

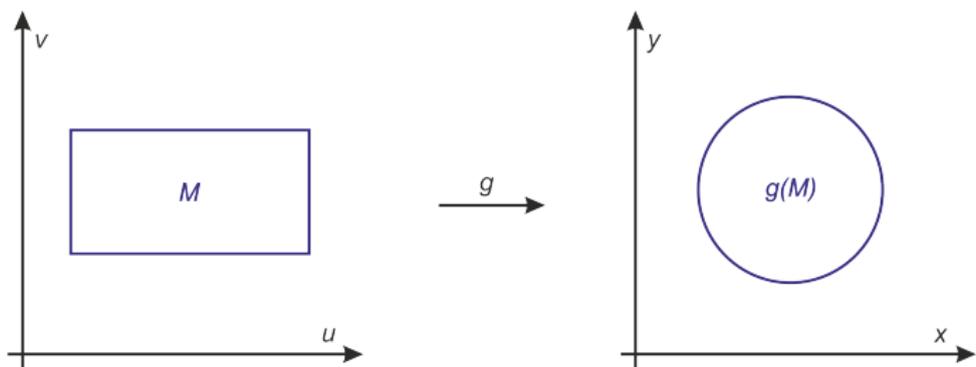
$$\int_a^b f(x) dx = |x = \varphi(t), dx = \varphi'(t) dt| = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t))\varphi'(t) dt,$$

kde  $a = \varphi(\alpha)$ ,  $b = \varphi(\beta)$ . Také lze psát jako

$$\int_{g(a)}^{g(b)} f(x) dx = \int_a^b f(g(t))g'(t) dt,$$

kde  $g' \neq 0$  ( $g$  je prostá).



$n = 2$ zobrazení  $g: \mathbb{E}^2 \rightarrow \mathbb{E}^2$ ,  $x = x(u, v)$ ,  $y = y(u, v)$ 

### Věta 19 (O transformaci)

Nechť  $M \subseteq \mathbb{E}^2$  je otevřená množina v rovině  $(u, v)$ ,  $g$  je prosté zobrazení množiny  $M$  do roviny  $(x, y)$  dané funkcemi  $x = x(u, v)$ ,  $y = y(u, v)$ , které mají na  $M$  spojitě parciální derivace prvního řádu. Nechť funkce

$$J(u, v) = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix}$$

je různá od nuly a ohraničená na  $M$ . Nechť  $M$  a  $g(M)$  jsou měřitelné množiny a funkce  $f$  je spojitá a ohraničená na  $g(M)$ . Pak platí

$$\iint_{g(M)} f(x, y) \, dx \, dy = \iint_M f(x(u, v), y(u, v)) \cdot |J(u, v)| \, du \, dv.$$

## Hlavní idea důkazu.

Nechť  $D_1, \dots, D_m$  je pokrytí řádu  $n$  množiny  $g(M)$ , pak

$$\tilde{D}_1 = g^{-1}(D_1), \dots, \tilde{D}_m = g^{-1}(D_m)$$

pokrývají množinu  $M$ . Zvolme  $[\xi_i, \eta_i] \in D_i$  a označme  $[\tilde{\xi}_i, \tilde{\eta}_i] = g^{-1}([\xi_i, \eta_i])$ . Utvořme integrální součet příslušný dvojnému integrálu přes  $g(M)$

$$\sum_{i=1}^m f(\xi_i, \eta_i) m(D_i) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \iint_{g(M)} f(x, y) \, dx \, dy.$$

Jsou-li  $D_i$  malé, jsou také  $\tilde{D}_i$  malé a pro  $[x, y] \in D_i$  lze zobrazení  $g$  aproximovat jeho diferenciálem  $g'$  v bodě  $[\tilde{\xi}_i, \tilde{\eta}_i]$ , tj. lineárním zobrazením. Transformace míry při lineárním zobrazení je

$$m(D_i) = |\det g'(\xi_i, \eta_i)| m(\tilde{D}_i).$$

Dosazením dostáváme

$$\sum_{i=1}^m f(\xi_i, \eta_i) m(D_i) \approx \sum_{i=1}^m f(x(\tilde{\xi}_i, \tilde{\eta}_i), y(\tilde{\xi}_i, \tilde{\eta}_i)) |\det g'(\xi_i, \eta_i)| m(\tilde{D}_i)$$

$$\downarrow n \rightarrow \infty \qquad \qquad \qquad \downarrow n \rightarrow \infty$$

$$\iint_{g(M)} f(x, y) \, dx \, dy \qquad \qquad \qquad \iint_M f(x(u, v), y(u, v)) |\det g'| \, du \, dv$$

Nejobtížnější technická záležitost je dokázat, že „ $\approx$ “ mezi sumami přejde v limitě na rovnost mezi integrály. Lze to dokázat podobně jako pro jednorozměrný integrál pomocí Lagrangeovy věty o střední hodnotě.  $\square$

Transformace v  $\mathbb{E}^2$  do polárních souřadnic je dána

$$x = \rho \cos \varphi,$$

$$y = \rho \sin \varphi,$$

kde  $\rho \in [0, \infty)$  je vzdálenost od počátku (poloměr) a  $\varphi \in [0, 2\pi]$  (popř.  $[-\pi, \pi]$ ) je odchylka od kladné poloosy  $x$  v kladném smyslu.

$$J(\rho, \varphi) = \begin{vmatrix} \cos \varphi & -\rho \sin \varphi \\ \sin \varphi & \rho \cos \varphi \end{vmatrix} = \rho \neq 0 \quad \Leftrightarrow \quad \rho \neq 0$$

## Příklad 9

Vypočítejte obsah množiny

$$M : x^2 + y^2 \leq 2x, y \geq 0.$$

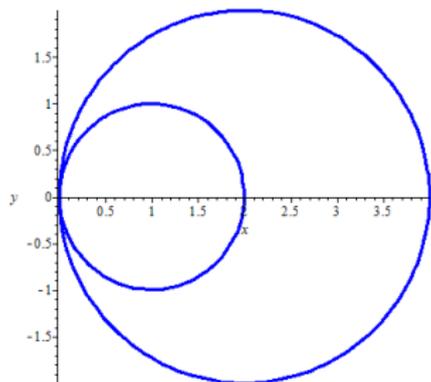
$$x^2 + y^2 \leq 2x \quad \Rightarrow \quad (x - 1)^2 + y^2 \leq 1,$$

$$\begin{aligned} m(M) &= \int_M dx \, dy = \left| \begin{array}{l} x = \rho \cos \varphi \quad \rho \in (0, 2 \cos \varphi) \\ y = \rho \sin \varphi \quad \varphi \in [0, \pi/2] \end{array} \right. \quad J(\rho, \varphi) = \rho \neq 0 \left. \right| \\ &= \iint_D \rho \, d\varphi \, d\rho = \int_0^{\pi/2} \int_0^{2 \cos \varphi} \rho \, d\rho \, d\varphi = \int_0^{\pi/2} \frac{4 \cos^2 \varphi}{2} \, d\varphi \\ &= 2 \int_0^{\pi/2} \frac{1 + \cos 2\varphi}{2} \, d\varphi = \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

## Příklad 10

Vypočítejte obsah množiny

$$M = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2 : (x - 1)^2 + y^2 - 1 \geq 0, (x - 2)^2 + y^2 - 4 \leq 0\}.$$



$$\varphi \in [0, \pi/2],$$

$$\rho \in [2 \cos \varphi, 4 \cos \varphi]$$

$$m(M) = \iint_M dx dy = 2 \iint_D \rho d\rho d\varphi = \int_0^{\pi/2} [\rho^2]_{2 \cos \varphi}^{4 \cos \varphi} d\varphi = \dots = 3\pi$$

## Poznámka

Obsah obrazce v polárních souřadnicích

- a)  $n = 1$ ,  $P = \frac{1}{2} \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} \rho^2(\varphi) d\varphi$  (aproximace kruhovou výsečí),  
b)  $n = 2$ , pomocí dvojného integrálu snadno odvodíme

$$\begin{aligned} P &= \iint_M dx dy = \iint_D \rho d\rho d\varphi = \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} \int_0^{\rho(\varphi)} \rho d\rho d\varphi \\ &= \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} \left[ \frac{\rho^2}{2} \right]_0^{\rho(\varphi)} d\varphi = \frac{1}{2} \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} \rho^2(\varphi) d\varphi. \end{aligned}$$

## Poznámka

Volba transformace pro  $n = 1$  byla dána funkcí, pro  $n = 2, 3, \dots$  je dána tvarem množiny, přes kterou integrujeme.

### Věta 20 (O transformaci trojného integrálu)

*Nechť  $M \subseteq \mathbb{E}^3$  je otevřená množina v prostoru  $(u, v, w)$ ,  $g$  je prosté zobrazení na  $M$  do prostoru  $(x, y, z)$  dané funkcemi  $x = x(u, v, w)$ ,  $y = y(u, v, w)$ ,  $z = z(u, v, w)$ , které mají na  $M$  spojitě parciální derivace prvního řádu. Nechť  $J(u, v, w) \neq 0$  je ohraničené na  $M$ . Nechť  $M$  a  $g(M)$  jsou měřitelné a funkce  $f$  je spojitá a ohraničená na  $g(M)$ . Pak platí*

$$\begin{aligned} & \iiint_{g(M)} f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz \\ &= \iiint_M f(x(u, v, w), y(u, v, w), z(u, v, w)) \cdot |J(u, v, w)| \, du \, dv \, dw. \end{aligned}$$

## Transformace v $\mathbb{E}^3$

- válcové (cylindrické) souřadnice

$$x = \rho \cos \varphi, y = \rho \sin \varphi, z = z, \quad J(\rho, \varphi, z) = \rho,$$

kde  $\rho \in [0, \infty)$  je vzdálenost od osy  $z$  (poloměr válce) a  $\varphi \in [0, 2\pi]$  (popř.  $[-\pi, \pi]$ ) je odchylka od kladné poloosy  $x$  v kladném smyslu v rovině rovnoběžné s rovinou  $xy$ .

- sférické (kulové) souřadnice

$$x = \rho \cos \varphi \sin \vartheta, y = \rho \sin \varphi \sin \vartheta, z = \rho \cos \vartheta, \quad J(\rho, \varphi, \vartheta) = -\rho^2 \sin \vartheta$$

kde  $\rho \in [0, \infty)$  je vzdálenost od počátku (poloměr koule),  $\varphi \in [0, 2\pi]$  (popř.  $[-\pi, \pi]$ ) je odchylka od kladné poloosy  $x$  v projekci do roviny  $xy$  (rovina  $z = 0$ ) a  $\vartheta \in [0, \pi]$  je odchylka od kladné poloosy  $z$ .

Transformace v  $\mathbb{E}^n$  do hypersférických souřadnic

$$x_1 = \rho \cos \varphi \sin \vartheta_1 \sin \vartheta_2 \cdots \sin \vartheta_{n-3} \sin \vartheta_{n-2},$$

$$x_2 = \rho \sin \varphi \sin \vartheta_1 \sin \vartheta_2 \cdots \sin \vartheta_{n-3} \sin \vartheta_{n-2},$$

$$x_3 = \rho \cos \vartheta_1 \sin \vartheta_2 \cdots \sin \vartheta_{n-3} \sin \vartheta_{n-2},$$

$$\vdots$$

$$x_{n-1} = \rho \cos \vartheta_{n-3} \sin \vartheta_{n-2},$$

$$x_n = \rho \cos \vartheta_{n-2},$$

kde  $\rho \in [0, \infty)$ ,  $\varphi \in [0, 2\pi]$  (popř.  $[-\pi, \pi]$ ) a  $\vartheta_i \in [0, \pi]$ ,  $i = 1, \dots, n-2$ .

$$J(\rho, \varphi, \vartheta_1, \dots, \vartheta_{n-2}) = (-1)^n \rho^{n-1} \sin \vartheta_1 \sin^2 \vartheta_2 \cdots \sin^{n-2} \vartheta_{n-2}$$

$$\sum_{i=1}^n x_i^2 = \rho^2$$

## Poznámka

- $\rho \in [0, \infty)$  je vzdálenost od počátku,
- $\varphi \in [0, 2\pi]$  (popř.  $[-\pi, \pi]$ ) je odchylka průvodiče projekce daného bodu do roviny  $x_1 x_2 \dots x_{n-1}$  (rovina  $x_n = 0$ ) od kladné poloosy  $x_1$ ,
- $\vartheta_{n-2} \in [0, \pi]$  je odchylka průvodiče daného bodu od kladné poloosy  $x_n$ ,
- $\vartheta_{n-3} \in [0, \pi]$  je odchylka průvodiče projekce daného bodu do roviny  $x_n = 0$  od kladné poloosy  $x_{n-1}$ ,
- $\vartheta_{n-4} \in [0, \pi]$  je odchylka průvodiče projekce daného bodu do roviny  $x_n = 0$  promítnuté do roviny  $x_{n-1}$  od kladné poloosy  $x_{n-2}$ ,
- . . . .

## Poznámka

- Samozřejmě existuje celá řada dalších často používaných transformací (např. zobecněné sférické pro elipsoidy) a snadno lze dle tvaru množiny vytvořit transformaci „na míru“.
- Uvedené vzorce pro transformace nejsou jediné možné, (hyper)sférické souřadnice (a tedy i polární) lze použít i např. takto

$$x_1 = \rho \cos \varphi \cos \vartheta_1 \cos \vartheta_2 \cdots \cos \vartheta_{n-3} \cos \vartheta_{n-2},$$

$$x_2 = \rho \sin \varphi \cos \vartheta_1 \cos \vartheta_2 \cdots \cos \vartheta_{n-3} \cos \vartheta_{n-2},$$

$$x_3 = \rho \sin \vartheta_1 \cos \vartheta_2 \cdots \cos \vartheta_{n-3} \cos \vartheta_{n-2},$$

$$\vdots$$

$$x_{n-1} = \rho \sin \vartheta_{n-3} \cos \vartheta_{n-2},$$

$$x_n = \rho \sin \vartheta_{n-2},$$

kde  $J(\rho, \varphi, \vartheta_1, \dots, \vartheta_{n-2}) = \rho^{n-1} \cos \vartheta_1 \cos^2 \vartheta_2 \cdots \cos^{n-2} \vartheta_{n-2}$ .

## Nevlastní integrál z neohraničené funkce

Uvažujme funkci  $f$  definovanou na neprázdné množině  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$ .

### Definice 6

Bod  $A \in \overline{\Omega}$  se nazývá *singulární bod* funkce  $f$ , jestliže  $f$  není ohraničená na žádné množině tvaru  $\Omega \cap \mathcal{O}(A)$ , kde  $\mathcal{O}(A)$  je libovolné kruhové okolí bodu  $A$ .

Protože bod  $A$  nemůže být izolovaným bodem množiny  $\Omega$ , jsou možné dva případy. Buď je  $A$  vnitřním bodem množiny  $\Omega$ , nebo je jejím hromadným hraničním bodem; v druhém případě nemusí  $A$  ležet v množině  $\Omega$ .

## Definice 7

Řekneme, že posloupnost omezených množin  $\{M_n\}$ ,  $M_n \subseteq \mathbb{R}^2$ ,  $n \in \mathbb{N}$ , se *smršťuje k bodu A*, jestliže

- 1 Bod  $A$  je vnitřním bodem každé z množin  $M_n$ .
  - 2 Platí  $\lim_{n \rightarrow \infty} d(M_n) = 0$ .
- Číslo  $d(M) = \sup\{\rho(X, Y) : X, Y \in M\}$  je průměr množiny  $M \subseteq \mathbb{R}^2$ , přitom  $\rho$  je eukleidovská metrika v  $\mathbb{R}^2$ .
  - Množiny  $M_n$  nemusí být souvislé.
  - Posloupnost množin  $M_n$  nemusí být monotónní vzhledem k inkluzi.

## Předpoklad 1

Funkce  $f$  je integrovatelná na každé množině  $\Omega \setminus M$ , kde  $M \subset \mathbb{R}^2$  je libovolná měřitelná množina obsahující  $A$  ve svém vnitřku. (Z tohoto předpokladu plyne, že množina  $\Omega$  je měřitelná.)

## Definice 8

Nechť funkce  $f$  je definovaná na omezené množině  $\Omega \setminus \{A\}$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ , kde  $A$  je singulární bod funkce  $f$  splňující Předpoklad 1. Řekneme, že *nevlastní integrál* z funkce  $f$  *konverguje* na množině  $\Omega$ , jestliže existuje číslo  $K \in \mathbb{R}$  takové, že

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{\Omega \setminus M_n} f(x, y) \, dx dy = K$$

pro libovolnou posloupnost měřitelných množin  $\{M_n\}$  smřšťujících se k bodu  $A$ . Pak píšeme

$$\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy = K.$$

V opačném případě, tj. pokud takové číslo neexistuje, říkáme, že nevlastní integrál z funkce  $f$  na množině  $\Omega$  *diverguje*.

## Lemma 3

*Nechť funkce  $f$  je integrovatelná na měřitelné množině  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ . Nechť posloupnost měřitelných množin  $\{M_n\}$  se smršťuje k bodu  $A \in \overline{\Omega}$ . Pak platí*

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{\Omega \setminus M_n} f(x, y) \, dx dy = \iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy.$$

## Poznámka

Pokud tedy použijeme postup pro nevlastní integrál na vlastní integrál, dostaneme správný výsledek.

## Důkaz.

Podle předpokladu je funkce  $f$  integrovatelná na  $\Omega$ , tedy existuje konstanta  $k$  taková, že  $|f(x, y)| \leq k$  pro každé  $[x, y] \in \Omega$ . Dále pro každé  $n \in \mathbb{N}$  platí rovnost  $\Omega \setminus (\Omega \setminus M_n) = \Omega \cap M_n$ . Jelikož  $d(M_n) \rightarrow 0$  pro  $n \rightarrow \infty$ , bude  $m(M_n) \rightarrow 0$  pro  $n \rightarrow \infty$ . Protože množiny  $\Omega \cap M_n$  jsou měřitelné a  $\Omega \cap M_n \subseteq M_n$ , dostaneme

$$0 \leq m(\Omega \cap M_n) \leq m(M_n),$$

tedy  $m(\Omega \cap M_n) \rightarrow 0$  pro  $n \rightarrow \infty$ . Odtud ihned

$$\begin{aligned} \left| \iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy - \iint_{\Omega \setminus M_n} f(x, y) \, dx dy \right| &= \left| \iint_{\Omega \cap M_n} f(x, y) \, dx dy \right| \leq \\ &\leq \iint_{\Omega \cap M_n} |f(x, y)| \, dx dy \leq \iint_{\Omega \cap M_n} k \, dx dy = k \cdot m(\Omega \cap M_n) \rightarrow 0 \end{aligned}$$

pro  $n \rightarrow \infty$ , což dokazuje tvrzení. □

## Věta 21

Nechť funkce  $f, g$  jsou definované na omezené množině  $\Omega \setminus \{A\}$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ , a  $A$  je jejich společný singulární bod. Nechť obě funkce splňují

*Předpoklad 1. Jestliže nevlastní integrály*

$$\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy, \quad \iint_{\Omega} g(x, y) \, dx dy$$

*konvergují a  $\alpha, \beta$  jsou libovolné konstanty, pak konverguje také integrál  $\iint_{\Omega} [\alpha f(x, y) + \beta g(x, y)] \, dx dy$  (pokud je vůbec nevlastní) a platí*

$$\begin{aligned} \iint_{\Omega} [\alpha f(x, y) + \beta g(x, y)] \, dx dy \\ = \alpha \iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy + \beta \iint_{\Omega} g(x, y) \, dx dy. \end{aligned} \tag{3}$$

## Důkaz.

Nechť  $\{M_n\}$  je libovolná posloupnost měřitelných množin, která se smršťuje k bodu  $A$ . Podle předpokladů platí rovnosti

$$\begin{aligned}\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{\Omega \setminus M_n} f(x, y) \, dx dy &= \iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy \\ \lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{\Omega \setminus M_n} g(x, y) \, dx dy &= \iint_{\Omega} g(x, y) \, dx dy.\end{aligned}$$

Z linearity vlastního integrálu vzhledem k integrandu plyne, že

$$\begin{aligned}\iint_{\Omega \setminus M_n} [\alpha f(x, y) + \beta g(x, y)] \, dx dy \\ = \alpha \iint_{\Omega \setminus M_n} f(x, y) \, dx dy + \beta \iint_{\Omega \setminus M_n} g(x, y) \, dx dy.\end{aligned}$$

Odtud limitním přechodem pro  $n \rightarrow \infty$  dostáváme

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{\Omega \setminus M_n} [\alpha f(x, y) + \beta g(x, y)] \, dx dy \\ = \alpha \iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy + \beta \iint_{\Omega} g(x, y) \, dx dy. \end{aligned}$$

Pokud je  $\iint_{\Omega} [\alpha f(x, y) + \beta g(x, y)] \, dx dy$  nevlastní, znamená to podle Definice 8, že je konvergentní, protože posloupnost  $\{M_n\}$  byla libovolná, a že platí rovnost (3). Vzhledem k Lemmatu 3 je tato rovnost platná i v případě, že je zmíněný integrál vlastní. □

## Věta 22

*Nechť je nezáporná funkce  $f$  definovaná na omezené množině  $\Omega \setminus \{A\}$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ , kde  $A$  je singulární bod funkce  $f$  splňující Předpoklad 1. Pak je nevlastní integrál*

$$\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy$$

*konvergentní právě tehdy, když existuje posloupnost měřitelných množin  $\{M_n\}$  smřšťující se k bodu  $A$  taková, že číselná posloupnost mající členy*

$$\iint_{\Omega \setminus M_n} f(x, y) \, dx dy, \quad n \in \mathbb{N},$$

*je ohraničená.*

Důkaz.

Viz skripta. □

## Důsledek 2

*Nechť je nezáporná funkce  $f$  definovaná na omezené množině  $\Omega \setminus \{A\}$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ , kde  $A$  je singulární bod funkce  $f$  splňující Předpoklad 1. Bud'  $\{K_n\}_{n=1}^{\infty}$  posloupnost kruhů se středy v bodě  $A$  a poloměry  $r_n$ , přičemž posloupnost  $\{r_n\}$  je klesající a  $r_n \rightarrow 0$  pro  $n \rightarrow \infty$ . Pak je intergál*

$$\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy$$

*konvergentní právě tehdy, když je posloupnost*

$$\iint_{\Omega \setminus K_n} f(x, y) \, dx dy, \quad n \in \mathbb{N}$$

*ohraničená.*

## Příklad 11

Nechť  $M \subset \mathbb{R}^2$  je měřitelná množina,  $A = [x_0, y_0]$  je její vnitřní bod a  $\alpha$  je reálné číslo. Označme

$$r = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}.$$

Dokažte, že nevlastní integrál

$$\iint_M \frac{dx dy}{r^\alpha}$$

konverguje pro  $0 < \alpha < 2$  a diverguje  $\alpha \geq 2$  (pro  $\alpha \leq 0$  jde o vlastní integrál).

Bod  $A$  je pro  $\alpha > 0$  zřejmě singulárním bodem integrandu  $1/r^\alpha$ , protože  $1/r^\alpha \rightarrow \infty$  pro  $[x, y] \rightarrow [x_0, y_0]$ .

Díky aditivitě vlastního integrálu vzhledem k integračnímu oboru, lze množinu  $M$  při vyšetřování konvergence nahradit kruhem  $K$  se středem  $A$  o dostatečně malém poloměru  $R > 0$ . (Může se tak změnit hodnota, ale nikoli konvergence/divergence.)

Označme  $K_n$  kruh se středem v  $A$  a poloměrem  $1/n$ ,  $n \in \mathbb{N}$ . Posloupnost  $\{K_n\}$  se smršťuje k singulárnímu bodu  $A$  a pro každé  $n \geq n_0$ , kde  $n_0 = \lfloor 1/R \rfloor + 1$ , je  $K_n \subset K$ . Vypočítáme integrály

$$\iint_{K \setminus K_n} \frac{dx dy}{r^\alpha}, \quad n \geq n_0.$$

Protože množina  $K \setminus K_n$  je mezikružím se středem v bodě  $A$  s poloměry  $1/n$  a  $R$ , použijeme transformaci, která je složením transformace do polárních souřadnic a posunutí o vektor  $(x_0, y_0)$ .

Tedy  $x = x_0 + \rho \cos \varphi$ ,  $y = y_0 + \rho \sin \varphi$ ,  $J = \rho$ . Množina  $K \setminus K_n$  je obrazem obdélníku  $L_n = [1/n, R] \times [0, 2\pi]$ . Vyjde

$$\begin{aligned} \iint_{K \setminus K_n} \frac{dx dy}{r^\alpha} &= \iint_{L_n} \frac{\rho \, d\rho d\varphi}{\rho^\alpha} = \int_0^{2\pi} d\varphi \int_{1/n}^R \rho^{1-\alpha} \, d\rho \\ &= \begin{cases} 2\pi \left[ \frac{\rho^{2-\alpha}}{2-\alpha} \right]_{1/n}^R = \frac{2\pi}{2-\alpha} (R^{2-\alpha} - n^{\alpha-2}) & \text{pro } \alpha \neq 2, \\ 2\pi [\ln \rho]_{1/n}^R = 2\pi (\ln R + \ln n) & \text{pro } \alpha = 2. \end{cases} \end{aligned}$$

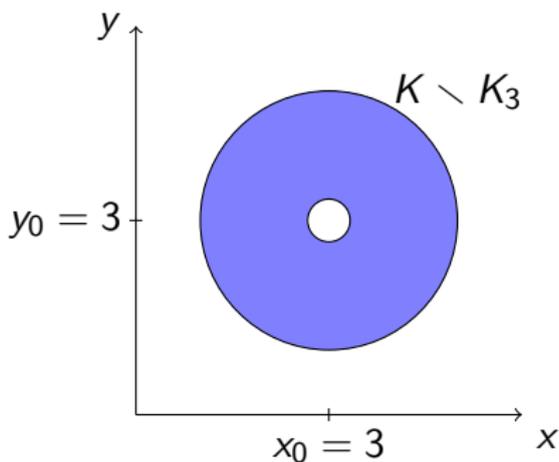
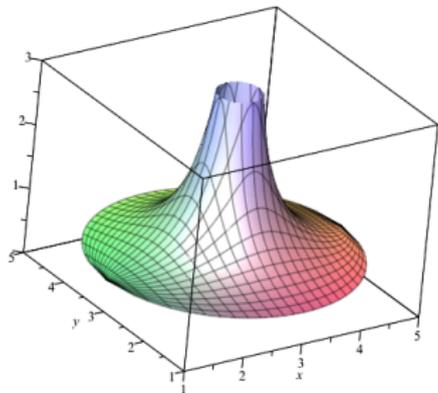
Odtud je vidět, že pro  $0 < \alpha < 2$  je

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{K \setminus K_n} \frac{dx dy}{r^\alpha} = \frac{2\pi R^{2-\alpha}}{2-\alpha}$$

a pro  $\alpha \geq 2$  je

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{K \setminus K_n} \frac{dx dy}{r^\alpha} = \infty.$$

Protože integrand je kladná funkce, podle Důsledku 2 integrál konverguje právě pro  $0 < \alpha < 2$ . Na obrázcích je horní a dolní hranice tělesa omezeného shora grafem funkce  $1/r^\alpha$  a zdola rovinou  $z = 0$  na mezikruží  $K \setminus K_3$  pro  $\alpha = 1$ ,  $x_0 = y_0 = 3$  a  $R = 2$ .



## Poznámka

Analogicky lze dokázat zobecnění výsledku z předchozího příkladu.

Nechť  $M \subset \mathbb{R}^n$  je měřitelná množina,  $A = [y_1, \dots, y_n]$  je její vnitřní bod a  $\alpha$  je reálné číslo. Označme  $r = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + \dots + (x_n - y_n)^2}$ . Pak nevlastní integrál  $\int \dots \int_M \frac{1}{r^\alpha} dx_1 \dots dx_n$  konverguje pro  $0 < \alpha < n$  a diverguje pro  $\alpha \geq n$  (pro  $\alpha \leq 0$  jde o vlastní integrál).

Při výpočtu použijeme sférické souřadnice. Je-li speciálně  $M = K$ , kde  $K$  je  $n$ -rozměrná koule se středem v bodě  $A$  a poloměrem  $R > 0$ , vyjde pro  $\alpha < n$  konvergentní integrál s hodnotou

$$\int \dots \int_M \frac{1}{r^\alpha} dx_1 \dots dx_n = \frac{R^{n-\alpha}}{(n-\alpha)(n-2)!!} \cdot 2^{\lfloor \frac{n+1}{2} \rfloor} \cdot \pi^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor}.$$

(Pro  $n = 1$  položíme  $(-1)!! = 1$ .)

Vzorec platí i pro  $\alpha \leq 0$ , kdy jde o vlastní integrál.

### Věta 23 (Srovnávací kritérium)

*Nechť jsou nezáporné funkce  $f, g$  definované na omezené množině  $\Omega \setminus \{A\}$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ , a  $A$  je jejich společný singulární bod. Nechť obě funkce splňují Předpoklad 1. Předpokládejme, že platí  $f(x, y) \leq g(x, y)$  pro každé  $[x, y] \in \Omega$ .*

- 1 *Jestliže integrál  $\iint_{\Omega} g(x, y) \, dx dy$  konverguje, konverguje i integrál  $\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy$ .*
- 2 *Jestliže integrál  $\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy$  diverguje, diverguje i integrál  $\iint_{\Omega} g(x, y) \, dx dy$ .*

## Lemma 4

Nechť je funkce  $f$  definovaná na omezené množině  $\Omega \setminus \{A\}$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ , kde  $A$  je singulární bod funkce  $f$  splňující Předpoklad 1. Jestliže nevlastní integrál

$$\iint_{\Omega} |f(x, y)| \, dx dy$$

konverguje, konverguje i integrál

$$\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy.$$

## Důkaz.

Položme  $g = |f| - f$ . Pak platí  $0 \leq g \leq 2|f|$  na  $\Omega$ . Ze srovnávacího kritéria (Věta 23) a předpokladu, že integrál  $\iint_{\Omega} |f(x, y)| \, dx dy$  konverguje, plyne, že rovněž integrál  $\iint_{\Omega} g(x, y) \, dx dy$  konverguje. Protože  $f = |f| - g$ , vyplývá z Věty 21, že integrál  $\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy$  je konvergentní.  $\square$

## Věta 24

*Nechť funkce  $f, g$  jsou definované na omezené množině  $\Omega \setminus \{A\}$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ , a  $A$  je jejich společný singulární bod a necht' obě splňují Předpoklad 1. Předpokládejme, že funkce  $g$  je nezáporná,  $|f(x, y)| \leq g(x, y)$  pro každé  $[x, y] \in \Omega \setminus \{A\}$  a integrál  $\iint_{\Omega} g(x, y) dx dy$  je konvergentní. Pak je konvergentní i integrál  $\iint_{\Omega} f(x, y) dx dy$ .*

## Důkaz.

Tvrzení plyne z Věty 23 a Lemmatu 4. □

## Definice 9

Řekneme, že nevlastní integrál  $\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy$  *konverguje absolutně*, jestliže konverguje integrál  $\iint_{\Omega} |f(x, y)| \, dx dy$ .

## Věta 25

*Nechť funkce  $f$  je definovaná na omezené množině  $\Omega \setminus \{A\}$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ , kde  $A$  je singulární bod funkce  $f$  splňující Předpoklad 1. Jestliže nevlastní integrál  $\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy$  konverguje, pak konverguje i integrál*

$$\iint_{\Omega} |f(x, y)| \, dx dy.$$

Tedy všechny konvergentní integrály jsou absolutně konvergentní.

## Nevlastní integrál na neomezené množině

Pro každé  $r > 0$  označme  $K(r)$  kruh se středem v počátku a poloměrem  $r$ .

### Definice 10

Bud'  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$  neomezená množina. Řekneme, že posloupnost omezených množin  $\{M_n\}$ ,  $M_n \subseteq \mathbb{R}^2$ ,  $n \in \mathbb{N}$ , **vyčerpává množinu  $\Omega$** , jestliže

- 1 Platí  $M_n \subset \Omega$  pro každé  $n \in \mathbb{N}$ .
- 2 Ke každému  $r > 0$  existuje  $m \in \mathbb{N}$  tak, že pro každé  $n \geq m$  platí  $\Omega \cap K(r) \subset M_n$ .

- Množiny  $M_n$  nemusí být souvislé.
- Posloupnost množin  $M_n$  nemusí být monotónní vzhledem k inkluzi.

Uvažujme funkci  $f$  definovanou na neomezené množině  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$ . O funkci  $f$  učiníme následující předpoklad.

### Předpoklad 2

Funkce  $f$  je integrovatelná na každé (omezené) měřitelné množině  $M \subset \Omega$ .

## Definice 11

Nechť funkce  $f$  je definovaná na neomezené množině  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$  a splňuje Předpoklad 2. Řekneme, že *nevlastní integrál* z funkce  $f$  *konverguje* na množině  $\Omega$ , jestliže existuje číslo  $K \in \mathbb{R}$  takové, že

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{M_n} f(x, y) \, dx dy = K$$

pro libovolnou posloupnost měřitelných množin  $\{M_n\}$ , která vyčerpává množinu  $\Omega$ . Pak píšeme

$$\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx dy = K.$$

V opačném případě, tj. pokud takové číslo neexistuje, říkáme, že nevlastní integrál z funkce  $f$  na množině  $\Omega$  *diverguje*.

## Příklad 12

Ukažte, že nevlastní integrál

$$\iint_{\Omega} \sin(x^2 + y^2) \, dx dy, \quad \Omega = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2 : x \geq 0, y \geq 0\},$$

diverguje.

Najdeme dvě vyčerpávající posloupnosti  $\{K_n\}$  a  $\{M_n\}$  takové, že

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{K_n} \sin(x^2 + y^2) \, dx dy \neq \lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{M_n} \sin(x^2 + y^2) \, dx dy.$$

Tím bude dokázáno, že daný integrál diverguje.

Označme

$$K_R = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq R^2, x \geq 0, y \geq 0\},$$

$$M_a = \{[x, y] \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq a, 0 \leq y \leq a\}$$

pro  $R > 0$ ,  $a > 0$ . Pak transformací do polárních souřadnic dostaneme

$$\begin{aligned} \iint_{K_R} \sin(x^2 + y^2) \, dx \, dy &= \int_0^{\pi/2} \int_0^R \rho \sin \rho^2 \, d\rho \, d\varphi \\ &= \frac{\pi}{2} \left[ \frac{-\cos \rho^2}{2} \right]_0^R = \frac{\pi}{4} (1 - \cos R^2), \end{aligned}$$

tedy limita  $\lim_{R \rightarrow \infty} \iint_{K_R} \sin(x^2 + y^2) \, dx \, dy$  neexistuje.

Oproti tomu

$$\begin{aligned} \lim_{a \rightarrow \infty} \iint_{M_a} \sin(x^2 + y^2) \, dx \, dy &= \lim_{a \rightarrow \infty} \iint_{M_a} (\sin x^2 \cos y^2 + \cos x^2 \sin y^2) \, dx \, dy \\ &= \lim_{a \rightarrow \infty} \left( \int_0^a \sin x^2 \, dx \int_0^a \cos y^2 \, dy \right) + \lim_{a \rightarrow \infty} \left( \int_0^a \cos x^2 \, dx \int_0^a \sin y^2 \, dy \right) \\ &= 2 \int_0^\infty \sin x^2 \, dx \int_0^\infty \cos x^2 \, dx = \frac{\pi}{4}, \end{aligned}$$

protože pro Fresnelovy integrály platí (např. pomocí metod komplexní analýzy)

$$\int_0^\infty \sin x^2 \, dx = \int_0^\infty \cos x^2 \, dx = \frac{\sqrt{2\pi}}{4}.$$

Přitom posloupnosti  $\{K_n\}$ ,  $\{M_n\}$ , kde  $n \in \mathbb{N}$ , jsou posloupnosti množin vyčerpávající  $\Omega$ .

Nyní je možné přenést na tento typ nevlastního integrálu všechna tvrzení z předchozí sekce. Zejména platí, že každý integrál konverguje absolutně. (Důkazy jsou téměř analogické.)

### Příklad 13

Nechť  $M \subset \mathbb{R}^2$  je vnějšek otevřeného kruhu se středem v bodě  $[x_0, y_0]$  a poloměrem  $R > 0$  a  $\alpha$  je reálné číslo. Označme

$$r = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}.$$

Dokažte, že nevlastní integrál

$$\iint_M \frac{dx dy}{r^\alpha}$$

konverguje pro  $\alpha > 2$  a diverguje pro  $\alpha \leq 2$ .

Výpočet bude podobný jako v příkladu 11.

Označme  $K_n$  mezikruží se středem v bodě  $A = [x_0, y_0]$ , vnitřním poloměrem  $R$  a vnějším poloměrem  $n$ ,  $n \in \mathbb{N}$ ,  $n \geq n_0$ , kde  $n_0 = \lfloor R \rfloor + 1$ . Posloupnost  $\{K_n\}$  zřejmě vyčerpává množinu  $M$ .

Vypočítáme integrály

$$\iint_{K_n} \frac{dx dy}{r^\alpha}, \quad n \geq n_0.$$

Protože množina  $K_n$  je mezikružím se středem v bodě  $A$  s poloměry  $R$  a  $n$ , použijeme transformaci, která je složením transformace do polárních souřadnic a posunutí o vektor  $(x_0, y_0)$ . Tedy

$$x = x_0 + \rho \cos \varphi, \quad y = y_0 + \rho \sin \varphi, \quad J = \rho.$$

Množina  $K_n$  je obrazem obdélníku  $L_n = [R, n] \times [0, 2\pi]$ .

Dostaneme

$$\begin{aligned} \iint_{K_n} \frac{dx dy}{r^\alpha} &= \iint_{L_n} \frac{\rho \, d\rho d\varphi}{\rho^\alpha} = \int_0^{2\pi} d\varphi \int_R^n \rho^{1-\alpha} \, d\rho \\ &= \begin{cases} 2\pi \left[ \frac{\rho^{2-\alpha}}{2-\alpha} \right]_R^n = \frac{2\pi}{2-\alpha} (n^{2-\alpha} - R^{2-\alpha}) & \text{pro } \alpha \neq 2, \\ 2\pi [\ln \rho]_R^n = 2\pi (\ln n - \ln R) & \text{pro } \alpha = 2. \end{cases} \end{aligned}$$

Odtud je vidět, že pro  $\alpha > 2$  je

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{K_n} \frac{dx dy}{r^\alpha} = \frac{2\pi R^{2-\alpha}}{\alpha - 2}$$

a pro  $\alpha \leq 2$  je

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{K_n} \frac{dx dy}{r^\alpha} = \infty.$$

Protože integrand  $1/r^\alpha$  je kladná funkce, podle analogie Důsledku 2 integrál konverguje právě pro  $\alpha > 2$ .

Uvažujme přirozená čísla  $p, q$  a označme jejich součet  $p + q = k$ . Dále uvažujme funkci  $k$  proměnných  $f: \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x_1, \dots, x_p, y_1, \dots, y_q) = f(\mathbf{x}, \mathbf{y}).$$

Nechť  $A \subseteq \mathbb{R}^p$  a  $B \subseteq \mathbb{R}^q$  jsou měřitelné množiny a necht' je funkce  $f(\cdot, \mathbf{y})$  integrovatelná na  $A$ . Definujme funkci  $g: B \rightarrow \mathbb{R}$  jako

$$g(\mathbf{y}) = \int_A f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \, d\mathbf{x}.$$

### Poznámka

Protože předchozí tvrzení formulovaná pro integrál v  $\mathbb{R}^2$  lze analogicky dokázat i pro integrály v  $\mathbb{R}^k$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , budeme se na tato tvrzení odvolávat ve smyslu jejich zobecnění v  $\mathbb{R}^k$ .

## Věta 26

*Nechť je  $f$  spojitá na  $A \times B$ , kde  $A$  a  $B$  jsou kompaktní měřitelné množiny. Potom je funkce  $g$  spojitá na množině  $B$ , tj.*

$$\lim_{y \rightarrow y_0} \int_A f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \, d\mathbf{x} = \int_A \left[ \lim_{y \rightarrow y_0} f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \right] \, d\mathbf{x}.$$

## Poznámka

Protože platí

- Spojitý obraz kompaktní množiny je kompaktní množina. (Spojité zobrazení mezi metrickými prostory.)
- Je-li daná množina v metrickém prostoru kompaktní, pak je uzavřená a ohraničená.

je funkce  $f$  ohraničená a vzhledem k Větě 11 je integrovatelná. Tedy funkce  $g$  je zavedena korektně.

### Důkaz.

Nejprve vyřešme případ  $m(A) = 0$ . Potom dle Věty 10 je  $g(\mathbf{y}) = 0 \forall \mathbf{y} \in B$  a tvrzení triviálně platí.

Nyní necht'  $m(A) > 0$  a  $\mathbf{y}_0 \in B$  je libovolný bod a  $\varepsilon > 0$  je libovolné číslo. Dále označme

$$\tilde{\varepsilon} = \frac{\varepsilon}{2m(A)}.$$

Protože  $f$  je spojitá na kompaktní množině  $A \times B$ , je zde spojitá stejnoměrně, tj. k  $\tilde{\varepsilon} > 0$  existuje  $\delta > 0$  tak, že

$$|f(\mathbf{x}_1, \mathbf{y}_1) - f(\mathbf{x}_2, \mathbf{y}_2)| < \tilde{\varepsilon}$$

pro každé  $(\mathbf{x}_1, \mathbf{y}_1), (\mathbf{x}_2, \mathbf{y}_2) \in A \times B$  splňující  $\rho((\mathbf{x}_1, \mathbf{y}_1), (\mathbf{x}_2, \mathbf{y}_2)) < \delta$ . Tento fakt použijeme spolu s linearitou integrálu vzhledem k funkci (Věta 7), monotonii vzhledem k funkci (Věta 12) a integrálu absolutní hodnoty (Věta 13).

Pro libovolné  $\mathbf{y} \in B$  splňující  $\rho(\mathbf{y}, \mathbf{y}_0) < \delta$  platí

$$\begin{aligned} |g(\mathbf{y}) - g(\mathbf{y}_0)| &= \left| \int_A f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \, d\mathbf{x} - \int_A f(\mathbf{x}, \mathbf{y}_0) \, d\mathbf{x} \right| \\ &= \left| \int_A f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) - f(\mathbf{x}, \mathbf{y}_0) \, d\mathbf{x} \right| \leq \int_A |f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) - f(\mathbf{x}, \mathbf{y}_0)| \, d\mathbf{x} \\ &\leq \int_A \tilde{\varepsilon} \, d\mathbf{x} = \tilde{\varepsilon} m(A) = \frac{\varepsilon}{2} < \varepsilon, \end{aligned}$$

tedy funkce  $g$  je v  $\mathbf{y}_0$  spojitá. □

## Věta 27

*Nechť  $A \subseteq \mathbb{R}^p$  je kompaktní měřitelná množina a nechť je funkce  $f$  spojitá na množině  $A \times [a, b]$  a má na této množině spojitou parciální derivaci podle poslední proměnné. Pak má funkce  $g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ ,*

$$g(y) = \int_A f(\mathbf{x}, y) \, d\mathbf{x},$$

*na intervalu  $[a, b]$  spojitou derivaci a platí*

$$g'(y) = \int_A \frac{\partial f(\mathbf{x}, y)}{\partial y} \, d\mathbf{x}.$$

## Důkaz.

Nechť  $y \in [a, b]$  je libovolné. Zaved' me funkci  $\varphi: A \times [-\delta, \delta]$ ,  
 $\delta = \min\{b - y, y - a\}$ , jako

$$\varphi(\mathbf{x}, h) = \begin{cases} \frac{f(\mathbf{x}, y+h) - f(\mathbf{x}, y)}{h}, & h \neq 0 \\ \frac{\partial f(\mathbf{x}, y)}{\partial y}, & h = 0. \end{cases}$$

Tato funkce je spojitá, protože  $\partial f / \partial y$  je spojitá. Dle Věty 26 je spojitá i funkce

$$\psi(h) = \int_A \varphi(\mathbf{x}, h) \, d\mathbf{x}, \quad \psi: [-\delta, \delta] \rightarrow \mathbb{R},$$

tj.

$$\lim_{h \rightarrow 0} \psi(h) = \int_A \lim_{h \rightarrow 0} \varphi(\mathbf{x}, h) \, d\mathbf{x} = \int_A \frac{\partial f(\mathbf{x}, y)}{\partial y} \, d\mathbf{x}.$$

Tedy

$$\begin{aligned}g'(y) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(y+h) - g(y)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \int_A \frac{f(\mathbf{x}, y+h) - f(\mathbf{x}, y)}{h} \, d\mathbf{x} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \int_A \varphi(\mathbf{x}, h) \, d\mathbf{x} = \lim_{h \rightarrow 0} \psi(h) = \int_A \frac{\partial f(\mathbf{x}, y)}{\partial y} \, d\mathbf{x}.\end{aligned}$$

Funkce  $g$  má tedy v  $y$  derivaci, jejíž spojitost na  $[a, b]$  plyne z Věty 26 a ze spojitosti  $\partial f / \partial y$  na  $A \times [a, b]$ . □

## Věta 28

Nechť je  $f$  spojitá na měřitelné množině  $A \times B$ , kde  $A$  a  $B$  jsou měřitelné. Pak platí

$$\int_B \left[ \int_A f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \, d\mathbf{x} \right] d\mathbf{y} = \int_A \left[ \int_B f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \, d\mathbf{y} \right] d\mathbf{x}.$$

## Důkaz.

Spojitosť funkce  $f$  zajišťuje integrovatelnost  $f(\cdot, \mathbf{y})$  na  $A \quad \forall \mathbf{y} \in B$  a integrovatelnost  $f(\mathbf{x}, \cdot)$  na  $B \quad \forall \mathbf{x} \in A$ . Tvrzení pak dokážeme pomocí Fubiniovy věty. □

## Věta 29

Nechť je  $f$  spojitá na množině  $(a, b) \times (c, d) \subseteq \mathbb{R}^2$  a má zde spojitou parciální derivaci podle druhé proměnné. Dále necht'  $\varphi, \psi$  jsou funkce definované na intervalu  $(c, d)$ , mají na něm derivaci a splňují

$$a < \varphi(y) < b, \quad a < \psi(y) < b, \quad \forall y \in (c, d).$$

Pak má funkce

$$g(y) = \int_{\varphi(y)}^{\psi(y)} f(x, y) \, dx, \quad g: (c, d) \rightarrow \mathbb{R},$$

derivaci na  $(c, d)$  a platí

$$g'(y) = \int_{\varphi(y)}^{\psi(y)} \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \, dx + f(\psi(y), y)\psi'(y) - f(\varphi(y), y)\varphi'(y).$$

Důkaz.

Zavedeme funkci

$$F(y, u, v) = \int_u^v f(x, y) \, dx, \quad F: (c, d)^3 \rightarrow \mathbb{R},$$

potom podle Věty 27

$$\frac{\partial F}{\partial y} = \int_u^v \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \, dx$$

a s využitím věty o derivaci integrálu jako funkce horní meze máme

$$\frac{\partial F}{\partial u} = -f(u, y), \quad \frac{\partial F}{\partial v} = f(v, y).$$

Tedy funkce má spojité parciální derivace a podle věty o derivaci složené funkce dostáváme

$$\frac{\partial F}{\partial y} = F_y + F_u \frac{\partial u}{\partial y} + F_v \frac{\partial v}{\partial y} = \int_u^v \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} dx - f(u, y)u' + f(v, y)v',$$

což potvrzuje, vzhledem k  $g(y) = F(y, \varphi(y), \psi(y))$ , tvrzení věty.  $\square$

## Příklad 14

Dokažte, že integrál

$$\Gamma(x) = \int_0^{\infty} e^{-t} t^{x-1} dt$$

konverguje absolutně pro každé  $x > 0$ .

Rozdělme integrační obor na dvě části např. číslem 1.

- Pro  $x \in [1, \infty)$  integrál  $\int_0^1 e^{-t} t^{x-1} dt$  není nevlastní.
- Pro  $x \in (0, 1)$  použijeme limitní srovnávací kritérium pro jednoduché nevlastní integrály. Uvažujme číslo  $\delta \in (0, x)$  a počítejme

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{|e^{-t} t^{x-1}|}{\frac{1}{t^{1-\delta}}} = \lim_{t \rightarrow 0^+} e^{-t} t^{x-\delta} = 0 < \infty.$$

Protože nevlastní integrál  $\int_0^1 \frac{1}{t^\alpha} dt$  konverguje pro  $\alpha < 1$  a máme  $1 - \delta < 1$ , konverguje i integrál  $\int_0^1 |e^{-t} t^{x-1}| dt$ .

- Nyní uvažujme integrál  $\int_1^\infty |e^{-t} t^{x-1}| dt$ . Opět použijeme limitní srovnávací kritérium pro jednoduché nevlastní integrály. Porovnávat budeme s  $\int_1^\infty \frac{1}{t^2} dt$  o kterém víme, že konverguje. Tedy

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{|e^{-t} t^{x-1}|}{\frac{1}{t^2}} &= \lim_{t \rightarrow \infty} e^{-t} t^{x+1} = \lim_{t \rightarrow \infty} e^{-t} e^{\ln t^{x+1}} \\ &= \lim_{t \rightarrow \infty} e^{(x+1) \ln t - t} \stackrel{(*)}{=} 0 < \infty. \end{aligned}$$

Tedy  $\Gamma(x)$  skutečně absolutně konverguje  $\forall x > 0$ .

(\*) Protože  $\lim_{u \rightarrow 0^+} u \ln u = \lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{\ln u}{\frac{1}{u}} \stackrel{\text{l'Hosp.}}{=} 0$ , máme

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow \infty} [(x+1) \ln t - t] &= \left| t = \frac{1}{u}, u \rightarrow 0^+ \right| = \lim_{u \rightarrow 0^+} \left[ (x+1) \ln \frac{1}{u} - \frac{1}{u} \right] \\ &= \lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{-(x+1)u \ln u - 1}{u} = -\infty. \end{aligned}$$

## Příklad 15

Dokažte, že pro každé  $x > 0, n \in \mathbb{N}_0$  platí

$$\Gamma(x + n + 1) = \Gamma(x) \prod_{i=0}^n (x + i) \quad (4)$$

Budeme postupovat indukcí.

- Pro  $n = 0$  snadno spočítáme

$$\begin{aligned} \Gamma(x + 1) &= \int_0^{\infty} e^{-t} t^x dt = \left| \begin{array}{l} u = t^x \quad u' = xt^{x-1} \\ v' = e^{-t} \quad v = -e^{-t} \end{array} \right| \\ &= -[t^x e^{-t}]_0^{\infty} + \int_0^{\infty} x e^{-t} t^{x-1} dt = x\Gamma(x). \end{aligned}$$

- Nyní předpokládejme platnost (4) a proved' me indukční krok

$$\Gamma(x+n+2) = \int_0^{\infty} e^{-t} t^{x+n+1} dt$$

$$\left| \begin{array}{ll} u = t^{x+n+1} & u' = (x+n+1)t^{x+n} \\ v' = e^{-t} & v = -e^{-t} \end{array} \right|$$

$$= -[t^{x+n+1} e^{-t}]_0^{\infty} + \int_0^{\infty} (x+n+1) e^{-t} t^{x+n} dt = (x+n+1)\Gamma(x+n+1).$$

### Poznámka

Protože

$$\Gamma(1) = \int_0^{\infty} e^{-t} dt = 1$$

plyne z příkladu 15 vztah

$$\Gamma(n) = (n-1)!, \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

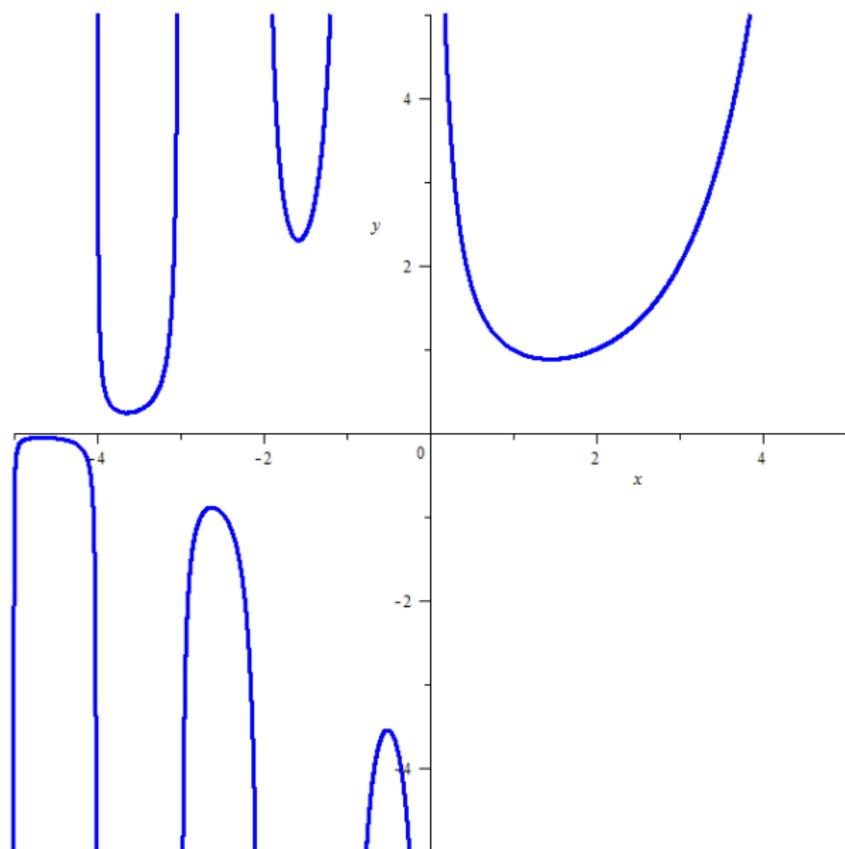
## Definice 12

Eulerovu Gamma funkci definujeme jako

$$\Gamma(x) = \begin{cases} \int_0^{\infty} e^{-t} t^{x-1} dt, & x > 0, \\ \frac{\Gamma(x - \lfloor x \rfloor)}{x(x+1)\dots(x - \lfloor x \rfloor - 1)}, & x \in (-\infty, 0) \setminus \mathbb{Z}. \end{cases}$$

## Poznámka

- Tedy  $D(\Gamma) = \mathbb{R} \setminus \{0, -1, -2, \dots\}$ .
- Gamma funkci lze definovat pro libovolné komplexní číslo mimo  $\{0, -1, -2, \dots\}$ .



## Věta 30

Pro každé  $x \in D(\Gamma)$ ,  $n \in \mathbb{N}$  platí

$$\Gamma(x) = \Gamma(x - n) \prod_{i=1}^n (x - i). \quad (5)$$

## Důkaz.

Pro  $x > 0$  plyne z příkladu 15 vztah  $\Gamma(x + 1) = x\Gamma(x)$ , který je dle definice 12 platný i pro  $x \in (-1, 0)$  ( $\lfloor x \rfloor = -1$ ). Pro  $x < -1$  máme

$$\begin{aligned} \Gamma(x + 1) &= \frac{\Gamma(x + 1 - \lfloor x + 1 \rfloor)}{(x + 1)(x + 2) \dots (x + 1 - \lfloor x + 1 \rfloor - 1)} \\ &= x \frac{\Gamma(x - \lfloor x \rfloor)}{x(x + 1)(x + 2) \dots (x - \lfloor x \rfloor - 1)} = x\Gamma(x). \end{aligned}$$

Vztah (5) získáme indukcí. □

### Poznámka

Díky Větě 30 stačí znát hodnotu  $\Gamma(x)$  pro  $x \in (0, 1]$  a pro jakékoli jiné (reálné)  $x \in D(\Gamma)$  hodnotu snadno dopočítáme.

### Poznámka

Často se můžeme setkat i s Eulerovou Beta funkcí

$$B(x, y) = \int_0^1 t^{x-1}(1-t)^{y-1} dt = \frac{\Gamma(x)\Gamma(y)}{\Gamma(x+y)}, \quad x > 0, y > 0.$$

## Příklad 16

Pomocí funkce  $B(x, y)$  vypočítejte

$$\int_0^{\infty} e^{-x^2} dx.$$

Snadno spočítáme

$$\begin{aligned} \frac{\Gamma\left(\frac{1}{2}\right)\Gamma\left(\frac{1}{2}\right)}{\Gamma(1)} &= B\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) = \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{t(1-t)}} dt \\ &= \left| t = \sin^2 u \right| = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{2 \sin u \cos u}{\sin u \cos u} du = \pi. \end{aligned}$$

Tedy dostáváme

$$\begin{aligned} \int_0^{\infty} e^{-x^2} dx &= \left| x^2 = u \right| = \int_0^{\infty} \frac{e^{-u}}{2\sqrt{u}} du = \frac{1}{2} \int_0^{\infty} e^{-u} u^{\frac{1}{2}-1} du \\ &= \frac{1}{2} \Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{\sqrt{\pi}}{2}. \end{aligned}$$

## Příklad 17

Vypočítejte

$$I = \int_0^{\infty} e^{-x^2} dx$$

bez použití funkce  $B(x, y)$ .

$$\begin{aligned} I^2 &= \int_0^{\infty} e^{-x^2} dx \cdot \int_0^{\infty} e^{-y^2} dy = \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} e^{-x^2-y^2} dx dy \\ &= |\text{polární souř.}| = \int_0^{\infty} \int_0^{\frac{\pi}{2}} e^{-\rho^2} \rho d\varphi d\rho = \frac{\pi}{2} \int_0^{\infty} e^{-\rho^2} \rho d\rho \\ &= |\rho^2 = t| = \frac{\pi}{4} \int_0^{\infty} e^{-t} dt = \frac{\pi}{4} [-e^{-t}]_0^{\infty} = \frac{\pi}{4}, \end{aligned}$$

tedy skutečně  $I = \frac{\sqrt{\pi}}{2}$ .

## Další vlastnosti funkce $\Gamma(x)$

- $\lim_{x \rightarrow 0^+} \Gamma(x) = \infty$ ,  $\lim_{x \rightarrow 0^-} \Gamma(x) = -\infty$ .
- $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{e^{-x} x^{x-\frac{1}{2}} \sqrt{2\pi}}{\Gamma(x)} = 1$  (Stirlingův vzorec)  $\Rightarrow n! \approx \sqrt{2n\pi} \left(\frac{n}{e}\right)^n$   
pro velká  $n$ .
- $\frac{d^n \Gamma(x)}{dx^n} = \int_0^\infty (e^{-t} t^{x-1} \ln^n t) dt$  pro  $x > 0$ .
- $\Gamma\left(\frac{1}{2} + n\right) = \frac{(2n-1)!!}{2^n} \Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{(2n-1)!!}{2^n} \sqrt{\pi}$ ,  $n \in \mathbb{N}$ .
- $\Gamma\left(\frac{1}{2} - n\right) = \frac{(-2)^n}{(2n-1)!!} \Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{(-2)^n}{(2n-1)!!} \sqrt{\pi}$ ,  $n \in \mathbb{N}$ .
- $\Gamma(x)\Gamma(1-x) = \frac{\pi}{\sin(\pi x)}$ ,  $x \notin \mathbb{Z}$ .
- ... a mnohem víc.

## Definice 13

Nechť  $\varphi(t), \psi(t)$  jsou spojité na  $[\alpha, \beta]$ . Pak množinu

$$C = \{[x, y] \in \mathbb{E}^2 : x = \varphi(t), y = \psi(t), t \in [\alpha, \beta]\}$$

nazýváme *spojitou křivkou* a rovnice  $x = \varphi(t), y = \psi(t)$  nazýváme *parametrické rovnice*.

## Definice 14

Křivka  $C$  s parametrickým vyjádřením  $x = \varphi(t), y = \psi(t)$  se nazývá *hladká*, jestliže  $\varphi, \psi$  mají spojité derivace na  $[\alpha, \beta]$  a v každém  $t_0 \in [\alpha, \beta]$  je alespoň jedna z nich nenulová, tj.

$$\varphi'^2(t_0) + \psi'^2(t_0) > 0, \quad \forall t_0 \in [\alpha, \beta].$$

Křivka  $C$  se nazývá *po částech hladká*, jestliže  $C = \bigcup_{i=1}^n C_i$ , kde  $C_i$  jsou hladké křivky.

## Poznámka

- Křivka je spojitý obraz kompaktního intervalu do  $\mathbb{R}^n(\mathbb{E}^n)$ . Definující zobrazení se nazývá *parametrizace křivky*, např.

$$\Phi(t) = (\varphi_1(t), \varphi_2(t), \dots, \varphi_n(t)), \quad t \in [a, b].$$

- Pokud  $\Phi(a) = \Phi(b)$ , mluvíme o *uzavřené křivce*.
- Pokud je  $\Phi$  na  $[a, b]$  prosté, mluvíme o *oblouku*. (Křivka nikde neprotíná sama sebe.)
- Pokud je  $\Phi$  prosté na  $[a, b]$  a  $\Phi(a) = \Phi(b)$ , mluvíme o *Jordanově křivce*. (Spojitý a prostý obraz kružnice.)
- Oblouk a Jordanova křivka jsou *jednoduché křivky*.
- Jordanova křivka v rovině (popř. na ploše) rozděluje tuto rovinu na dvě části – *vnitřek* (omezená část) a *vnějšek* (neomezená část).
- Každá křivka má nekonečně mnoho různých parametrizací.

## Příklad 18

$$y = \sqrt{a^2 - x^2}, x \in [-a, a]$$

parametrizace

- $x = a \cos t, y = a \sin t, t \in [0, \pi],$
- $x = t, y = \sqrt{a^2 - t^2}, t \in [-a, a].$

## Příklad 19

$$y = f(x), x \in [a, b] \quad \longleftrightarrow \quad x = \varphi(t), y = \psi(t), t \in [\alpha, \beta]$$

→ např.  $x = t, y = f(t), t \in [a, b],$

←  $\varphi' \neq 0 \Rightarrow y = \psi(\varphi^{-1}(x)), x \in [\varphi(\alpha), \varphi(\beta)].$

(Např.  $S = \int_{\alpha}^{\beta} \psi(t) |\varphi'(t)| dt \dots$  počítá se přímo z parametrických rovnic.)

## Poznámka

(i)  $\int_a^b f(x) dx$

- 1 dělení intervalu  $[a, b]$
- 2 dolní a horní součty – aproximace obdélníky
- 3 limitní přechod
  - V1) všechna dělení  $\rightarrow$  sup a inf dolních a horních součtů
  - V2)  $\{D_n\}$  nulová posl.  $\rightarrow$  limita posloupnosti integrálních součtů

(ii)  $\int_C f(x, y) d\ell$

- 1 dělení křivky  $C$
- 2 aproximace obdélníky
- 3 limitní přechod (V2)

## Definice 15

Nechť  $C$  je po částech hladká rovinná křivka a  $f(x, y)$  je omezená funkce definovaná na  $C$ .

- *Dělení křivky* rozumíme konečnou posloupnost bodů  $D = \{A_0, A_1, \dots, A_n\}$ , oblouky  $(A_{i-1}, A_i)$  nazýváme *dělicí intervaly* dělení  $D$ , délku oblouku  $(A_{i-1}, A_i)$  označíme  $\Delta l_i$ .
- Číslo  $\nu(D) = \max_{0 \leq i \leq n} \Delta l_i$  nazýváme *norma dělení*.

Na každém oblouku  $(A_{i-1}, A_i)$  zvolme bod  $\xi_i, i = 1, \dots, n$ , libovolně (volba reprezentantů). Utvořme *integrální součet* výběr reprezentantů  $K$  a dělení  $D$

$$S(D, f, K) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta l_i.$$

Nechť  $\{D_n\}$  je nulová posloupnost dělení (tj.  $\lim_{n \rightarrow \infty} \nu(D_n) = 0$ ). Má-li integrální součet limitu  $L$  ( $L < \infty$ ) pro nulovou posloupnost dělení a tato limita nezávisí na výběru reprezentantů, nazývá se  $L$  *křivkový integrál prvního druhu* funkce  $f$  na křivce  $C$  a značíme jej

$$\int_C f(x, y) \, dl = L.$$

### Vztah mezi křivkovým a Riemannovým integrálem

$$\text{a) } C : x = \varphi(t), y = \psi(t), t \in [\alpha, \beta] \Rightarrow dl = \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} dt$$

$$\int_C f(x, y) dl = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t), \psi(t)) \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} dt$$

$$\text{b) } C : y = y(x), x \in [a, b] \Rightarrow dl = \sqrt{1 + y'^2(x)} dx$$

$$\int_C f(x, y) dl = \int_a^b f(x, y(x)) \sqrt{1 + y'^2(x)} dx$$

Vlastnosti křivkového integrálu jsou analogické vlastnostem Riemannova integrálu (plyne to z konstrukce)

① Pro  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  platí

$$\int_C [\alpha f(x, y) + \beta g(x, y)] \, dl = \alpha \int_C f(x, y) \, dl + \beta \int_C g(x, y) \, dl.$$

② Je-li křivka  $C$  určena obloukem  $AB$ , pak pro libovolné  $K$  ležící na  $AB$  platí

$$\int_{AB} f(x, y) \, dl = \int_{AK} f(x, y) \, dl + \int_{KB} f(x, y) \, dl.$$

## Příklad 20

Vypočtete  $\int_C (x - y) \, dl$ , kde

$$C : x^2 + y^2 = ax, \quad a > 0.$$

Máme  $(x - \frac{a}{2})^2 + y^2 = (\frac{a}{2})^2$ , tedy parametrizujeme jako

$$\begin{aligned} x - \frac{a}{2} &= \frac{a}{2} \cos t, & dx &= -\frac{a}{2} \sin t \, dt, \\ y &= \frac{a}{2} \sin t, \quad t \in [0, 2\pi], & dy &= \frac{a}{2} \cos t \, dt. \end{aligned}$$

Tedy  $dl = \sqrt{\varphi'^2 + \psi'^2} \, dt = \sqrt{\frac{a^2}{4} \sin^2 t + \frac{a^2}{4} \cos^2 t} \, dt = \frac{a}{2} \, dt$ , proto

$$\begin{aligned} \int_C (x - y) \, dl &= \int_0^{2\pi} \left( \frac{a}{2} + \frac{a}{2} \cos t - \frac{a}{2} \sin t \right) \frac{a}{2} \, dt \\ &= \frac{a^2}{4} [t + \sin t + \cos t]_0^{2\pi} = \frac{a^2}{4} 2\pi = \frac{a^2 \pi}{2}. \end{aligned}$$

## Příklad 21

Vypočtete  $\int_C (x + y^2) dl$ , kde  $C$  je úsečka mezi body  $A = [2, -1]$ ,  $B = [1, 3]$ .

$$x = 2 - t,$$

$$y = -1 + 4t, \quad t \in [0, 1],$$

$$dx = -dt,$$

$$dy = 4 dt.$$

Tedy  $dl = \sqrt{1 + 16} dt = \sqrt{17} dt$ , proto

$$\begin{aligned} \int_C (x + y^2) dl &= \int_0^1 (2 - t + 1 - 8t + 16t^2) \sqrt{17} dt \\ &= \sqrt{17} \left[ 3t - 9\frac{t^2}{2} + 16\frac{t^3}{3} \right]_0^1 = \frac{23}{6} \sqrt{17}. \end{aligned}$$

## Příklad 22

Vypočtete (asteroida)

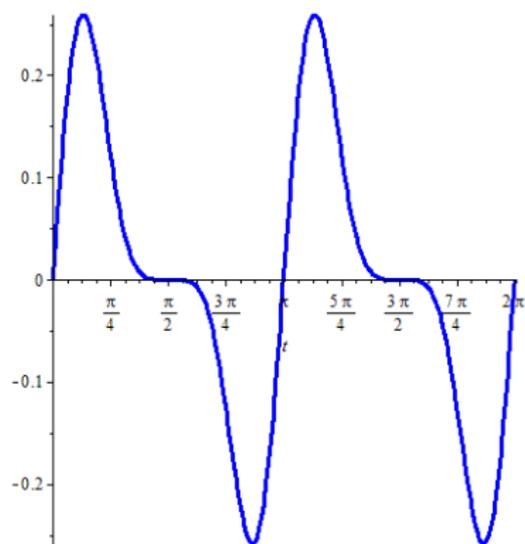
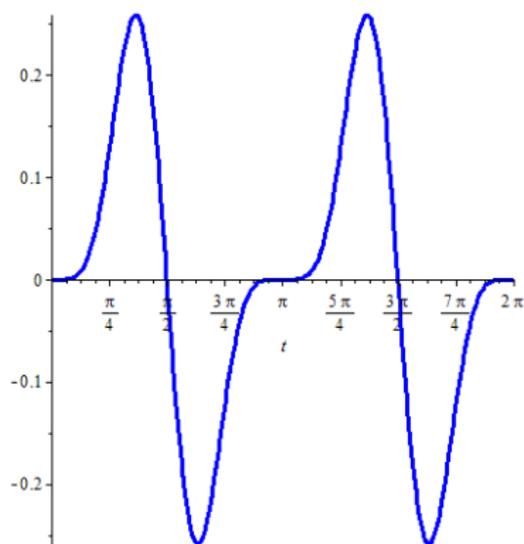
$$I = \int_C \left( x^{4/3} + y^{4/3} \right) d\ell, \quad C : x^{2/3} + y^{2/3} = a^{2/3}, \quad a > 0.$$

$$x = a \cos^3 t, \quad dx = (-3a \cos^2 t \sin t) dt,$$

$$y = a \sin^3 t, \quad t \in [0, 2\pi], \quad dy = (3a \sin^2 t \cos t) dt.$$

Tedy  $d\ell = 3a |\cos t \sin t| dt$ , proto

$$\begin{aligned} I &= a^{4/3} \int_0^{2\pi} (\cos^4 t + \sin^4 t) 3a |\cos t \sin t| dt \\ &= 12a^{7/3} \left( \int_0^{\pi/2} \cos^5 t \sin t dt + \int_0^{\pi/2} \sin^5 t \cos t dt \right) \\ &= 2a^{7/3} [-\cos^6 t]_0^{\pi/2} + 2a^{7/3} [\sin^6 t]_0^{\pi/2} = 4a^{7/3}. \end{aligned}$$

Obr.:  $\cos^5 t \sin t$ Obr.:  $\sin^5 t \cos t$

Mějme dvojici funkcí  $P(x, y)$ ,  $Q(x, y)$  a zobrazení

$$F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad [x, y] \mapsto [P(x, y), Q(x, y)],$$

$F$  se nazývá *vektorová funkce*.

Nechť  $C$  je po částech hladká křivka v rovině. Nechť je na této křivce definováno úplné uspořádání jejích bodů, tomuto uspořádání se říká *orientace křivky*.

Jestliže je křivka jednoduchá (sama sebe neprotíná), je orientace dána uspořádáním libovolné dvojice bodů. Je-li křivka uzavřená, je orientace dána uspořádáním trojice bodů. (Orientace = směr pohybu po křivce.)

Nechť  $T_0, \dots, T_n \in C$  je dělení křivky  $C$ ,  $T_i = [x_i, y_i]$ ,  $i = 0, \dots, n$ .

Dále necht'  $[\xi_i, \eta_i] \in T_i T_{i+1}$  (oblouk křivky mezi body  $T_i, T_{i+1}$ ,  $i = 0, \dots, n-1$ ).

Označme  $K_n = \{[\xi_i, \eta_i], i = 0, \dots, n-1\}$ ,  $D_n = \{T_0, \dots, T_n\}$  a  $\nu(D_n)$  délku nejdelšího oblouku křivky  $C$  určeného dělením  $D_n$ .

Vytvořme součet

$$\varphi(D_n, F, K_n) = \sum_{i=0}^{n-1} [P(\xi_i, \eta_i)(x_{i+1} - x_i) + Q(\xi_i, \eta_i)(y_{i+1} - y_i)].$$

Předpokládejme, že existuje konečná limita

$$\lim_{\nu(D_n) \rightarrow 0} \varphi(D_n, F, K_n) = L$$

a tato limita nezávisí na výběru reprezentantů  $K_n$  příslušejících dělení  $D_n$ . Předpokládejme, že pořadí dělicích bodů  $T_0, \dots, T_n$  je souhlasné s orientací křivky ( $T_i \rightarrow T_{i+1}$ ). Pak definujeme

$$\int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy = L.$$

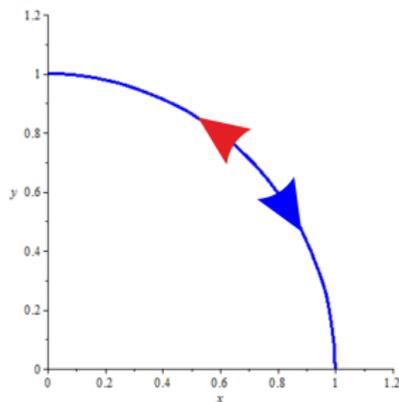
Nechť  $x = \varphi(t)$ ,  $y = \psi(t)$ ,  $t \in [\alpha, \beta]$  je parametrické vyjádření orientované křivky  $C$  a  $\prec$  je uspořádání na křivce dané její orientací. Řekneme, že toto parametrické vyjádření je *souhlasné*, jestliže pro  $t_1 < t_2$  je

$$[\varphi(t_1), \psi(t_1)] \prec [\varphi(t_2), \psi(t_2)].$$

Podobně nazveme toto parametrické vyjádření *nesouhlasné (opačné)*, jestliže pro  $t_1 < t_2$  je

$$[\varphi(t_1), \psi(t_1)] \succ [\varphi(t_2), \psi(t_2)].$$

### Příklad 23



$C$  je část kružnice  $x^2 + y^2 = 1$  v prvním kvadrantu, orientovaná ve směru hodinových ručiček. Parametrizace  $x = \cos t$ ,  $y = \sin t$ ,  $t \in [0, \pi/2]$  je nesouhlasná, protože když zvětšujeme  $t$ , pohybujeme se proti směru hodinových ručiček.

## Převod na Riemannův integrál

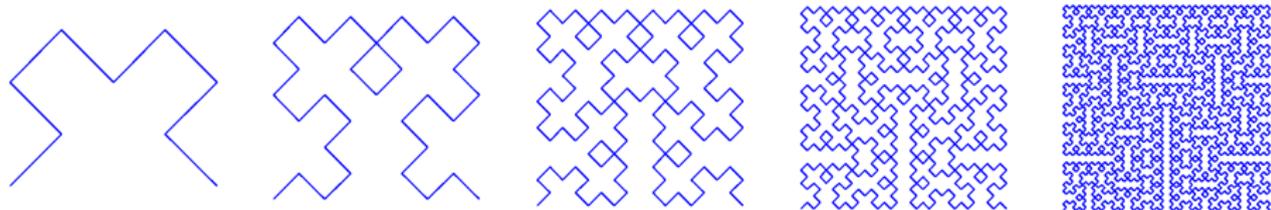
$$\begin{aligned} \int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy \\ = \pm \int_{\alpha}^{\beta} [P(\varphi(t), \psi(t))\varphi'(t) + Q(\varphi(t), \psi(t))\psi'(t)] dt, \end{aligned}$$

kde znaménko je dáno parametrizací, tj. plus je-li souhlasná s orientací křivky a minus je-li nesouhlasná.

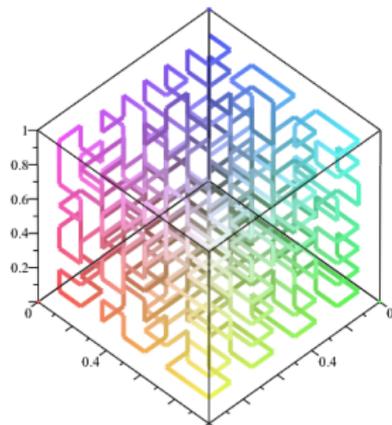
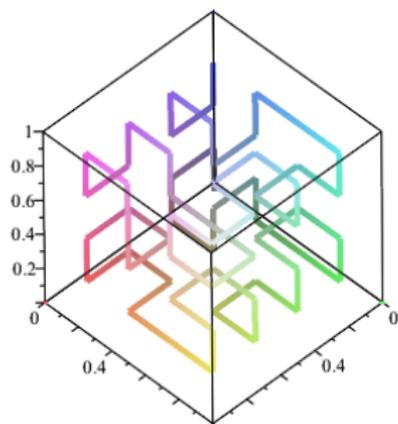
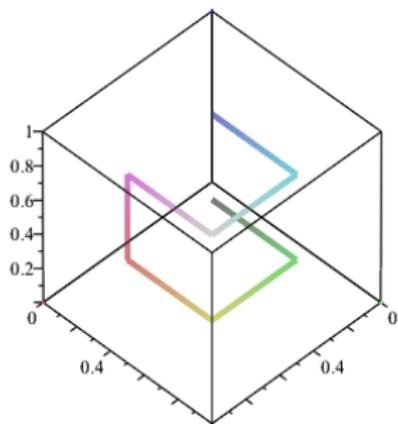
### Poznámka (Spojitost vs. hladkost)

$[\alpha, \beta] \subseteq \mathbb{R}$ ,  $\varphi, \psi: [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $C = \{[x, y] : x = \varphi(t), y = \psi(t), t \in [\alpha, \beta]\}$ ,  
jsou-li  $\varphi, \psi$  spojité, pak je  $C$  spojitá křivka.

Peanova křivka (viz také Hilbertova křivka) pokryje celý jednotkový čtverec, tj.  $[0, 1] \mapsto [0, 1] \times [0, 1]$ .

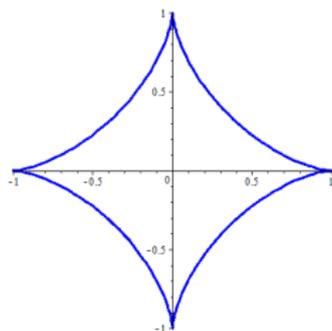


(Hladká křivka = v každém bodě lze sestavit tečnu.)



## Příklad 24

Uvažujme asteroidu s parametrizací



$$x(t) = a \cos^3 t,$$

$$y(t) = a \sin^3 t,$$

$$a > 0, t \in [0, 2\pi].$$

Protože

$$x'(t) = -3a \cos^2 t \sin t, \quad y'(t) = 3a \sin^2 t \cos t,$$

tedy

$$x'(t_0) = 0 \wedge y'(t_0) = 0 \text{ pro } t_0 \in \left\{ 0, \frac{\pi}{2}, \pi, \frac{3}{2}\pi, 2\pi \right\},$$

je zřejmé, že asteroida není hladká (je po částech hladká, jednoduchá a uzavřená).

## Příklad 25

Křivka

$$x = \varphi(t) = \begin{cases} -t^2 & t < 0 \\ t^2 & t \geq 0 \end{cases}, \quad y = \psi(t) = t^2, \quad t \in \mathbb{R}$$

má  $\varphi'(0) = 0$ ,  $\psi'(0) = 0$ , tedy není hladká na žádném intervalu obsahujícím nulu. (Jde o  $y = |x|$ .)

## Poznámka

- $\int_{\alpha}^{\beta} (P\varphi' + Q\psi') dt$ ,  $P\varphi' + Q\psi' = \langle \vec{F}, \vec{t} \rangle$ , kde  $\vec{t} = (\varphi', \psi')$ .
- Jiný zápis  $\int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy = \int_C \vec{F} \cdot d\vec{\ell}$  (skalární součin).

## Vztah mezi integrálem prvního a druhého druhu

$$\begin{aligned}
 \int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy &= \left| \begin{array}{l} C : x = \varphi(t), y = \psi(t) \\ t \in [\alpha, \beta], \text{ souhlasně} \end{array} \right| \\
 &= \int_{\alpha}^{\beta} [P(\varphi, \psi)\varphi' + Q(\varphi, \psi)\psi'] dt = | \text{hladká křivka} | \\
 &= \int_{\alpha}^{\beta} \left[ P(\varphi, \psi) \frac{\varphi'}{\sqrt{\varphi'^2 + \psi'^2}} + Q(\varphi, \psi) \frac{\psi'}{\sqrt{\varphi'^2 + \psi'^2}} \right] \sqrt{\varphi'^2 + \psi'^2} dt \\
 &= \int_C [P(x, y) \cos \gamma(x, y) + Q(x, y) \sin \gamma(x, y)] dl,
 \end{aligned}$$

kde  $\gamma(x, y)$  je úhel, který svírá tečna ke křivce v bodě  $[x, y]$  s kladnou poloosou  $x$ .

## Věta 31

Pro počítání křivkového integrálu druhého druhu platí obvyklé vztahy. Zejména

$$\begin{aligned} & \int_C ([\alpha P_1(x, y) + \beta P_2(x, y)] dx + [\alpha Q_1(x, y) + \beta Q_2(x, y)] dy) \\ &= \alpha \int_C P_1(x, y) dx + Q_1(x, y) dy \\ & \quad + \beta \int_C P_2(x, y) dx + Q_2(x, y) dy, \end{aligned}$$

$$C = C_1 \cup C_2 \Rightarrow \int_C P dx + Q dy = \int_{C_1} P dx + Q dy + \int_{C_2} P dx + Q dy.$$

## Příklad 26

Vyčíslete

$$\int_C (x^2 - 2xy) dx + (2xy + y^2) dy,$$

kde  $C$  je oblouk paraboly z bodu  $[0, 0]$  do bodu  $[1, 1]$ .Základní parametrizace  $x = t, y = t^2, t \in [0, 1]$ , je souhlasně orientovaná, takže

$$\begin{aligned} \int_C (x^2 - 2xy) dx + (2xy + y^2) dy &= + \int_0^1 (t^2 - 2t \cdot t^2) \cdot 1 + (2t \cdot t^2 + t^4) \cdot 2t dt \\ &= \frac{1}{3} - \frac{1}{2} + \frac{4}{5} + \frac{1}{3} = \frac{29}{30}. \end{aligned}$$

## Poznámka

Křivkový integrál po uzavřené křivce

$$C : x = \varphi(t), y = \psi(t), t \in [\alpha, \beta], \quad \varphi(\alpha) = \varphi(\beta), \psi(\alpha) = \psi(\beta),$$

budeme značit

$$\oint_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy.$$

## Definice 16

Řekneme, že množina  $G \subseteq \mathbb{R}^2$  (popř.  $\mathbb{R}^3$ ) je

- *(obloukovitě) souvislá*, jestliže libovolné dva body v ní lze spojit obloukem, který leží celý v  $G$ ,
- *oblast*, jestliže je otevřená a souvislá,
- *jednoduše souvislá oblast*, jestliže je to oblast, ve které lze každou jednoduchou uzavřenou křivku stáhnout do bodu bez opuštění množiny  $G$ .

## Poznámka

Množina  $G \subseteq \mathbb{R}^2$  je *jednoduše souvislá oblast*, pokud je  $G$  otevřená, souvislá (libovolné dva body lze spojit lomenou čarou, která leží v  $G$ ) a s každou uzavřenou křivkou leží v  $G$  i vnitřek této křivky.

(Lze definovat i vícenásobně souvislou oblast.)

## Věta 32 (Greenova věta)

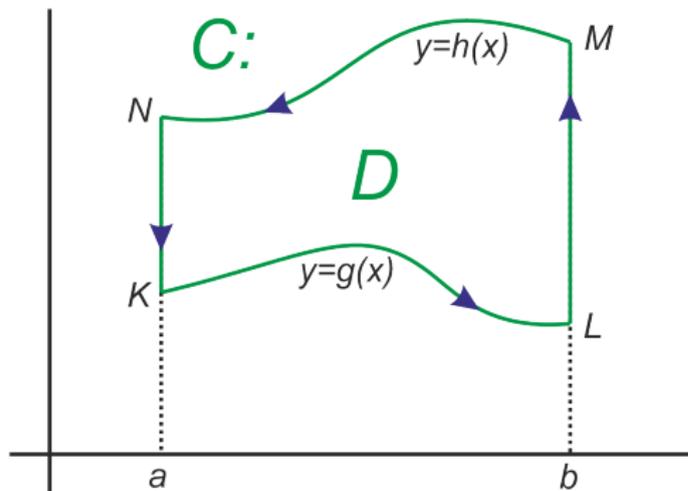
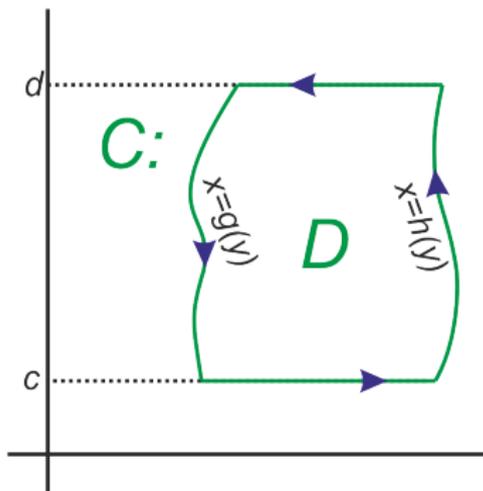
*Nechť  $G$  je jednoduše souvislá oblast v rovině,  $C$  je uzavřená, kladně orientovaná (proti směru hod. ručiček) křivka v  $G$ . Dále nechť funkce  $P, Q, P_y, Q_x: \overline{G} \rightarrow \mathbb{R}$  jsou na uzávěru množiny  $G$  spojité. Pak platí*

$$\oint_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy = \iint_D [Q_x(x, y) - P_y(x, y)] dx dy,$$

*kde  $D$  je část množiny  $G$  omezená křivkou  $C$ .*

## Důkaz.

Nejprve uvažme případy, kdy křivka  $C$  je křivočarý obdélník popsany na následujících obrázcích.

Obr.: Příklad 1<sub>a</sub>)Obr.: Příklad 1<sub>b</sub>)

1<sub>a</sub>) Dle Fubiniho věty ihned dostaneme

$$\begin{aligned} \iint_D [-P_y(x, y)] \, dx \, dy &\stackrel{[F.V.]}{=} - \int_a^b \int_{g(x)}^{h(x)} P_y(x, y) \, dy \, dx \\ &= - \int_a^b [P(x, h(x)) - P(x, g(x))] \, dx \end{aligned}$$

a protože

$$\begin{aligned} \oint_C P(x, y) \, dx &= \left( \int_K^L + \int_L^M + \int_M^N + \int_N^K \right) P(x, y) \, dx \\ &= \int_a^b P(x, g(x)) \, dx - \int_a^b P(x, h(x)) \, dx, \end{aligned}$$

máme

$$\iint_D [-P_y(x, y)] \, dx \, dy = \oint_C P(x, y) \, dx.$$

V předchozím výpočtu jsme použili

$$\int_K^L P(x, y) dx = \left| x = t, y = g(t) \right| = \int_a^b P(t, g(t)) dt,$$

$$\int_L^M P(x, y) dx = \left| x = b, y = t, t \in [g(b), h(b)], dx = 0 \right| = 0,$$

$$\int_M^N P(x, y) dx = \left| x = t, y = h(t) \right| = - \int_a^b P(t, h(t)) dt,$$

$$\int_N^K P(x, y) dx = \left| x = a, y = t, t \in [g(a), h(a)], dx = 0 \right| = 0.$$

1<sub>b</sub>) Zcela analogicky zjistíme, že

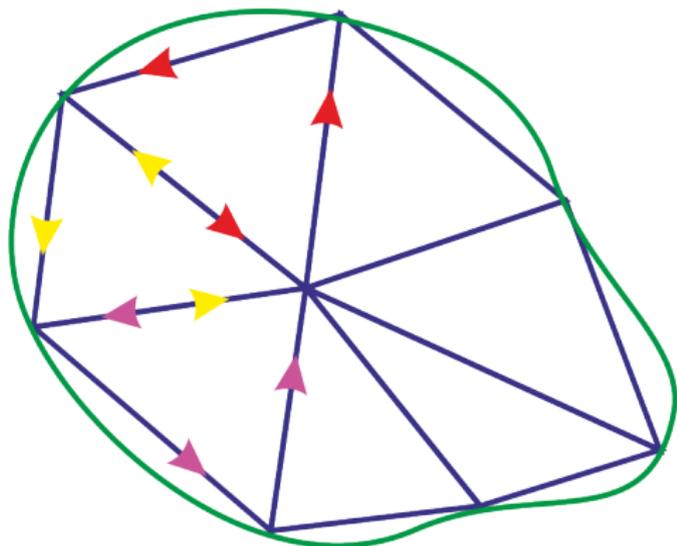
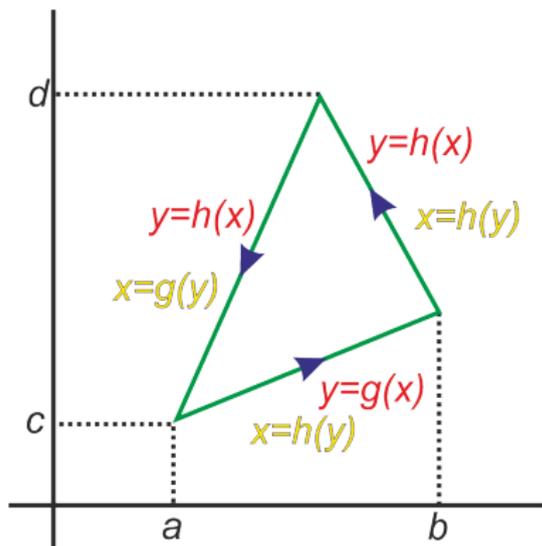
$$\iint_D Q_x(x, y) dx dy = \oint_C Q(x, y) dy.$$

2) Je-li křivka  $C$  trojúhelník, platí oba vzorce současně, tj.

$$\oint_C P dx + Q dy = \iint_D (Q_x - P_y) dx dy.$$

3) Je-li  $C$  „obecná“ křivka, pak na každý trojúhelník aplikujeme Greenovu větu. Když jdeme s počtem vrcholů mnohoúhelníku k nekonečnu, tak mnohoúhelník lépe vykrývá vnitřek křivky, tedy integrál přes mnohoúhelník se blíží integrálu přes vnitřek křivky. A obdobně (viz konstrukce křivkového integrálu) se integrál přes obvod mnohoúhelníku blíží k integrálu přes  $C$ .





### Důsledek 3

Nechť  $A \subseteq \mathbb{R}^2$  je uzavřená a měřitelná množina, která je v  $\mathbb{R}^2$  omezená křivkou  $C$ . Pak platí

$$m(A) = \frac{1}{2} \oint_C (-y \, dx + x \, dy),$$

kde  $C$  je orientovaná v kladném smyslu.

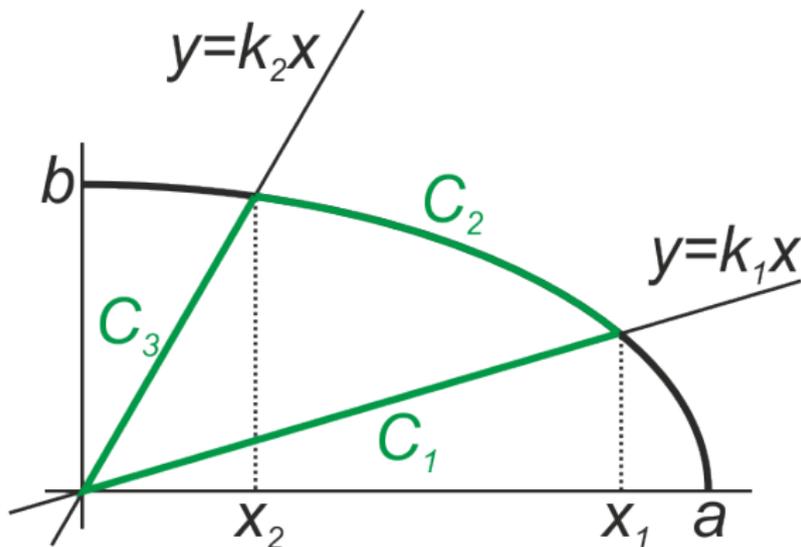
### Důkaz.

$$\frac{1}{2} \oint_C (-y \, dx + x \, dy) \stackrel{[\text{Green}]}{=} \frac{1}{2} \iint_A (1 + 1) \, dx \, dy = \iint_A 1 \, dx \, dy = m(A)$$



## Příklad 27

Vypočtete míru výšeče z elipsy  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$  ( $a, b > 0$ ) v prvním kvadrantu omezené polopřímkami  $y = k_1x$ ,  $y = k_2x$ ,  $0 \leq k_1 < k_2$ .



Označme  $t_1 = \arctg k_1$  a  $t_2 = \arctg k_2$ .

Počítáme postupně pro jednotlivé části, nejprve

$$\int_{C_1} -y \, dx + x \, dy = \left| \begin{array}{l} x = t, \, dx = dt \\ y = k_1 t, \, dy = k_1 dt \end{array} \right| = \int_0^{x_1} (-k_1 t \, dt + t k_1 \, dt) = 0,$$

podobně i  $\int_{C_3} -y \, dx + x \, dy = 0$ .

$$\begin{aligned} \int_{C_2} -y \, dx + x \, dy &= \left| \begin{array}{l} x = a \cos t, \, dx = -a \sin t \, dt \\ y = b \sin t, \, dy = b \cos t \, dt \\ t \in [t_1, t_2], \text{ souhl. orient.} \end{array} \right| \\ &= + \int_{t_1}^{t_2} [-b \sin t (-a \sin t) \, dt + a \cos t b \cos t \, dt] \\ &= \int_{t_1}^{t_2} ab \sin^2 t + ab \cos^2 t \, dt = ab(t_2 - t_1), \end{aligned}$$

tedy

$$m(A) = \frac{1}{2} \oint_C -y \, dx + x \, dy = \frac{1}{2} ab(t_2 - t_1).$$

## Definice 17

Nechť  $G$  je souvislá oblast v rovině a body  $A, B \in G$ .

- Řekneme, že křivkový integrál  $\int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy$  *nezávisí na integrační cestě mezi body  $A, B$* , pokud

$$\int_{C_1} P dx + Q dy = \int_{C_2} P dx + Q dy$$

pro libovolnou dvojici po částech hladkých křivek spojujících body  $A, B$ .

- Řekneme, že křivkový integrál  $\int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy$  *nezávisí na integrační cestě v  $G$* , pokud nezávisí na integrační cestě mezi libovolnými dvěma body z  $G$ .

## Věta 33

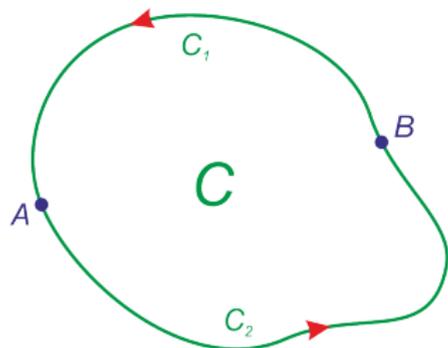
*Nechť  $G$  je jednoduše souvislá oblast v rovině, funkce  $P, Q, P_y, Q_x$  jsou spojité na  $\overline{G}$ . Pak jsou následující tvrzení ekvivalentní.*

- (i) Integrál  $\int_C P dx + Q dy$  nezávisí na integrační cestě v  $G$ .*
- (ii) Platí  $\oint_C P dx + Q dy = 0$  pro libovolnou zavřenou, po částech hladkou křivku v  $G$ .*
- (iii) Výraz  $P dx + Q dy$  je totálním diferenciálem nějaké kmenové funkce  $H$ .*
- (iv) V  $G$  platí  $P_y = Q_x$ .*

## Důkaz.

$(iii) \Leftrightarrow (iv)$  je známo z diferenciálního počtu v  $\mathbb{R}^2$ .

$(i) \Leftrightarrow (ii)$



Máme  $\int_C = \int_{C_1} + \int_{C_2}$ , kde

$$\int_{A \rightarrow B} = - \int_{C_1} \quad \text{a} \quad \int_{A \rightarrow B} = \int_{C_2},$$

tedy  $\int_{C_1} = - \int_{C_2} \Rightarrow \int_C = 0$ .

(Opačnou implikaci např. sporem.)

$(iii) \Rightarrow (i)$  Necht'  $A, B \in G$  a necht'  $C = \{x = \varphi(t), y = \psi(t), t \in [\alpha, \beta]\}$  spojuje souhlasně body  $A, B$ . Pak

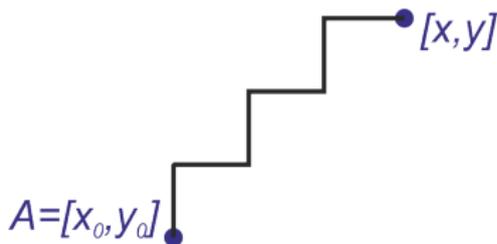
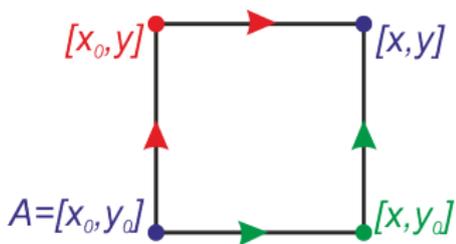
$$\begin{aligned}
 & \int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy \\
 &= \int_{\alpha}^{\beta} [P(\varphi(t), \psi(t))\varphi'(t) + Q(\varphi(t), \psi(t))\psi'(t)] dt \\
 &= | \text{podle předpokladu } H_x = P, H_y = Q | \\
 &= \int_{\alpha}^{\beta} [H_x(\varphi, \psi)\varphi' + H_y(\varphi, \psi)\psi'] dt \\
 &= \int_{\alpha}^{\beta} \frac{d}{dt}[H(\varphi(t), \psi(t))] dt \\
 &= H(\varphi(\beta), \psi(\beta)) - H(\varphi(\alpha), \psi(\alpha)) = H(B) - H(A).
 \end{aligned}$$

Na křivku, přes kterou jsme integrovali, jsme nekladli žádné dodatečné požadavky.

$(i) \Rightarrow (iii)$  Necht'  $A = [x_0, y_0] \in G$  je libovolný a definujeme funkci

$$H(x, y) = \int_A^{[x, y]} P(x, y) dx + Q(x, y) dy,$$

což je křivkový integrál přes libovolnou po částech hladkou křivku začínající v  $A$  a končící v  $B = [x, y]$ . Díky platnosti (i) je  $H$  je definováno korektně. Ověříme, že jde o požadovanou kmenovou funkci. Jestliže to tvar  $G$  dovoluje, využijme pro ověření  $H_x = P$  křivku (lomenou čáru, viz obrázek vlevo)  $[x_0, y_0] \rightarrow [x_0, y] \rightarrow [x, y]$  a pro ověření  $H_y = Q$  křivku  $[x_0, y_0] \rightarrow [x, y_0] \rightarrow [x, y]$ .



Jinak budeme postupovat dle obrázku vpravo.

Např. první výpočet je následující.

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial H}{\partial x} &= \frac{\partial}{\partial x} \left[ \int_A^{[x,y]} P \, dx + Q \, dy \right] \\
 &= \frac{\partial}{\partial x} \left[ \int_{[x_0,y_0]}^{[x_0,y]} P \, dx + Q \, dy + \int_{[x_0,y]}^{[x,y]} P \, dx + Q \, dy \right] \\
 &= \frac{\partial}{\partial x} \left[ \underbrace{\int_{y_0}^y Q(x_0, t) \, dt}_{\frac{\partial}{\partial x}=0} + \int_{x_0}^x P(t, y) \, dt \right] = P(x, y).
 \end{aligned}$$



## Poznámka

Uvažujme

$$P(x, y) = \frac{-y}{x^2 + y^2}, \quad Q(x, y) = \frac{x}{x^2 + y^2}, \quad C : x^2 + y^2 = 1,$$

tedy máme

$$P_y = \frac{-x^2 - y^2 + 2y^2}{(x^2 + y^2)^2}, \quad Q_x = \frac{x^2 + y^2 - 2x^2}{(x^2 + y^2)^2} \Rightarrow P_y = Q_x$$

a parametrizaci křivky  $x = \cos t, y = \sin t, t \in [0, 2\pi]$ .

$$\oint_C \frac{-y}{x^2 + y^2} dx + \frac{x}{x^2 + y^2} dy = \int_0^{2\pi} \left[ \frac{-\sin t}{1} (-\sin t) + \frac{\cos t}{1} \cos t \right] dt = 2\pi,$$

ale integrál po uzavřené křivce by měl být roven nule – funkce  $P, Q$  nejsou spojité v bodě  $[0, 0]$  (příklad ukazuje, že předpoklad spojitosti funkcí  $P, Q, P_y, Q_x$  nelze vypustit).

## Křivkový integrál prvního druhu

- Křivkový integrál prvního druhu  $\int_C F(x, y) ds =$  obsah svislé plochy mezi funkcí  $F(x, y)$  a křivkou  $C$  (v rovině  $xy$ ).
- Křivkový integrál prvního druhu nezávisí na orientaci křivky.
- Je-li křivka  $C$  uzavřená, píšeme

$$\oint_C F(x, y) ds.$$

- Má-li křivka  $C$  parametrické vyjádření

$$C = \begin{cases} x = \varphi(t), \\ y = \psi(t), \end{cases} \quad t \in [\alpha, \beta],$$

pak

$$\int_C F(x, y) ds = \int_{\alpha}^{\beta} F(\varphi(t), \psi(t)) \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} dt.$$

- Je-li  $\tau(x, y)$  lineární hustota v bodě  $[x, y]$ , pak

funkce $F$	integrál z funkce $F$
1	délka křivky $C$
$\tau(x, y)$	hmotnost křivky $C$ ( $m$ )
$y\tau(x, y)$	lineární moment vzhl. k ose $x$ ( $U_x$ )
$x\tau(x, y)$	lineární moment vzhl. k ose $y$ ( $U_y$ )
$y^2\tau(x, y)$	moment setrvačnosti vzhl. k ose $x$ ( $J_x$ )
$x^2\tau(x, y)$	moment setrvačnosti vzhl. k ose $y$ ( $J_y$ )

- Souřadnice težiště  $[x_T, y_T]$ :

$$x_T = \frac{U_y}{m}, \quad y_T = \frac{U_x}{m}.$$

## Křivkový integrál druhého druhu

- Na těleso působí síla

$\vec{F}(x, y) = (P(x, y), Q(x, y)) = P(x, y)\vec{i} + Q(x, y)\vec{j}$  a to se pohybuje podél křivky  $C$  dané polohovým vektorem  $\vec{r}$  (práce vykonaná silou  $\vec{F}$ ).

$$\int_C \vec{F}(x, y) d\vec{r} = \int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy.$$

- Křivkový integrál druhého druhu závisí na orientaci křivky.
- Má-li křivka  $C$  parametrické vyjádření

$$C = \begin{cases} x = \varphi(t), \\ y = \psi(t), \end{cases} \quad t \in [\alpha, \beta],$$

pak

$$\int_C \vec{F}(x, y) d\vec{r} = \pm \int_{\alpha}^{\beta} \left[ P(\varphi(t), \psi(t))\varphi'(t) + Q(\varphi(t), \psi(t))\psi'(t) \right] dt.$$

- Je-li křivka  $C$  uzavřená, píšeme

$$\oint_C \vec{F}(x, y) d\vec{r}$$

= práce vykonaná silou  $\vec{F}$  při přemístění tělesa po uzavřené křivce  $C$   
= cirkulace vektorového pole po křivce  $C$ .

- Tok vektorového pole křivkou  $C$  (použijeme normálovou složku):

$$\int_C -Q(x, y) dx + P(x, y) dy.$$

- Platí:

Integrál nezávisí na integrační cestě.



Lze zavést potenciální energii.

(Existuje kmenová funkce = – potenciál.)



Integrál po každé uzavřené křivce = 0.



Rotace vektorového pole = 0.



Integrál závisí jen na počátečním a koncovém bodě a je roven  $\varphi(B) - \varphi(A)$ , kde  $A$  je počáteční bod,  $B$  je koncový bod a  $\varphi$  je kmenová funkce.

## Křivkový integrál 1. druhu

Uvažujme  $\int_C G(x, y, z) \, dl$ , kde  $C$  je prostorová křivka s parametrizací  $x = \varphi(t)$ ,  $y = \psi(t)$ ,  $z = \chi(t)$ ,  $t \in [\alpha, \beta]$ . Pak

$$\int_C G(x, y, z) \, dl = \int_{\alpha}^{\beta} G(\varphi(t), \psi(t), \chi(t)) \sqrt{\varphi'(t)^2 + \psi'(t)^2 + \chi'(t)^2} \, dt.$$

### Příklad 28

Vypočtete délku jednoho závitu šroubovice

$$x = \cos t, \quad y = \sin t, \quad z = t, \quad t \in [0, 2\pi].$$

$$L = \int_C dl = \int_0^{2\pi} \sqrt{\sin^2 t + \cos^2 t + 1^2} \, dt = \int_0^{2\pi} \sqrt{2} \, dt = 2\pi\sqrt{2}.$$

## Křivkový integrál 2. druhu

Uvažujme vektorovou funkci

$$\vec{F}(x, y, z) = (P, Q, R) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)),$$

potom

$$\begin{aligned} \int_C [P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz] &= \int_C \vec{F} \cdot d\vec{\ell} \\ &= \left| x = \varphi(t), y = \psi(t), z = \chi(t), t \in [\alpha, \beta] \right| \\ &= \pm \int_{\alpha}^{\beta} [P(\varphi, \psi, \chi)\varphi' + Q(\varphi, \psi, \chi)\psi' + R(\varphi, \psi, \chi)\chi'] dt \\ &= \int_{\alpha}^{\beta} \underbrace{\langle (P, Q, R) \rangle}_{\vec{F}} \cdot \underbrace{\langle (\varphi', \psi', \chi') \rangle}_{\vec{t}} dt, \end{aligned}$$

kde  $\vec{t}$  je tečný vektor ke křivce  $C$ .

## Věta 34

Křivkový integrál  $\int_C P \, dx + Q \, dy + R \, dz$ , kde  $P, Q, R: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  jsou spojité a mají spojité parciální derivace  $P_y, P_z, Q_x, Q_z, R_x, R_y$  v  $\mathbb{R}^3$ , nezávisí na integrační cestě v  $\mathbb{R}^3$  právě tehdy, když

- (i) Platí  $\oint_C P \, dx + Q \, dy + R \, dz = 0$  přes libovolnou uzavřenou křivku  $C$ .
  - (ii) Výraz  $P \, dx + Q \, dy + R \, dz$  je (totálním) diferenciálem nějaké kmenové funkce  $H$ , tj.  $H_x = P, H_y = Q, H_z = R$ .
  - (iii) Platí  $P_z = R_x, P_y = Q_x, Q_z = R_y$ .
- (Podmínky jsou ekvivalentní.)

## Definice 18

Nechť

$$F(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)).$$

Řekneme, že vektorové pole  $F$  je *konzervativní (potenciálové)*, pokud výraz

$$P dx + Q dy + R dz$$

je (totálním) diferenciálem nějaké kmenové funkce  $H$ . Funkce  $-H$  se nazývá *potenciál* konzervativního vektorového pole.

## Příklad 29

Nechť

$$P(x, y, z) = \frac{-x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}, \quad Q(x, y, z) = \frac{-y}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}},$$

$$R(x, y, z) = \frac{-z}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}.$$

Rozhodněte, zda je toto pole konzervativní. Pokud ano, určete jeho potenciál.

$$P_z = \frac{x \cdot \frac{3}{2}(x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} 2z}{(x^2 + y^2 + z^2)^3} = \frac{3xz}{(x^2 + y^2 + z^2)^{5/2}} = R_x.$$

Ověříme zbývající podmínky a najdeme kmenovou funkci

$$H(x, y, z) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}.$$

(Laplaceův operátor  $\Delta H = H_{xx} + H_{yy} + H_{zz} = 0$ .)

## Příklad 30

$$I = \int_{[1,1,1]}^{[2,2,2]} y^2 z^3 dx + 2xyz^3 dy + 3xy^2 z^2 dz = ?$$

$$P = H_x = y^2 z^3 \quad \Rightarrow \quad H = xy^2 z^3 + C(y, z),$$

$$H_y = 2xyz^3 + C_y, \quad H_z = 3xy^2 z^2 + C_z$$

porovnáme s

$$Q = H_y = 2xyz^3, \quad R = H_z = 3xy^2 z^2.$$

Celkem  $C_y = 0, C_z = 0 \Rightarrow C(y, z) = c$ , tedy

$$I = \left[ xy^2 z^3 \right]_{[1,1,1]}^{[2,2,2]} = (2 \cdot 4 \cdot 8) - (1 \cdot 1 \cdot 1) = 63.$$

## Plošný integrál prvního druhu (ze skalární funkce)

- Nechť  $S$  je plocha v prostoru a bod o souřadnicích  $[x, y, z]$  na této ploše má hustotu  $\rho(x, y, z)$ . Pak  $\iint_S \rho(x, y, z) \, dS$  je hmotnost plochy.
- Je-li  $\rho(x, y, z)$  bodový elektrický náboj, pak  $\iint_S \rho(x, y, z) \, dS$  je náboj plochy  $S$ .
- Je-li  $\rho \equiv 1$ , pak  $m(S) = \iint_S dS$ .

## Plošný integrál z vektorové funkce

Nechť  $\vec{F}(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$  a  $S$  je plocha v  $\mathbb{R}^3$ . Potom  $\iint_S P \, dy \, dz + Q \, dx \, dz + R \, dx \, dy$  představuje tok vektoru  $\vec{F}$  plochou  $S$ . Máme  $\iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S}$ , kde  $d\vec{S} = \vec{\nu} \cdot dS$  a  $\vec{\nu}$  je normálový vektor k ploše  $S$ .

Plocha  $S$  je grafem funkce dvou proměnných

$$S = \{[x, y, z] : [x, y] \in M \subseteq \mathbb{R}^2, z = f(x, y)\},$$

např.  $S = \{[x, y, z] : x^2 + y^2 \leq 1, z = \sqrt{1 - x^2 - y^2}\}$  je horní polokoule o poloměru  $r = 1$ .

Tečná rovina v bodě  $[x_0, y_0, f(x_0, y_0)]$  je

$$z - f(x_0, y_0) = f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0),$$

tedy normálový vektor je  $\vec{n} = \pm(f_x(x_0, y_0), f_y(x_0, y_0), -1)$ .

Nechť  $S$  je plocha, která je grafem funkce

$$z = f(x, y), \quad [x, y] \in M \subseteq \mathbb{R}^2.$$

Vezmeme síť řádu  $n$  v  $\mathbb{R}^2$ , ta vytvoří pokrytí množiny  $M$ , tj.

$$M = \bigcup_{i=1}^m D_i^n,$$

keré přirozeným způsobem vytváří pokrytí  $S = \bigcup_{i=1}^m S_i^n$ , kde

$$S_i^n = \{[x, y, z] : [x, y] \in D_i^n, z = f(x, y)\},$$

neboť  $[\xi_i, \eta_i] \in D_i^n \Rightarrow [\xi_i, \eta_i, f(\xi_i, \eta_i)] \in S_i^n$ . Předpokládejme, že funkce  $f$  má spojitě parciální derivace  $f_x, f_y$  (je diferencovatelná, lze sestavit tečnou rovinu).

Nechť  $\tau_i$  je tečná rovina k  $S$  v bodě  $[\xi_i, \eta_i, f(\xi_i, \eta_i)]$ .

Označme  $\tilde{S}_i$  „rovnoběžník“, který je průmětem  $D_i^n$  na  $\tau_i$ . Vezměme rovinu  $\tilde{\tau} : z = ax + by + c$  v  $\mathbb{R}^3$  (bez újmy na obecnosti a pro naše účely  $c = 0$ ).

Nechť  $\diamond$  je rovnoběžník v  $\tilde{\tau}$ , jehož průmětem do podstavné roviny je čtverec  $[0, 1] \times [0, 1]$ . Bodu  $[1, 0]$  odpovídá bod  $[1, 0, a]$  a bodu  $[0, 1]$  bod  $[0, 1, b]$ . Tedy plocha rovnoběžníku  $\diamond$  je

$$P_{\diamond} = \sqrt{1 + a^2} \cdot \sqrt{1 + b^2} \cdot \sqrt{1 - \cos^2 \alpha},$$

kde

$$\cos \alpha = \left( \frac{\langle (1, 0, a), (0, 1, b) \rangle}{\sqrt{1 + a^2} \cdot \sqrt{1 + b^2}} \right),$$

tedy

$$\begin{aligned} P_{\diamond} &= \sqrt{1 + a^2} \cdot \sqrt{1 + b^2} \cdot \sqrt{1 - \frac{a^2 b^2}{(1 + a^2)(1 + b^2)}} \\ &= \sqrt{(1 + a^2)(1 + b^2) - a^2 b^2} = \sqrt{1 + a^2 + b^2}. \end{aligned}$$

Rovnice tečné roviny k  $S$  v bodě  $[\xi_i, \eta_i, f(\xi_i, \eta_i)]$  je

$$z - f(\xi_i, \eta_i) = f_x(\xi_i, \eta_i)(x - \xi_i) + f_y(\xi_i, \eta_i)(y - \eta_i).$$

Plocha na tečné rovině, jejíž průmět do podstavné roviny je  $D_i^n$ , je

$$\sqrt{1 + f_x^2(\xi_i, \eta_i) + f_y^2(\xi_i, \eta_i)} \cdot m(D_i^n).$$

Je-li síť vytvářející pokrytí množiny  $M$  dostatečně jemná, součet měr ploch na tečných rovinách je přibližně roven míře plochy  $S$ .

Zavedeme normu dělení plochy  $S$ . Pokrytí  $D_i^n$  množiny  $M$  vytváří pokrytí  $S_i^n$  plochy  $S$ , necht'  $d(S_i^n)$  je průměr dílku  $S_i^n$  tak, jak byl průměr množiny definován v teorii metrických prostorů, tj.

$$(P, \rho), A \subset P : d(A) = \sup_A \rho(a_1, a_2).$$

Norma dělení  $\nu = \max_{1 \leq i \leq m} d(S_i^n)$ . Předpokládáme, že funkce  $f$  má na  $M$  spojitě parciální derivace  $f_x, f_y$ , tzn.  $D_i^n$  je pokrytí  $M$  řádu  $n$  a  $n \rightarrow \infty$ , pak  $\nu \rightarrow 0$ . Vytvoříme součet  $\sum_{i=1}^m m(\tilde{S}_i^n)$ , kde  $\tilde{S}_i^n$  jsou „rovnoběžníky“ na tečných rovinách, jejichž průměty jsou  $D_i^n$ .

## Definice 19

Jestliže existuje konečná limita  $\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^m m(\tilde{S}_i^n)$  a nezávisí na výběru reprezentantů  $[\xi_i, \eta_i] \in D_i^n$ , definujeme *míru plochy*  $S$  jako

$$m(S) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^m m(\tilde{S}_i^n).$$

## Poznámka

$$m(S) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^m m(\tilde{S}_i^n) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^m \sqrt{1 + f_x^2(\xi_i, \eta_i) + f_y^2(\xi_i, \eta_i)} \cdot m(D_i^n).$$

## Věta 35

Má-li funkce  $f$  spojité parciální derivace  $f_x, f_y$  na omezené a jednoduše souvislé množině  $M$  v  $\mathbb{R}^2$  a

$$S = \{[x, y, z] : [x, y] \in M, z = f(x, y)\},$$

pak

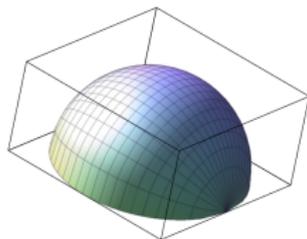
$$m(S) = \iint_M \sqrt{1 + f_x^2(x, y) + f_y^2(x, y)} \, dx \, dy = \iint_M \|\vec{n}(x, y)\| \, dx \, dy,$$

kde  $\vec{n}$  je normálový vektor  $\vec{n} = \pm(f_x(x, y), f_y(x, y), -1)$ .

## Poznámka

Délka grafu funkce je  $\ell = \int \sqrt{1 + f'^2(x)} \, dx$ . Při parametrizaci  $x = \varphi(t), y = \psi(t), \vec{t} = (\varphi', \psi')$  máme  $\ell = \int \sqrt{\varphi'^2 + \psi'^2} \, dt$ .

## Příklad 31



$$S : \begin{cases} z = \sqrt{1 - x^2 - y^2}, \\ M : x^2 + y^2 \leq 1, \end{cases} \quad m(S) = ?$$

$$\begin{aligned} m(S) &= \iint_M \sqrt{1 + z_x^2 + z_y^2} \, dx \, dy \\ &= \iint_M \sqrt{1 + \frac{x^2}{1 - x^2 - y^2} + \frac{y^2}{1 - x^2 - y^2}} \, dx \, dy \\ &= \iint_M \frac{dx \, dy}{\sqrt{1 - x^2 - y^2}} = \left| x = r \cos \varphi, y = r \sin \varphi \right| \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^1 \frac{r}{\sqrt{1 - r^2}} \, dr \, d\varphi = 2\pi \cdot \left[ -\sqrt{1 - r^2} \right]_0^1 = 2\pi \end{aligned}$$

Nechť  $M \subseteq \mathbb{R}^2$  je množina v rovině, která je omezená uzavřenou jednoduchou křivkou  $C$  (jednoduchá = neprotíná sebe sama). Nechť je dáno zobrazení  $\Phi: M \rightarrow \mathbb{R}^3$  a toto zobrazení je definováno trojicí funkcí

$$x = \varphi(u, v), y = \psi(u, v), z = \chi(u, v).$$

Nechť

$$S = \Phi(M) = \left\{ [x, y, z] \in \mathbb{R}^3 : x = \varphi(u, v), y = \psi(u, v), z = \chi(u, v), \right. \\ \left. [u, v] \in M \right\},$$

pak řekneme, že plocha  $S$  je *kousek plochy* parametricky zadaný trojicí funkcí  $\varphi, \psi, \chi$  a množina

$$\Phi(C) = \left\{ [x, y, z] \in \mathbb{R}^3 : x = \varphi(u, v), y = \psi(u, v), z = \chi(u, v), [u, v] \in C \right\}$$

se nazývá *kraj kousku plochy*  $S$ .

## Poznámka

- Je-li  $S$  graf funkce jako v příkladu 31, pak máme  $x = u, y = v, z = f(u, v)$ , tedy  $S$  je kousek plochy.
- Válcová parametrizace horní polokoule je

$$x = r \cos \varphi, y = r \sin \varphi, z = \sqrt{1 - r^2}, r \in [0, 1], \varphi \in [0, 2\pi].$$

Odvození vztahu pro normálový vektor  
parametricky zadaného kousku plochy

Předpokládejme, že funkce  $\varphi, \psi, \chi$  mají na  $M$  spojitě parciální derivace a hodnost matice

$$\begin{pmatrix} \varphi_u & \psi_u & \chi_u \\ \varphi_v & \psi_v & \chi_v \end{pmatrix}$$

je 2 pro každý bod  $[u, v] \in M$ . Označme

$$A(u, v) = \begin{vmatrix} \psi_u & \chi_u \\ \psi_v & \chi_v \end{vmatrix}, B(u, v) = \begin{vmatrix} \chi_u & \varphi_u \\ \chi_v & \varphi_v \end{vmatrix}, C(u, v) = \begin{vmatrix} \varphi_u & \psi_u \\ \varphi_v & \psi_v \end{vmatrix},$$

$$H(u, v) = \sqrt{A^2(u, v) + B^2(u, v) + C^2(u, v)}.$$

## Definice 20

Řekneme, že kousek plochy  $S$  je *hladký*, pokud mají funkce  $\varphi, \psi, \chi$  spojitě parciální derivace a

$$H(u, v) \neq 0 \quad \forall [u, v] \in M.$$

## Poznámka

$$H(u, v) \neq 0 \quad \Leftrightarrow \quad h \begin{pmatrix} \varphi_u & \psi_u & \chi_u \\ \varphi_v & \psi_v & \chi_v \end{pmatrix} = 2$$

## Poznámka

Budeme uvažovat pouze dvoustranné plochy, tedy takové, u kterých lze určit jednoznačně jejich orientaci volbou normálového vektoru (to nelze např. u Möbiova pásu, který je jednostranný).

Plocha je neorientovatelná, pokud na ní existuje uzavřená křivka taková, že normálový vektor  $n$  přejde při spojitým pohybu po dané křivce v opačný vektor  $-n$ .

## Věta 36

*Nechť  $S$  je hladký kousek plochy a*

$$x = \varphi(u, v), y = \psi(u, v), z = \chi(u, v)$$

*je jeho parametrizace. Pak normálový vektor k  $S$  v bodě odpovídajícímu parametrům  $u, v$  je*

$$\vec{n} = \pm(A(u, v), B(u, v), C(u, v)).$$

## Důkaz.

Protože

$$h \begin{pmatrix} \varphi_u & \psi_u & \chi_u \\ \varphi_v & \psi_v & \chi_v \end{pmatrix} = 2,$$

je alespoň jeden z determinantů  $A(u, v)$ ,  $B(u, v)$ ,  $C(u, v)$  nenulový. Pro určitost předpokládejme, že

$$C(u, v) = \begin{vmatrix} \varphi_u & \psi_u \\ \varphi_v & \psi_v \end{vmatrix} \neq 0.$$

Potom pro  $x = \varphi(u, v)$ ,  $y = \psi(u, v)$ ,  $[u, v] \xrightarrow{G} [\varphi(u, v), \psi(u, v)]$  je  $C(u, v)$  Jacobián zobrazení  $G$ , tj.

$$J_G = \begin{pmatrix} \varphi_u & \psi_u \\ \varphi_v & \psi_v \end{pmatrix}, \quad C(u, v) = \det J_G(u, v) \neq 0.$$

V okolí bodu  $[u, v]$  tedy existuje inverzní zobrazení k  $G$

$$u = f(x, y), \quad v = g(x, y).$$

Zvolme v okolí bodu  $[u, v]$  přeparametrizování

$$u = x, \quad v = y, \quad z = \chi(f(x, y), g(x, y))$$

s parciálními derivacemi

$$z_x = \chi_u f_x + \chi_v g_x, \quad z_y = \chi_u f_y + \chi_v g_y.$$

Protože  $J_{G^{-1}} = (J_G)^{-1}$ , máme

$$\begin{pmatrix} f_x & g_x \\ f_y & g_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \varphi_u & \psi_u \\ \varphi_v & \psi_v \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{C(u, v)} \begin{pmatrix} \psi_v & -\psi_u \\ -\varphi_v & \varphi_u \end{pmatrix},$$

tedy

$$z_x = \frac{1}{C(u, v)} (\chi_u \psi_v - \chi_v \psi_u) = \frac{-A(u, v)}{C(u, v)},$$
$$z_y = \frac{1}{C(u, v)} (-\chi_u \varphi_v + \chi_v \varphi_u) = \frac{-B(u, v)}{C(u, v)}$$

a

$$\vec{n} = \pm(z_x, z_y, -1) = \pm\left(\frac{-A}{C}, \frac{-B}{C}, -1\right) \sim \pm(A, B, C).$$



## Poznámka

$$\Phi_u = (\varphi_u, \psi_u, \chi_u), \Phi_v = (\varphi_v, \psi_v, \chi_v) \Rightarrow \Phi_u(u, v) \times \Phi_v(u, v) = \pm \vec{n}$$

## Poznámka

$$m(S) = \lim_{\nu(D) \rightarrow 0} \sum_{i=1}^m m(\tilde{S}_i)$$

(Nezávisí na výběru reprezentantů.)

## Definice 21

*Plošný integrál prvního druhu*

$$\iint_S G(x, y, z) \, dS$$

definujeme jako

$$\lim_{\nu(D) \rightarrow 0} \sum_{i=1}^m G(\varphi(\xi_i, \eta_i), \psi(\xi_i, \eta_i), \chi(\xi_i, \eta_i)) m(\tilde{S}_i) = \iint_S G(x, y, z) \, dS,$$

pokud limita existuje a je nezávislá na výběru  $\xi_i$  a  $\eta_i$ .

## Definice 22

*Plošný integrál druhého druhu*

$$\iint_S P(x, y, z) \, dy \, dz + Q(x, y, z) \, dx \, dz + R(x, y, z) \, dx \, dy$$

definujeme jako

$$\lim_{\nu(D) \rightarrow 0} \sum_{i=1}^m \left\langle \vec{F} \left( \varphi(\xi_i, \eta_i), \psi(\xi_i, \eta_i), \chi(\xi_i, \eta_i) \right), \vec{n} \left( \varphi(\xi_i, \eta_i), \psi(\xi_i, \eta_i), \chi(\xi_i, \eta_i) \right) \right\rangle m(\tilde{S}_i),$$

pokud limita nezávisí na výběru reprezentantů  $[\xi_i, \eta_i] \in D_i$ .

Nechť  $M$  je parametricky zadaný kousek plochy,

$$S : x = \varphi(u, v), y = \psi(u, v), z = \chi(u, v), [u, v] \in M,$$

a  $G: S \rightarrow \mathbb{R}$  je integrovaná funkce, pak

$$\begin{aligned} & \iint_S G(x, y, z) \, dS \\ &= \iint_M G(\varphi(u, v), \psi(u, v), \chi(u, v)) \sqrt{A^2(u, v) + B^2(u, v) + C^2(u, v)} \, du \, dv. \end{aligned}$$

## Věta 37

Pro počítání plošného integrálu prvního druhu platí obvyklé vzorce, zejména

- $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ ,  $G_1, G_2: S \rightarrow \mathbb{R}$  potom

$$\iint_S (\alpha G_1 + \beta G_2) dS = \alpha \iint_S G_1 dS + \beta \iint_S G_2 dS,$$

- $S = S_1 \cup S_2$ ,  $S_1 \cap S_2 = \emptyset$ , potom

$$\iint_S G dS = \iint_{S_1} G dS + \iint_{S_2} G dS.$$

## Příklad 32

$I = \iint_S (x^2 + y^2) \, dS = ?$ , kde  $S$  je plášť kužele  $z = \sqrt{x^2 + y^2}$ ,  $z \in [0, 1]$ .

a) kartézská parametrizace plochy  $x = u, y = v, z = \sqrt{u^2 + v^2}$

$$\begin{aligned}
 I &= \iint_{u^2+v^2 \leq 1} (u^2 + v^2) \sqrt{\left(\frac{u}{\sqrt{u^2 + v^2}}\right)^2 + \left(\frac{v}{\sqrt{u^2 + v^2}}\right)^2 + 1} \, du \, dv \\
 &= \iint_{u^2+v^2 \leq 1} (u^2 + v^2) \sqrt{2} \, du \, dv = \left| \begin{array}{l} u = r \cos \varphi \quad \varphi \in [0, 2\pi] \\ v = r \sin \varphi \quad r \in [0, 1] \end{array} \right| \\
 &= \sqrt{2} \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^1 r^2 \cdot r \, dr = 2\pi\sqrt{2} \left[ \frac{r^4}{4} \right]_0^1 = \frac{\pi}{\sqrt{2}}
 \end{aligned}$$

b) polární (válcová) parametrizace  $x = r \cos \varphi, y = r \sin \varphi, z = r$

$$\begin{pmatrix} x_r & y_r & z_r \\ x_\varphi & y_\varphi & z_\varphi \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \varphi & \sin \varphi & 1 \\ -r \sin \varphi & r \cos \varphi & 0 \end{pmatrix},$$

$$A(r, \varphi) = -r \cos \varphi, \quad B(r, \varphi) = -r \sin \varphi, \quad C(r, \varphi) = r,$$

$$\begin{aligned} I &= \iint_M (r^2 \cos^2 \varphi + r^2 \sin^2 \varphi) \sqrt{r^2 \cos^2 \varphi + r^2 \sin^2 \varphi + r^2} \, dr \, d\varphi \\ &= \int_0^{2\pi} d\varphi \cdot \sqrt{2} \cdot \int_0^1 r^3 \, dr = \frac{\pi}{\sqrt{2}} \end{aligned}$$

c) sférická parametrizace  $x = r \cos \varphi \frac{\sqrt{2}}{2}, y = r \sin \varphi \frac{\sqrt{2}}{2}, z = \frac{r\sqrt{2}}{2}$   
(kuželová plocha má ve sférických souřadnicích rovnici  $\vartheta = \vartheta_0$ )

Nechť  $S$  je orientovaný hladký kousek plochy s parametrizací

$$S : x = \varphi(u, v), y = \psi(u, v), z = \chi(u, v), [u, v] \in M.$$

Tato parametrizace je *souhlasná*, pokud normálový vektor  $(A(u, v), B(u, v), C(u, v))$  je souhlasný s parametrizací plochy  $S$ , tj. má stejný směr jako normálový vektor určený orientací.

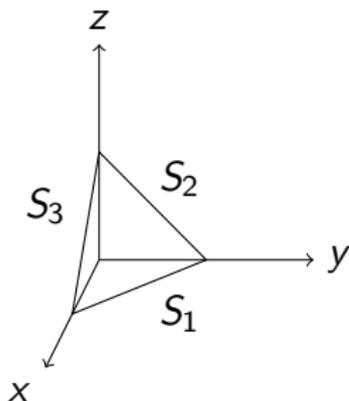
Je-li  $(A(u, v), B(u, v), C(u, v))$  opačný než normálový vektor určený orientací, pak jde o *nesouhlasnou* parametrizaci.

$$\begin{aligned}
& \iint_S P(x, y, z) \, dy \, dz + Q(x, y, z) \, dx \, dz + R(x, y, z) \, dx \, dy \\
&= \pm \iint_M \left[ P(\varphi(u, v), \psi(u, v), \chi(u, v)) A(u, v) \right. \\
&\quad + Q(\varphi(u, v), \psi(u, v), \chi(u, v)) B(u, v) \\
&\quad \left. + R(\varphi(u, v), \psi(u, v), \chi(u, v)) C(u, v) \right] du \, dv \\
&= \iint_M \langle \vec{F}(\varphi, \psi, \chi), (A, B, C) \rangle du \, dv \\
&= \iint_M \langle \vec{F}(\varphi, \psi, \chi), \underbrace{\left( \frac{A}{H}, \frac{B}{H}, \frac{C}{H} \right)}_{\frac{\vec{n}}{\|\vec{n}\|}} \rangle \underbrace{H \, du \, dv}_{dS}
\end{aligned}$$

kde  $H = H(u, v) = \sqrt{A^2 + B^2 + C^2}$ .

### Příklad 33

$\iint_S xy \, dy \, dz + yz \, dx \, dz + xz \, dx \, dy = ?$ , kde  $S$  je jednotkový simplex  $x = 0, y = 0, z = 0, z = 1 - x - y$  orientovaný ve směru vnější normály.



$$S = S_1 \cup S_2 \cup S_3 \cup S_4$$

$$S_1 : x \in [0, 1], y \in [0, 1 - x], z = 0$$

$$\text{parametrizace: } x = u, y = v, z = 0$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow (A, B, C) = (0, 0, 1)$$

(nesouhlasná orientace)

$$\iint_{S_1} xy \, dy \, dz + yz \, dx \, dz + xz \, dx \, dy$$

$$= - \int_M (u \cdot v \cdot 0 + v \cdot 0 \cdot 0 + u \cdot 0 \cdot 1) \, du \, dv = 0$$

Analogicky  $\iint_{S_2} = 0$  a  $\iint_{S_3} = 0$ .

$S_4 : x = u, y = v, z = 1 - u - v$ , tedy

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow A = 1, B = 1, C = 1, \quad \vec{n} = (1, 1, 1)$$

a orientace je tedy souhlasná.

$$\begin{aligned} \iint_{S_4} \left( u \cdot v \cdot 1 + v(1 - u - v) \cdot 1 + u(1 - u - v) \cdot 1 \right) du dv \\ = \int_0^1 \int_0^{1-u} (uv + v - uv - v^2 + u - u^2 - uv) dv du = \frac{1}{8} \end{aligned}$$

## Příklad 34

$$\iint_S x \, dy \, dz + y \, dx \, dz + z \, dx \, dy = ?$$

kde  $S$  je kulová sféra  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$  orientovaná ve směru vnější normály.

Parametrizace  $x = 1 \cdot \cos \varphi \sin \vartheta$ ,  $y = 1 \cdot \sin \varphi \sin \vartheta$ ,  $z = 1 \cdot \cos \vartheta$  dává

$$\begin{pmatrix} -\sin \varphi \sin \vartheta & \cos \varphi \sin \vartheta & 0 \\ \cos \varphi \cos \vartheta & \sin \varphi \cos \vartheta & -\sin \vartheta \end{pmatrix},$$

tedy

$$\begin{aligned} \vec{n} &= (-\cos \varphi \sin^2 \vartheta, -\sin \varphi \sin^2 \vartheta, -\sin^2 \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta - \cos^2 \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta) \\ &= (-\cos \varphi \sin^2 \vartheta, -\sin \varphi \sin^2 \vartheta, -\sin \vartheta \cos \vartheta) \end{aligned}$$

$\vartheta = \frac{\pi}{4} = \varphi$  :  $\vec{n} = (< 0, < 0, < 0)$  orientace je nesouhlasná, míří v 1. oktantu dozadu dolů, plocha je orientovaná nahoru a ven.

$$\begin{aligned} I &= - \iint_S [\cos \varphi \sin \vartheta (-\cos \varphi \sin^2 \vartheta) + \sin \varphi \sin \vartheta (-\sin \varphi \sin^2 \vartheta) \\ &\quad + \cos \vartheta (-\sin \vartheta \cos \vartheta)] d\varphi d\vartheta \\ &= \int_0^\pi \int_0^{2\pi} (\cos^2 \varphi \sin^3 \vartheta + \sin^2 \varphi \sin^3 \vartheta + \sin \vartheta \cos^2 \vartheta) d\varphi d\vartheta \\ &= 2\pi \int_0^\pi \sin^3 \vartheta + \sin \vartheta \cos^2 \vartheta d\vartheta = 4\pi \end{aligned}$$

## Poznámka

$\iint_S \vec{F} \cdot \vec{n} \, dS$ , kde vektorové pole  $\vec{F}$  má souřadnice  $(x, y, z)$ , tedy

$$\vec{n} = \left( \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}, \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}, \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \right)$$

a  $\langle \vec{F}, \vec{n} \rangle = x^2 + y^2 + z^2 = 1$  (na kouli), proto

$$\iint_S 1 \, dS = 4\pi r^2 = |r = 1| = 4\pi.$$

Greenova věta říká, že pro integrál přes křivku orientovanou kladně platí

$$\oint_C P \, dx + Q \, dy = \iint_D (Q_x - P_y) \, dx \, dy.$$

### Definice 23

- Množinu

$$V = \{[x, y, z] \in \mathbb{R}^3 : [x, y] \in M, g(x, y) \leq z \leq h(x, y)\},$$

nazýváme *jednoduchý (regulární, normální) obor vzhledem k ose z*.

- Analogicky definujeme jednoduché obory vzhledem k osám  $x$  a  $y$ .
- Řekneme, že množina  $\tilde{V} \subseteq \mathbb{R}^3$  je jednoduchý obor v  $\mathbb{R}^3$ , pokud je konečným sjednocením jednoduchých oborů vzhledem ke všem osám  $x, y, z$ .

## Příklad 35

Čtyřboký jehlan je jednoduchým oborem vzhledem ke všem osám (simplex).

## Věta 38

*Nechť  $V$  je jednoduchý obor vzhledem k ose  $z$ ,  $S$  je plocha ohraničující  $V$  orientovaná ve směru vnější normály a funkce  $R: V \rightarrow \mathbb{R}$  je spojitá spolu s parciální derivací  $R_z$  na množině  $\overline{V}$  (uzávěr  $V$ ). Pak platí*

$$\iint_S R(x, y, z) \, dx \, dy = \iiint_V R_z(x, y, z) \, dx \, dy \, dz.$$

## Důkaz.

Pravá strana rovnosti je

$$\begin{aligned} \iiint_V R_z(x, y, z) \, dx \, dy \, dz &\stackrel{[\text{Fubini}]}{=} \iint_M \left[ \int_{g(x,y)}^{h(x,y)} R_z(x, y, z) \, dz \right] dx \, dy \\ &= \iint_M [R(x, y, h(x, y)) - R(x, y, g(x, y))] \, dx \, dy. \end{aligned}$$

Levou stranu rozepíšeme jako

$$\begin{aligned} &\iint_S R(x, y, z) \, dx \, dy \\ &= \underbrace{\iint_{S_1} R(x, y, z) \, dx \, dy}_{\text{dno}} + \underbrace{\iint_{S_2} R(x, y, z) \, dx \, dy}_{\text{plášť}} + \underbrace{\iint_{S_3} R(x, y, z) \, dx \, dy}_{\text{víko}}. \end{aligned}$$

Máme

$$\begin{aligned} \iint_{S_1} R(x, y, z) \, dx \, dy &= \left| \begin{array}{l} x = u, y = v, z = g(u, v) \\ (-g_x, -g_y, 1), \text{ nesouhl. par.} \end{array} \right| = - \iint_M R(x, y, g(x, y)) \, dx \, dy, \\ \iint_{S_3} R(x, y, z) \, dx \, dy &= + \iint_M R(x, y, h(x, y)) \, dx \, dy. \end{aligned}$$

Dále  $\iint_{S_2} R(x, y, z) \, dx \, dy = 0$ , protože plášť válce má stěny rovnoběžné s osou  $z$  a tok podél osy  $z$  neprochází do boku ( $\vec{F} = (P, Q, R) = (0, 0, R)$ ).  
Celkem tedy

$$\begin{aligned} \iint_S R(x, y, z) \, dx \, dy &= \iint_M R(x, y, h(x, y)) \, dx \, dy - \iint_M R(x, y, g(x, y)) \, dx \, dy. \end{aligned}$$



## Věta 39

*Za předpokladů analogickým k předpokladům předchozí věty platí pro jednoduché obory vzhledem k  $y$ , resp.  $x$  vztahy*

$$\iint_S Q(x, y, z) \, dx \, dz = \iiint_V Q_y(x, y, z) \, dx \, dy \, dz,$$

*resp.*

$$\iint_S P(x, y, z) \, dy \, dz = \iiint_V P_x(x, y, z) \, dx \, dy \, dz.$$

**Věta 40 (Gaussova–Ostrogradského věta)**

*Nechť  $V$  je jednoduchý obor v  $\mathbb{R}^3$ , funkce  $P, Q, R: V \rightarrow \mathbb{R}$  jsou spojité na  $\overline{V}$  spolu s parciálními derivacemi  $P_x, Q_y, R_z$  a necht'  $S$  je ohraničená plocha ohraničující  $V$  orientovaná ve směru vnější normály. Pak platí*

$$\begin{aligned} \iint_S [P(x, y, z) dy dz + Q(x, y, z) dx dz + R(x, y, z) dx dy] \\ = \iiint_V [P_x(x, y, z) + Q_y(x, y, z) + R_z(x, y, z)] dx dy dz. \end{aligned}$$

## Příklad 36

$$I = \iint_S x \, dy \, dz + y \, dx \, dz + z \, dx \, dy = ?$$

kde  $S : x^2 + y^2 + z^2 = 1$ , orientovaná vně.

$$\begin{aligned} I &= \iiint_{x^2+y^2+z^2 \leq 1} 3 \, dx \, dy \, dz = 3 \cdot \iiint_{x^2+y^2+z^2 \leq 1} dx \, dy \, dz \\ &= 3 \cdot \frac{4}{3} \pi r^3 = |r = 1| = 4\pi \end{aligned}$$

## Poznámka

Nechť  $S$  ohraničuje  $V$  a je orientovaná vně.

- $S \subseteq \mathbb{R}^2 \Rightarrow m(S) = \frac{1}{2} \oint_C (-y \, dx + x \, dy)$ .
- $m(V) = \frac{1}{3} \iint_S (x \, dy \, dz + y \, dx \, dz + z \, dx \, dy)$ .
- Pro  $\vec{F} = (P, Q, R)$  je  $\operatorname{div} \vec{F} = P_x + Q_y + R_z$  *divergence* vektorového pole.
- Vektorové pole je nezřídlové  $\Leftrightarrow \operatorname{div} \vec{F} = 0$ .
- Gaussovu–Ostrogradského větu lze zapsat jako

$$\iint_S \vec{F} \cdot \vec{n} \, dS = \iiint_V \operatorname{div} \vec{F} \, dx \, dy \, dz.$$

## Věta 41

*Nechť  $M \subseteq \mathbb{R}^2$  je jednoduchá oblast omezená uzavřenou křivkou  $L$ . Nechť  $S$  je plocha v prostoru, která je grafem funkce  $z = f(x, y)$ ,  $f$  je spojitá na  $\overline{M}$  spolu s parciálními derivacemi  $f_x, f_y$ . Dále nechť  $C$  je prostorová křivka ohraničující  $S$ , tj. křivka, jejíž průmět do podstavné roviny  $z = 0$  je rovinná křivka  $L$ , a předpokládejme, že křivka  $C$  je souhlasně orientovaná s plochou  $S$  podle pravidla pravé ruky. Pak*

$$\oint_C P(x, y, z) \, dx = \iint_S [P_z(x, y, z)n_2 - P_y(x, y, z)n_3] \, dS,$$

$$\left( dS = \sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2} \, dx \, dy \right),$$

*kde  $\vec{n} = (n_1, n_2, n_3)$  je jednotkový normálový vektor k ploše  $S$  souhlasný s její orientací.*

Důkaz.

$$\oint_C P \, dx \xrightarrow{\text{projekce}} \oint_L \xrightarrow{\text{Greenova V.}} \iint_M \xrightarrow{\text{zpětná projekce}} \iint_S$$

$$\begin{aligned} \oint_C P(x, y, z) \, dx &= \left. \begin{array}{l} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) = f(x(t), y(t)) \end{array} \right\} \text{ parametrizace } L \left. \vphantom{\begin{array}{l} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) = f(x(t), y(t)) \end{array}} \right\} \text{ parametrizace } C \\ &= \oint_L P(x, y, f(x, y)) \, dx = - \iint_M \frac{\partial}{\partial y} P(x, y, f(x, y)) \, dx \, dy \\ &= - \iint_M [P_y(x, y, f(x, y)) + P_z(x, y, f(x, y))f_y(x, y)] \, dx \, dy \quad (\dots) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= - \iint_M \left[ P_y(x, y, f(x, y)) \underbrace{\frac{1}{\sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2}}}_{n_3} \right. \\
&\quad \left. - P_z(x, y, f(x, y)) \underbrace{\frac{-f_y}{\sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2}}}_{n_2} \right] \underbrace{\sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2} \, dx \, dy}_{dS} \\
&= \iint_S [P_z(x, y, z)n_2 - P_y(x, y, z)n_3] \, dS,
\end{aligned}$$

kde  $\vec{n} = \pm(-f_x, -f_y, 1)$ ,  $\|\vec{n}\| = \sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2}$ . □

## Věta 42

*Za předpokladů analogickým k předpokladům předchozí věty platí*

$$\oint_C Q(x, y, z) dy = \iint_S [Q_x(x, y, z)n_3 - Q_z(x, y, z)n_1] dS,$$
$$\oint_C R(x, y, z) dz = \iint_S [R_y(x, y, z)n_1 - R_x(x, y, z)n_2] dS.$$

**Věta 43 (Stokesova věta)**

*Nechť plochu  $S$ , která je omezená uzavřenou prostorovou křivkou  $C$  tvořící kraj  $S$ , lze rozložit na konečný počet částí, které jsou grafy funkcí proměnných  $x, y$ , totéž pro  $x, z$  a  $y, z$ . Nechť funkce  $P, Q, R: S \rightarrow \mathbb{R}$  jsou na  $S$  spojité spolu se svými parciálními derivacemi prvního řádu. Dále necht' křivka  $C$  je orientována souhlasně s  $S$ . Pak platí*

$$\begin{aligned} \oint_C P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz \\ = \iint_S (R_y - Q_z) dy dz + (P_z - R_x) dx dz + (Q_x - P_y) dx dy. \end{aligned}$$

## Důkaz.

$$\begin{aligned} & \oint_C P \, dx + Q \, dy + R \, dz \\ &= \iint_S \left[ (P_z n_2 - P_y n_3) + (Q_x n_3 - Q_z n_1) + (R_y n_1 - R_x n_2) \right] \, dS \\ &= \iint_S \left[ (R_y - Q_z) n_1 + (P_z - R_x) n_2 + (Q_x - P_y) n_3 \right] \, dS \\ &= \iint_S \left\langle (R_y - Q_z, P_z - R_x, Q_x - P_y), \vec{n} \right\rangle \, dS \\ &= \iint_S (R_y - Q_z) \, dy \, dz + (P_z - R_x) \, dx \, dz + (Q_x - P_y) \, dx \, dy \end{aligned}$$



## Poznámka

Nechť

$$\vec{F} = (P, Q, R): \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad [x, y, z] \mapsto [P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)].$$

*Rotace* vektorového pole je

$$\begin{aligned} \operatorname{rot} \vec{F} &= \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial}{\partial y} R - \frac{\partial}{\partial z} Q, -\frac{\partial}{\partial x} R + \frac{\partial}{\partial z} P, \frac{\partial}{\partial x} Q - \frac{\partial}{\partial y} P \right) \\ &= (R_y - Q_z, P_z - R_x, Q_x - P_y). \end{aligned}$$

Stokesovu větu lze přepsat do tvaru

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{\ell} = \iint_S \operatorname{rot} \vec{F} \cdot \vec{n} \, dS = \iint_S \operatorname{rot} \vec{F} \cdot d\vec{S}.$$

## Příklad 37

Pomocí Stokesovy věty vypočtete integrál

$$\oint_C y \, dx + z \, dy + x \, dz,$$

kde  $C$  je prostorová křivka, která vznikne jako průsečík kulové plochy  $x^2 + y^2 + z^2 = a^2$  a roviny  $x + y + z = 0$ , orientovaná tak, že její průmět do podstavně roviny  $xy$  (tj.  $z = 0$ ) je orientována kladně (proti směru hodinových ručiček).

$$\vec{F} = (y, z, x), \quad \operatorname{rot} \vec{F} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ y & z & x \end{vmatrix} = (0 - 1, 0 - 1, 0 - 1) = -(1, 1, 1)$$

$$\oint_C y \, dx + z \, dy + x \, dz = - \iint_S 1 \, dy \, dz + 1 \, dx \, dz + 1 \, dx \, dy,$$

kde  $S$  je část roviny  $x + y + z = 0$  uvnitř koule  $x^2 + y^2 + z^2 = a^2$ . Dále

$$\begin{aligned} - \iint_S 1 \, dy \, dz + 1 \, dx \, dz + 1 \, dx \, dy &= - \iint_S \langle (1, 1, 1), \vec{n} \rangle \, dS \\ &= \left| \vec{n} = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1) \text{ je jednotkový norm. vektor k ploše } S \right| \\ &= - \iint_S \left\langle (1, 1, 1), \left( \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right) \right\rangle \, dS \\ &= -\frac{3}{\sqrt{3}}m(S) = -\sqrt{3}\pi a^2. \end{aligned}$$

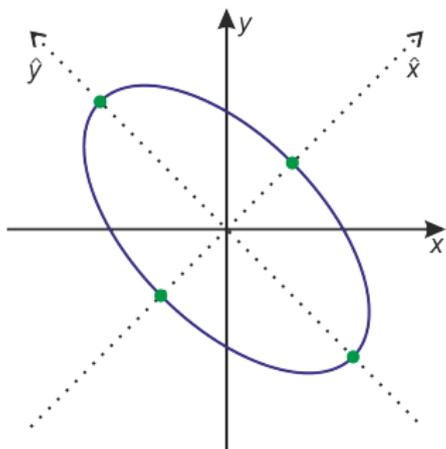
Pokusme se příklad vyřešit bez použití Stokesovy věty.

Je-li  $x = \varphi(t)$ ,  $y = \psi(t)$ ,  $t \in [\alpha, \beta]$ , parametrizace průmětu křivky do roviny  $z = 0$ , pak (použijeme rovinu  $x + y + z = 0$ )

$$\begin{aligned} & \int_C y \, dx + z \, dy + x \, dz \\ &= \int_{\alpha}^{\beta} [\psi(t)\varphi'(t) + (-\varphi(t) - \psi(t))\psi'(t) + \varphi(t)(-\varphi'(t) - \psi'(t))] \, dt. \end{aligned}$$

Průmět křivky  $C$  do roviny  $xy$  bude elipsa  $\mathcal{E}$ . Kvůli parametrizaci zjišťujeme, jak je natočená, a to pomocí Lagrangeových multiplikátorů, tj.  $\mathcal{E} : x^2 + y^2 \rightarrow \text{extrém}$ .

$$\left. \begin{array}{l} x^2 + y^2 + z^2 = a^2 \\ x + y + z = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow L(x, y, z, \lambda_1, \lambda_2) \\ = x^2 + y^2 + \lambda_1(x^2 + y^2 + z^2 - a^2) + \lambda_2(x + y + z).$$



$$L_x = 2x + 2\lambda_1 x + \lambda_2 = 0$$

$$L_y = 2y + 2\lambda_1 y + \lambda_2 = 0$$

$$L_z = 2z\lambda_1 + \lambda_2 = 0$$

$$x^2 + y^2 + z^2 = a^2$$

$$x + y + z = 0$$

⇒ body  $[x, y, z]$ :

$$\left[ \frac{a}{\sqrt{2}}, -\frac{a}{\sqrt{2}}, 0 \right], \left[ -\frac{a}{\sqrt{2}}, \frac{a}{\sqrt{2}}, 0 \right], \left[ \frac{a}{\sqrt{6}}, \frac{a}{\sqrt{6}}, -\frac{2a}{\sqrt{6}} \right], \left[ -\frac{a}{\sqrt{6}}, -\frac{a}{\sqrt{6}}, \frac{2a}{\sqrt{6}} \right]$$

Odtud dostaneme poloosy ( $a/\sqrt{3}$  pro  $\hat{x}$  a  $a$  pro  $\hat{y}$ ) a tedy parametrizaci  $\hat{x} = \frac{a}{\sqrt{3}} \cos t, \hat{y} = a \sin t, t \in [0, 2\pi]$ . Dále nové souřadné osy vzniknou ze starých jako (musíme zohlednit změnu měřítka a orientaci)  $\hat{x} = \frac{x+y}{\sqrt{2}}, \hat{y} = \frac{y-x}{\sqrt{2}}$ . Odtud vyjádříme  $x$  a  $y$  v závislosti na  $t$

$$x = \frac{\sqrt{2}}{2} a \left( \frac{\cos t}{\sqrt{3}} - \sin t \right), y = \frac{\sqrt{2}}{2} a \left( \frac{\cos t}{\sqrt{3}} + \sin t \right)$$

a dosazením do

$$\int_{\alpha}^{\beta} [\psi(t)\varphi'(t) + (-\varphi(t) - \psi(t))\psi'(t) + \varphi(t)(-\varphi'(t) - \psi'(t))] dt$$

získáme výsledek.

## Hamiltonův nabra formalismus pro gradient, divergenci a rotaci

Nechť  $\vec{F}(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$  je vektorové pole.

- Gradient  $\nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z}\right)$
- $\operatorname{div} \vec{F} = \langle \nabla, \vec{F} \rangle = P_x + Q_y + R_z$
- Divergence udává zřídlovitost vektorového pole. (Je-li rovna nule, je pole nezřídlové.)
- $\operatorname{rot} \vec{F} = \nabla \times \vec{F} = (R_y - Q_z, P_z - R_x, Q_x - P_y)$
- Rotace udává lokální míru rotace v daném bodě. (Je-li nulová, je pole nevírové.)
- spojitost, tedy záměnné parciální derivace  
 $\Rightarrow \operatorname{div}(\operatorname{rot} \vec{F}) = \langle \nabla, \nabla \times \vec{F} \rangle = R_{yx} - Q_{zx} + P_{zy} - R_{xy} + Q_{xz} - P_{yz} = 0$
- $\nabla \times \vec{F}$  je vektor kolmý jak k  $\nabla$ , tak i k  $\vec{F}$

Nechť  $f(x, y, z)$  je skalární pole.

- Gradient funkce  $f(x, y, z)$

$$\text{grad } f = \nabla f = \left( \frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right).$$

- Gradient je kolmý k vrstevnicím a směřuje k vyšším funkčním hodnotám.
- Totální diferenciál funkce  $f(x, y, z)$

$$df = \nabla f \cdot (dx, dy, dz) = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz.$$

Funkce  $f$  je kmenová funkce daného diferenciálu.

- $\text{rot}(\text{grad } f) = \nabla \times \nabla f = 0$   
(vektorový součin lineárně závislých vektorů)
- $\Delta f = \text{div}(\text{grad } f) = \text{div}(\nabla f) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = \langle \nabla, \nabla f \rangle = \nabla^2 f$   
(Laplaceův operátor)

- $\vec{F}(x, y) = P(x, y)\vec{i} + Q(x, y)\vec{j}$  hladká v oblasti obsahující množinu  $\Omega$  a její hranici  $\partial\Omega$  (při obíhání po hranici je množina vlevo), pak (Greenova věta):

- 1 Cirkulace po hranici  $\partial\Omega$  je (viz třetí složku  $\text{rot } \vec{F}$ )

$$\oint_{\partial\Omega} P(x, y)dx + Q(x, y)dy = \iint_{\Omega} Q_x(x, y) - P_y(x, y)dx dy.$$

- 2 Tok přes hranici  $\partial\Omega$  je (viz  $\text{div } \vec{F}$ )

$$\oint_{\partial\Omega} -Q(x, y)dx + P(x, y)dy = \iint_{\Omega} P_x(x, y) + Q_y(x, y)dx dy.$$